
著作権と補償について

このマニュアルに記載されている内容は、将来予告なく変更される場合があります。本マニュアルの作成には万全を期しておりますが、万一誤りが合った場合はご容赦願います。

本製品の特定用途への適用、品質、または商品価値に関して、明示の有無に関わらず、いかなる保証も行いません。このマニュアルや製品上の表記に誤りがあったために発生した、直接的、間接的、特殊な、また偶発的なダメージについて、いかなる保証も行いません。

このマニュアルに記載されている製品名は識別のみを目的としており、商標および製品名またはブランド名の所有権は各社にあります。

このマニュアルは国際著作権法により保護されています。本書の一部または全部を弊社の文書による許可なく複製または転用することは禁じられています。

マザーボードを正しく設定しなかったことが原因で発生した故障については、弊社では一切の責任を負いかねます。

KD7-B/KD7-S/KD7-G ユーザーマニュアル

目次

第 1 章	KD7-B/KD7-S/KD7-G の機能の紹介	1-1
1-1.	KD7-B/KD7-S/KD7-G マザーボードの機能	1-1
1-2.	仕様	1-2
1-3.	チェックリスト	1-4
1-4.	KD7-B/KD7-S/KD7-G のレイアウト	1-5
第 2 章	マザーボードのインストール	2-1
2-1.	AMD ATHLON™ XP、ATHLON™ と DURON™ CPU の取り付け	2-2
2-2.	シャーシへのインストール	2-5
2-3.	システムメモリの取り付け	2-6
2-4.	コネクタ、ヘッダ、スイッチ	2-7
第 3 章	BIOS について	3-1
3-1.	CPU SETUP [SOFT MENU™ III]	3-3
3-2.	STANDARD CMOS FEATURES SETUP MENU	3-7
3-3.	ADVANCED BIOS FEATURES SETUP MENU	3-11
3-4.	ADVANCED CHIPSET FEATURES SETUP MENU	3-14
3-5.	INTEGRATED PERIPHERALS	3-23
3-6.	POWER MANAGEMENT SETUP MENU	3-29
3-7.	PNP/PCI CONFIGURATIONS SETUP MENU	3-34
3-8.	PC HEALTH STATUS	3-38
3-9.	LOAD FAIL-SAFE DEFAULTS	3-39
3-10.	LOAD OPTIMIZED DEFAULTS	3-39
3-11.	SET PASSWORD	3-39
3-12.	SAVE & EXIT SETUP	3-40
3-13.	EXIT WITHOUT SAVING	3-40
第 4 章	KD7-G/KD7-S の場合のシリアル ATA RAID 設定ガイド	4-1
4-1.	KD7-G/KD7-S のシリアル ATA RAID の機能	4-1
4-2.	RAID 構成ユーティリティメニュー	4-1
付録 A	Windows® 2000 の場合の VIA 4 in 1 ドライバのインストール	A-1
付録 B	Windows® 2000 の場合のオーディオドライバのインストール	B-1
付録 C	Windows® 2000 の場合の Broadcom 440X 10/100 Mb LAN ドライバのインストール	C-1

付録 D.	<i>Windows® 2000 の場合の Broadcom 570X Gigabit LAN ドライバと管理アプリケーションのインストール</i>	D-1
付録 E.	<i>Windows® 2000 の場合の USB 2.0 ドライバのインストール</i>	E-1
付録 F.	<i>Windows® 2000 の場合の KD7 シリアル ATA ドライバのインストール</i>	F-1
付録 G.	<i>Winbond ハードウェア監視ソフトウェアのインストール</i>	G-1
付録 H.	<i>BIOS 更新ガイド</i>	H-1
付録 I.	<i>トラブルシューティング</i>	I-1
付録 J.	<i>テクニカルサポートの受け方について</i>	J-1

第1章 KD7-B/KD7-S/KD7-G の機能の紹介

1-1. KD7-B/KD7-S/KD7-G マザーボードの機能

このシリーズのマザーボードは、AMD Socket A Athlon™ XP、Athlon™、Duron™ プロセッサ用に設計されたものです。3 GB (バッファなし) または 3.5 GB (登録済み) のメモリを搭載した AMD Socket-A 構造、スーパー I/O、グリーン PC 機能をサポートしています (個々の KD7 シリーズの仕様については、1-2. 仕様を参照してください)。

KD7-B/KD7-S/KD7-G は、VIA KT400 と VT8235 チップセットを使用して、PC 100/PC 133 SDRAM から PC 1600/PC 2100/PC 2700/PC 3200 DDR SDRAM へと革命的な移行を果たし、システムとメモリバスの速度を 100 MHz から 200 MHz へ上げています。その 200/266/333/400 MHz メモリインターフェイスは、現在市販されている幅広い PC 1600/PC 2100/PC 2700/PC 3200 DDR SDRAM メモリデバイスをサポートします。

VIA KT400 はシステムバスコントローラ、またはノースブリッジであり、システム全体の性能には欠くことのできない高速なシステム要素を内蔵しているだけでなく、プロセッサに対するシステムインターフェイスも含んでいます。KT400 システムコントローラの重要な機能には、333 MHz Athlon システムバス、400 MHz DDR メモリサブシステム、AGP 4X/8X (1.5V/0.8V) モードのグラフィックスインターフェイス (AGP 3.0 準拠)、33 MHz/32 ビットの PCI バスインターフェイス (PCI 2.2 準拠)、およびアービタなどが含まれています。

DDR SDRAM は最新のメモリ標準です。最大の変換バンド幅を提供するだけでなく、データトランザクションの遅延も大幅に改善しています。この機能によって、特にマルチメディア環境アプリケーションを使用した、システム性能と速度が向上しています。

KD7-B/KD7-S/KD7-G は、Ultra DMA 133 機能を組み込んでいます。つまり、システム全体の性能を高めながら、より高速な HDD スループットを提供しているのです。Ultra DMA 133 は、IDE デバイスの最新の標準です。この標準は、性能とデータ統合を共に増すことによって、既存の Ultra DMA 33 テクノロジーを向上させています。この新しい高速インターフェイスは、Ultra DMA 66 バーストデータ転送速度をほぼ 2 倍の 133 Mbytes/秒にまで高めています。その結果、現在の PCI ローカルバス環境を使用して、最大のディスク性能が実現しています。もう一つの利点は、Ultra DMA 66、Ultra DMA 100、Ultra DMA 133 のどれかを通して、システムに 4 つの IDE デバイスを接続できるということです。これによって、コンピュータシステムを拡張する柔軟性が得られます。優れた柔軟性を提供して、お使いのコンピュータシステムを拡張することが可能になります。そればかりか、USB 2.0 ポートを介して拡張された接続により、ユーザーは今日もっとも良く売れている周辺機器に簡単に接続することができます。オンボード 10/100 LAN では高速ネットワークキング機能を実現し、内蔵の 6 チャンネルオーディオにより豊かなマルチメディアを経験することができます。

KD7-G/KD7-S の内蔵 Silicon Image SIL3112A コントローラは、オンボードで 2 つのシリアル ATA コネクタを提供します。シリアル ATA はポイントツーポイントプロトコルになるため、1 つのシリアル ATA デバイスをそれぞれのコネクタに接続することができます。シリアル ATA とは何でしょう? シリアル ATA とは、パラレル ATA 物理記憶域インターフェイスの代わりとなるもので、さらに発展した機能を備えています。この新しい高速インターフェイスでは、データ転送速度を 150 MB/秒 (1.5 ギガバイト/秒) に拡張します。

KD7-B/KD7-S/KD7-Gは、ユーザーにAMD Socket A Athlon™ XP、Athlon™ およびDuron™ システムを構築するための、高い柔軟性を提供します。提供されるのは、200/266/333 MHz CPU とメモリアバスの組み合わせのオプションです。

KD7-B/KD7-S/KD7-G は内臓ハードウェア監視機能(詳細については、**付録G**を参照してください)を使用して、安全なコンピュータ環境を保証いたします。

1-2. 仕様

1. CPU

- AMD-K7 Athlon / Athlon XP Socket A 200/266/333 MHz FSB プロセッサをサポート
- AMD-K7 Duron Socket A 200 MHz FSB プロセッサをサポート

2. チップセット (VIA KT400 と VT8235) :

- Ultra DMA 33、Ultra DMA 66、Ultra DMA 100、Ultra DMA 133 IDE プロトコルをサポート
- 電力制御インターフェイス (Advanced Configuration and Power Management Interface) (ACPI) をサポート
- 加速式グラフィックスポート (Accelerated Graphics Port) コネクタが AGP 4X/8X (1.5V/0.8V) モードの (側波帯) デバイスをサポート (AGP 3.0 Compliant)
- 200 MHz/266 MHz/333 MHz/400 MHz (100 MHz/133 MHz/166 MHz/200 MHz ダブルデータレート) メモリアバス設定をサポート
- 高速ユニバーサルシリアルバス (USB 2.0) をサポート

3. メモリ (システムメモリ)

- 4つの184ピンDIMMソケット
- 2つのDIMM DDR 333/400 をサポート(最大2GB)
- 3つのDIMM バッファなしDDR 200/266 をサポート(最大3GB)
- 4 DIMM 登録済みDDR 200/266 をサポート(最大3.5GB)

4. システム BIOS

- SoftMenu™ テクノロジにより、CPU パラメータを設定
- Award PnP (プラグアンドプレイ) BIOS が、APM および DMI (デスクトップ管理インターフェイス) をサポート。
- ACPI (電力制御インターフェイス) (Advanced Configuration Power Interface) をサポート。
- AWARD BIOS による Write-Protect Anti-Virus 機能

5. オーディオ

- Realtek ALC650 (AC-Link)
- 6チャンネル AC 97 CODEC をオンボード

- 24-bit S/P DIF アウトをサポートするプロフェッショナルデジタルオーディオインターフェイス

6. LAN

- オンボードの Broadcom BCM 4401 PCI イーサネットコントローラ
- 10/100 Mb 操作が ACPI & 呼び起こし LAN をサポート

7. Gigabit LAN (オプション)

- オンボードの Broadcom BCM 5702 10/100/1000 Mb PCI イーサネットコントローラ
- 10/100/1000 Mb 操作が ACPI および呼び起こし LAN をサポート

8. シリアル ATA 150 (オプション)

- オンボードの Silicon Image SIL3112A コントローラ
- 2つのポート SATA 150 (1.5 G bps)をサポート
- 150 MB/秒のシリアル ATA データ転送速度をサポートします

9. 内部 I/O コネクタ

- 1 x AGP、6 x PCI スロット
- フロッピーポートが最高 2.88 MB までサポート
- 2 x Ultra DMA 33/66/100/133 コネクタ
- 2 x USB ヘッダ、
- 1 x CD-IN、1 x AUX-IN
- 1 x IrDA TX/RX ヘッダー
- 2 x シリアル ATA 150 コネクタ (オプション)

10. 背面パネル I/O

- 1 x PS/2 キーボード、1 x PS/2 マウス
- 2 x シリアルポートコネクタ、1 x パラレルポートコネクタ
- 1 x S/P DIF 出力
- オーディオコネクタ (フロントスピーカー、ラインイン、Mic-イン、センター/サブ、サラウンドスピーカー)
- 2 x USB、1 x RJ-45 LAN コネクタ

11. オーダー情報

モデル	機能
KD7-G	SATA, Gigabit LAN
KD7-S	SATA, 10/100M LAN
KD7-B	Broadcom 10/100M LAN

12. その他

- ATX フォームファクタ
- ハードウェア監視：ファン速度、電圧、CPU およびシステムの環境温度を含む

- * ウェークオンLAN、モデムをサポートしますが、ATX電源5Vスタンバイ電源は、少なくとも720mAの電流を提供できる必要があります。そうでないと、機能が正常に機能しないことがあります。
- * このマザーボードは66 MHz/100 MHz/133 MHz/166 MHzの標準バス速度をサポートし、特定のPCI、プロセッサおよびチップセット仕様により使用されています。これらの標準バス速度以上の速度は、固有コンポーネント仕様が原因で保証されていません。
- * シリアルATAコントローラは、Ultra DMA/ATA-100以上のハードドライブのみをサポートします。この仕様以下のハードドライブでは機能しないので、使用しないでください。
- * 本書に記載されている仕様および情報は予告なしに変更されることがあります。

注意

本書に記載されているブランド名および商標は各所有者に帰属しています。

1-3. チェックリスト

パッケージの内容をご確認下さい。不良品や不足しているアイテムがあるときには、リセラーまたはディーラーへお問い合わせ下さい。

- ABIT KD7 シリーズのマザーボード(x1)
- マスタおよびスレーブのUltra DMA 133、Ultra DMA 100、Ultra DMA 66またはUltra DMA 33 IDE デバイス用の80-ワイヤ/40ピンリボンケーブルx1
- 3.5" フロッピーディスクデバイス用リボンケーブル1本
- サポートドライブ、ユーティリティ CD X 1
- ブラケット付きUSB 2.0 ケーブル(x1)
- ユーザーマニュアル X 1冊
- リヤI/Oシールドブラケット(x1)
- Silicon Image ドライブの入った1つのフロッピーディスク (オプション)
- シリアルATA ケーブル(x1)、ABIT SERILLEL™ コンバータ(x1)、シリアルATA クイックインストールガイド (x1) (オプション)

1-4. KD7-B/KD7-S/KD7-G のレイアウト

※赤いマークはピン 1 の位置を示しています。

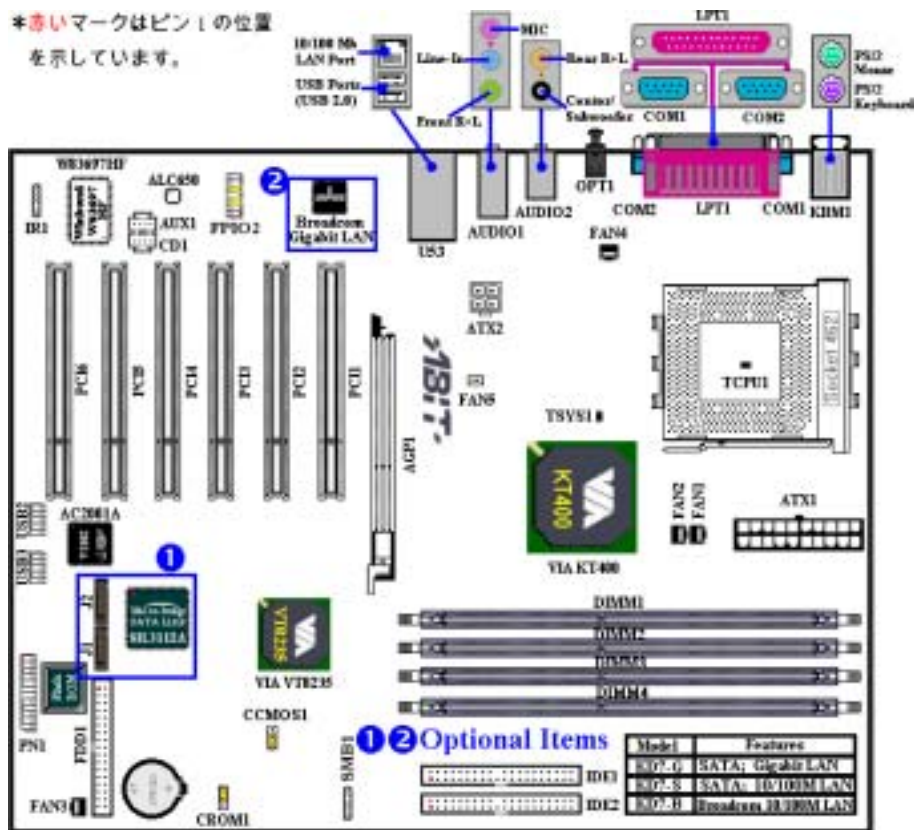


図 1-1. KD7-B/KD7-S/KD7-G のコンポーネントの位置



第2章 マザーボードのインストール

KD7-B/KD7-S/KD7-G は従来のパーソナルコンピュータの標準的な装備を備えているだけでなく、将来のアップグレードに適合する多くの柔軟性も備えています。この章ではすべての標準装備を順に紹介し、将来のアップグレードの可能性についてもできるだけ詳しく説明します。このマザーボードは現在市販されているすべての AMD Socket A Athlon™ XP、Athlon™ および Duron™ プロセッサに対応しています（詳しくは第1章の仕様をご覧ください）。

この章は次のように構成されています。

- 2-1. AMD Socket A Athlon™ XP、Athlon™ および Duron™ CPU のインストール
- 2-2. マザーボードのインストール
- 2-3. システムメモリのインストール
- 2-4. コネクタ、ヘッダ、スイッチの取付け



インストールの前に



マザーボードをインストールしたり、コネクタを外したり、またはカードを外したりする前に、電源ユニットの電源を OFF にするか、電源ユニットのコンセントを外してください。ハードウェアに不必要な損傷を与えるのを避けるため、マザーボードのハードウェアの設定を変更する場合も、マザーボードのその部分に供給される電源を OFF にしてください。



初心者の方にも分かりやすい説明

本書は初心者の方にも自分でマザーボードを装着していただけるように作成されています。マザーボードを装着するときに陥りやすい問題も本書で詳しく説明してあります。本書の注意をよくお読みになり、説明にしたがって作業を進めてください。

図表と写真

本章には、多くのカラー製図、図表、写真が含まれており、CD-Title に格納されている PDF ファイルを使用して本章をお読みになることをお勧めします。カラー表示により、図表はより見やすくなっています。ダウンロード用の版として、3 MB 以上のサイズのファイルはダウンロードが困難なため、グラフィックスと写真解像度をカットして、マニュアルのファイルサイズを縮小しています。この版の場合、マニュアルを CD-ROM からではなく、当社の Web サイトからダウンロードした場合、グラフィックや写真を拡大すると、画像がゆがむことがあります。

2-1. AMD Athlon™ XP、Athlon™ と Duron™ CPU の取り付け

注意

- プロセッサから熱を放散させるために、ヒートシンクと冷却ファンの取り付けが必要となります。これらのアイテムを取り付けないと、プロセッサが加熱して故障する原因となります。
- AMD Socket A プロセッサは操作中にかなりの熱を発生するため、このプロセッサ用に特別に設計された大型のヒートシンクを使用する必要があります。さもなければ、加熱して、プロセッサが破損する可能性があります。
- プロセッサファンとその電源ケーブルが正しく取り付けられていない場合、ATX 電源ケーブルをマザーボードに絶対に接続しないでください。これで、プロセッサの破損を防ぐことができます。
- 取り付けの支持に関する詳細情報は、プロセッサの取り付けマニュアル、またはプロセッサに付属するその他のドキュメントをご覧ください。

AMD Socket A Athlon™ XP、Athlon™ および Duron™ プロセッサは、Socket 7 Pentium® プロセッサと同様に簡単にインストレーションできます。“Socket A” ZIF (Zero Insertion Force) ソケットを使用しているため確実にプロセッサを固定できます。図 2-1 にソケット A がどのようなものが示されています。またレバーの開き方をご覧ください。ピン数はソケット 7 よりも多くなっています。そのため Pentium タイプのプロセッサをはめることはできません。

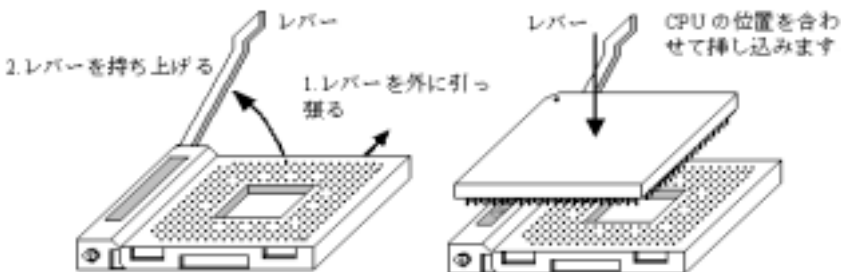


図 2-1. ソケット A およびそのレバー 図 2-2. ソケット A への CPU の取り付けの開け方

レバーを持ち上げる時、ソケットのロックを緩める必要があります。レバーをいっぱい持ち上げると、プロセッサを挿し込むことができます。次に、プロセッサのピン 1 をソケットのピン 1 に合わせます。間違った方向に挿し込むと、プロセッサを簡単に挿し込めなかりか、プロセッサのピンもソケットに完全に入っていきません。その場合、向きを変えて、簡単にそして完全にソケット A に挿し込める位置を探してください。図 2-2 をご覧ください。また、プロセッサ温度検出サミスタの高さをチェックして（お使いのマザーボードにこのコンポーネントがある場合）、プロセッサをソケット A にゆっくり差し込んでください。最後に、プロセッサの端とソケット A の端が並行になっているかチェックする必要があります。傾いてはいけません。

上の操作が終了したら、レバーを元に位置まで押し下げ、ソケットにしっかり固定されているか確認します。これで、プロセッサの取り付けは完了しました。

ヒートシンクを取り付ける際のヒント

プロセッサは操作中にかなりの熱を発生するため、AMD が安全であると承認したヒートシンクを使用し、プロセッサの温度を標準の操作温度以下に抑えるようにしてください。ヒートシンクは大きくて重いので、固定プレートには強い圧力がかかります。ヒートシンクをプロセッサとそのソケットに取り付けるとき、十分な注意を払って固定プレートを両側のプロセッサのソケットフックに固定してください。これに注意を払わないと、固定プレートが PCB の表面を傷つけて回路を破損したり、ソケットのフックを壊したり、プロセッサの上部のダイスを壊す原因となります。



以下で触れる順序に従って操作してください。逆の順序では**絶対に行わないでください**。逆で行うと、左の写真のような位置に取り付けられます。CPU ソケットの設計上、左側のフックは右側のフックほどの強度はありません。この指示に従うことで、プロセッサとソケットが破損するのを防ぐことができます。

注意

シャーシ構造上の問題を考慮して、ヒートシンクキットを追加したり取り除く前に、常にシャーシからマザーボードを取り外すようにしてください。

ヒートシンクキットを取りつけるための正しい手順：



まず、プロセッサをプロセッサソケットに取り付けます。



ヒートシンクの左側の固定プレートを、プロセッサソケットの左側の固定フックに挿入します。しっかり固定されているか確認してください。左の写真をチェックしてください。



平らなドライバーを右側の固定プレートの真中のスロットに挿入し、押し下げます。次に、右側のソケットフックの上から固定プレートを押付けます。左の写真をチェックしてください。

左の写真をチェックしてください。ヒートシンクを取り付けた状態です。



ヒートシンク全体をつかんで軽くゆすり、ヒートシンクの右底がソケットの右側に触れないことを確認してください(一番下の写真をご覧ください)。触れるようであると、プロセッサのダイスはヒートシンクに正しく接続していないことになります。この状態で操作すると、プロセッサが破損する可能性があります。ヒートシンクファンの電源ケーブルをマザーボードのCPUファンヘッドに取り付けるのを忘れないでください。

マザーボードをシャーシに再び取り付けてください。

上の手順がすべて完了したら、ATXの電源ケーブルをマザーボードに接続します。



異なるタイプのヒートシンクキットをお使いの場合、ヒートシンクに付属するマニュアルを参照してください。左の写真は、他のタイプのヒートシンク固定プレートの設計を示しています。取り付ける順序はこの場合も同じで、右側から左側に行います。これを忘れないでください。

固定プレートに3つの穴のあるヒートシンクをお求めになることを強く推奨します。このタイプのヒートシンクが最高の安定性を実現し、ソケットの固定フックが壊れたり傷んだりする原因となることはありません。



左の写真は、ソケットの右側に取り付けられているヒートシンクの右底の状態を示しています。この状態で、プロセッサのダイスはヒートシンクに正しく取り付けられていません。このままコンピュータを起動すると、直ちにプロセッサが破損する原因となります。ヒートシンクの取り付けが完了したら、このプレートを必ずチェックしてください。

2-2. シャーシへのインストール

ほとんどのコンピュータシャーシには、マザーボードを安全に固定し、同時に回路のショートを防ぐ多数の穴のあいた基板があります。マザーボードをシャーシの基板に固定するには次の2つの方法があります。

- スタッドを使用する
- スペーサーを使用する

スタッドとスペーサーについては下の図を参照してください。いくつか種類がありますが、たいは下のような形をしています。



図 2-3. スタッドとスペーサーの略図

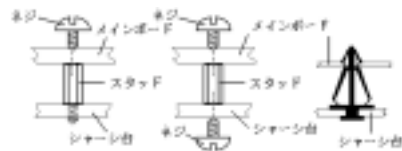


図 2-4. マザーボードを固定する方法

ータのケースをかぶせてください。図 2-4 はスタッドかスペーサーを使ってマザーボードを固定する方法を示しています。

注意

マザーボードの取り付け穴と基板の穴の位置が合わず、スペーサーを固定するスロットがなくても心配しないでください。スペーサーのボタンの部分を切り取って、取り付け穴に挿入してください。（スペーサーは少し硬くて切り取りにくいので、指を切らないよう注意してください。）こうすれば回路のショートを心配せずにマザーボードを基板に固定できます。回路の配線が穴に近いところでは、マザーボードの PCB の表面とネジにすき間を置くためプラスチックのパネを使用しなければならない場合があるかもしれません。その場合、ネジがプリント回路の配線またはネジ穴付近の PCB の部分に接触しないよう注意してください。ボードを傷つけたり、故障の原因になったりすることがあります。

2-3. システムメモリの取り付け

このマザーボードは4つの184ピンDDR DIMMサイトを提供、メモリを拡張しています。DDR SDRAM DIMM ソケットは8 M x 64 (64 MB)、16 M x 64 (128 MB)、32 M x 64 (256 MB)、64 M x 64 (512 MB)、128 M x 64 (1024 MB)または倍密度DDR SDRAM DIMM モジュールをサポートします。最小メモリは64 MB で、最大メモリは3 GB (バッファなし、PC 1600およびPC 2100) / 2GB (バッファなし、PC 2700/PC 3200)または3.5 GB (予約済み、PC 1600およびPC 2100) / 3 GB (予約済みPC 2700/PC 3200) DDR SDRAM です。システムボードには、4つのメモリモジュールソケットがあります(合計8バンク)。メモリアレイを作成するには、次の規則に従う必要があります。

注意

- これらのモジュールに対して、DIMM1 から DIMM4 まで順に差し込むようにお勧めします。
- DDR DIMM モジュールをDDR DIMM ソケットにインストールするときには、イジェクトタブをしっかりとDDR DIMM モジュールに固定してください。
- 単一密度および倍密度のDDR DIMMS をサポートしています。

表 2-1. 有効なメモリ構成

バンク	メモリモジュール	総メモリ
バンク 0, 1 (DDR DIMM1)	64 MB, 128 MB, 256 MB, 512 MB, 1024 MB	64 MB ~ 1 GB
バンク 2, 3 (DDR DIMM2)	64 MB, 128 MB, 256 MB, 512 MB, 1024 MB	64 MB ~ 1 GB
バンク 4, 5 (DDR DIMM3)	64 MB, 128 MB, 256 MB, 512 MB, 1024 MB	64 MB ~ 1 GB
バンク 6, 7 (DDR DIMM4)	64 MB, 128 MB, 256 MB, 512 MB, 1024 MB	64 MB ~ 1 GB
バッファなしDDR DIMM 用の総システムメモリ (PC 1600/PC 2100)		64 MB ~ 3 GB
予約済みDDR DIMM 用の総システムメモリ (PC 1600/PC 2100)		64 MB ~ 3.5 GB
バッファなしDDR DIMM 用の総システムメモリ (PC 2700/PC 3200)		64 MB ~ 2 GB
予約済みDDR DIMM 用の総システムメモリ (PC 2700/PC 3200)		64 MB ~ 3 GB



図3-5. PC1600/2100/2700/3200 DDR
モジュールとコンポーネントのマーケ

一般的に、マザーボードへのDDR SDRAM モジュールの取り付けは簡単に行えます。184ピンPC 1600、PC 2100、PC 2700、PC 3200 DDR SDRAM の外観については、図 2-5 を参照してください。

DIMM はソケットに直接挿入します。挿入する時、うまく合っていないようであれば、無理に

装着することは止めてください。メモリモジュールを損傷する恐れがあります以下にDDR DIMM をDDR DIMM ソケットに取付ける手順を紹介します。

ステップ 1. メモリモジュールを取付ける前に、電源を切り、AC 電源ケーブルを外して、完全

に電源が切り離されていることを確認してください。

ステップ 2. コンピュータケースカバーを取り外します。

ステップ 3. いかなる電子部品に対してもそれらに触れる前に、塗装のされていないケースの広い金属部分に触れて、体に溜まった静電気を放電します。

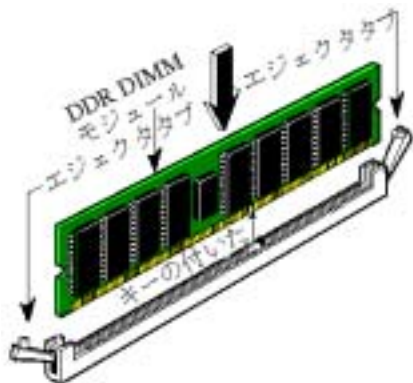


図 2-6. DDR メモリモジュールのインストール

ステップ 4. 184 ピンメモリを DDR DIMM ソケットに当てます。

ステップ 5. 図のように、DDR DIMM をメモリ拡張スロットに挿入します。図 2-6 でメモリモジュールにキーノッチ (keyed) があることを良く見てください。これは、DDR DIMM が誤った方向に装着できないようにするためのものです。方向が誤っていないのを確認し、ソケット奥までしっかりと押し込んでください。イジェクトタブを内側に閉じて、切り欠き部分に入るのを確認します。

ステップ 6. DDR DIMM の装着が完了したら、ケースカバーを元に戻します。または、次のセクションで説明する手順にしたがって、ほかのデバイスやアドオンカードをインストールしてください。

外観から PC 1600、PC 2100 および PC 2700 DDR SDRAM モジュールを区別するのは簡単ではありません。これらのモジュールを識別する唯一の方法は、DDR SDRAM モジュールのステッカーを見ることです。ステッカーを調べると、DDR SDRAM がどんな構造をしているかがわかります。

2-4. コネクタ、ヘッダ、スイッチ

どのコンピュータの内部も、多くのケーブルおよびプラグの接続が必要です。これらのケーブルおよびプラグは通常 1 対 1 でマザーボード上のコネクタに接続されます。接続する場合、ケーブルの方向性に注意してください。また、もしあればコネクタの第 1 ピンの位置にも注意してください。第 1 ピンの重要性については以下に説明します。

以下に全てのコネクタ、ヘッダおよびスイッチについてどのように接続するか紹介します。ハードウェアをインストールする前に、この章を最後までお読みください。

図 2-7 は次のセクションで紹介する全てのコネクタとヘッダを示しています。この図を参照してそれぞれのコネクタやヘッダの位置を確認してください。

注意

モデルには多くの種類があるため、このコンポーネント図はお使いのものとは少し異なっていることがあります。ここでは、標準として KD7-G マザーボードを使用いたします。コネクタとヘッダのすべての説明は、KD7-G マザーボードに基づいています。

ここで説明する全てのコネクタ、ヘッダおよびスイッチはお使いのシステム構成に依存します。いくつかの機能は周辺機器によって接続したり、設定したりする必要があります。該当するアドオンカードがない場合はその分について無視してください。

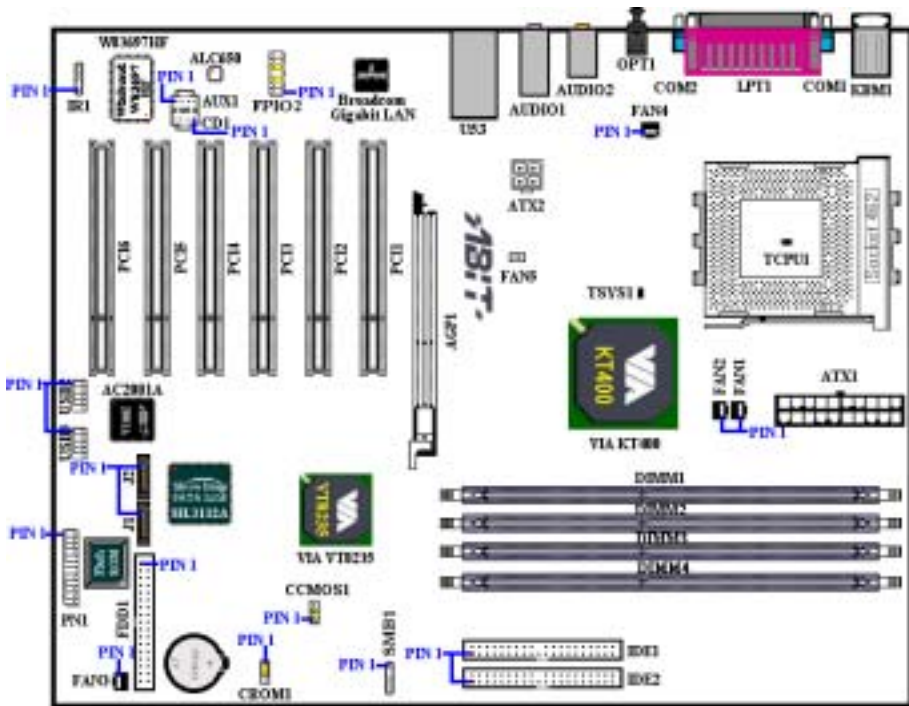


図 2-7. KD7-G のコネクタとヘッダー

最初に、KD7-G の使用しているヘッダをご覧ください、それぞれの機能を確認ください。

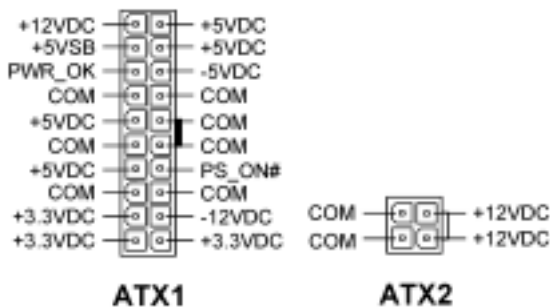
(1). ATX1 および ATX2: ATX 電源入力コネクタ



KD7-B/KD7-S/KD7-G には、通常のメインボード電源設計とは異なる方法で設計された、2つの電源供給コネクタ (ATX1 と ATX2) が搭載されています。Pentium® 4 プロセッサ用に設計された電源装置だけでなく、汎用設計の ATX 電源装置をこれに接続することができます。このメインボードは重い負荷のかかったシステムに対しては最低 300W, 20A +5VDC の容量で、またいくつかの特殊機能をサポートする場合は最低 720mA +5VSB で、新設計の ATX12V1 +12VDC 電源をサポートできます。

ATX 電源装置から出るコネクタを ATX1 と ATX2 コネクタに接続します (汎用設計の ATX 電源装置

置は ATX12V1 コネクタを装備していないため、ATX2 コネクタには何も接続する必要はありません)。ATX 電源装置から出るコネクタを ATX1 と ATX2 コネクタの端にしっかり押し込み、正しく接続されていることを確認してください。



注意： ピンの位置と向きに注意してください。

警告

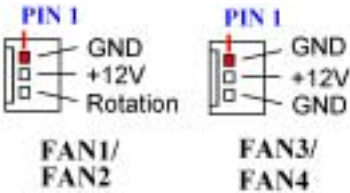
電源コネクタが ATX 電源に正しく接続されていないと、電源やアドオンカードの故障の原因になることがあります。

AC 電源コードの一方の端は ATX 電源に接続し、他端 (AC プラグ) は壁の電源コンセントに接続します。電源コンセントに接続する場合は丸い穴が中央になるように注意してください。右側のスロットはグラウンドワイヤスロットと呼ばれており、左側のスロットより長くなっています。左側のスロットはライブワイヤスロットと呼ばれています。極性を検査する検電器をライブワイヤスロットに挿入すると、検電器は点灯します。また、電圧を測定する電圧メーターを使うと、ライブワイヤスロットのほうが電圧の高いことが分かります。

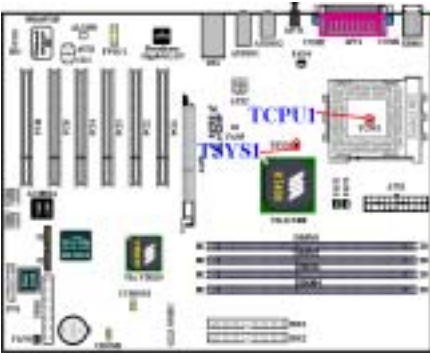
AC プラグの極性を逆にすると、コンピュータ装置の寿命に影響を及ぼしたり、コンピュータシャーシが静電気を帯びたりすることがあります。したがって、コンピュータと電源コンセントを接続するには、安全のため 3 線の AC プラグを使用するようお勧めします。

(2). FAN1、FAN2、FAN3、FAN4 および FAN5 ヘッド

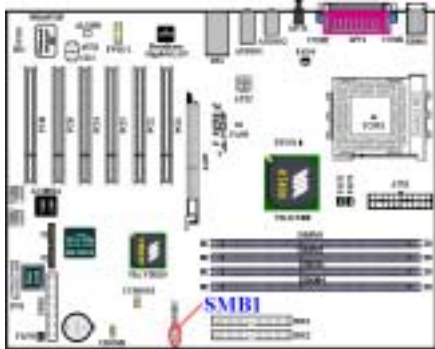
プロセッサファンから出ているコネクタを FAN1 または FAN2 という名前が付いたヘッドに接続し、前面のシャーシファンから出ているコネクタをヘッド FAN3 に接続します。電源ファンまたは背面のシャーシファンから出ているコネクタを FAN4 ヘッドに接続し、ノースブリッジファンから出ているコネクタを FAN5 という名前が付いたヘッドに接続します。安定して動作させるために、また過熱によりプロセッサが破損しないように、プロセッサファンをプロセッサに必ず取り付けてください。コンピュータシャーシの内部温度が高くなりすぎないように、シャーシファンも取り付けてください。



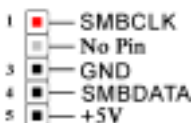
注意： ピンの位置と向きに注意してください。

(3). TCPU1 & TSYS1: 温度サーミスタ

TCPU1 は CPU 温度を検出するために使用されています。TSYS1 はシステムの環境温度を検出するために使用されます。BIOS またはハードウェア監視アプリケーションのメイン画面の読み取り値を表示することができます。

(4). SMB1: システム管理バス (SM-Bus)コネクタ

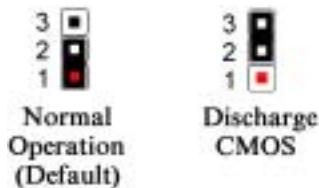
このコネクタはシステム管理バス (SM バス) 用に予約されています。SM バスは I²C バスの特定の実装です。I²C はマルチマスタバスですが、これは複数のチップを同じバスに接続すると、データ転送を初期化することにより各チップがマスタとして振舞うことを意味します。複数のマスタがバスを同時にコントロールしようとする、調整手順がどのマスタが優先権を持っているかを決定します。SM バスを利用するデバイスを接続することができます。

**SMB1**

注意: ピン位置とその方向に注意してください。

(5). CCMOS1: CMOS クリアジャンパ

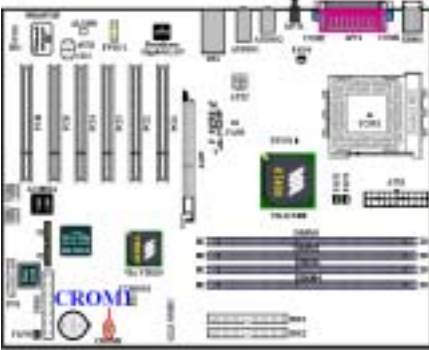
ジャンパ CCMOS1 は CMOS メモリを開放するために使用されます。マザーボードを取り付けるとき、このジャンパが標準操作作用に設定されていることを確認してください (ピン 1 と 2 は短くなっています)。下図参照。

**注意**

CMOS をクリアする前に、まず電源をオフにする必要があります (+5V スタンバイ電源を含む)。そうしないと、システムが異常動作を起こすことがあります。

BIOS をアップデートした後起動する前に、まず CMOS をクリアしてください。それから、ジャンパをそのデフォルトの位置に差し込みます。その後、システムを再起動し、システムが正常に動作することを確認できます。

(6). CROM1: S2K mode select Header



CPU とノースブリッジの間の S2K バスオペレーティングモードを、左図のように設定できます。ジャンパ CROM1 をブート ROM (デフォルト)からのストラッピングに設定すると、S2K バスのタイミングは内部ブート ROM により制御され、BIOS のオプション “CPU Fast Command Decode” を有効にすることができます。これにより、システムパフォーマンスは向上します。ジャンパがハードウェアからのストラッピングに設定すると、S2K バスのタイミングは CPU ハードウェアにより制御され、システムはより高い柔軟性を獲得します。



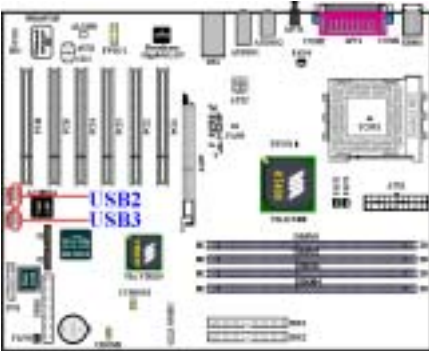
Strapping from
boot ROM
(Default)



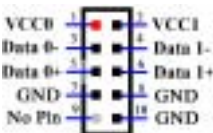
Strapping from
Hardware

注意: ピン位置とその方向に注意してください。

(7). USB2 および USB3 ヘッダ: その他の USB プラグヘッダ



これらのヘッダは、追加の USB ポートプラグに接続するためのものです。各コネクタは 2 つの USB プラグを追加することができます。これは、各コネクタから 4 つの追加 USB プラグを使用できることを意味します。特殊 USB ポート拡張ケーブルを使用してそれに接続することができます (金属プレートに付属するケーブルは、コンピュータシャーシの背面パネルに固定できます)。

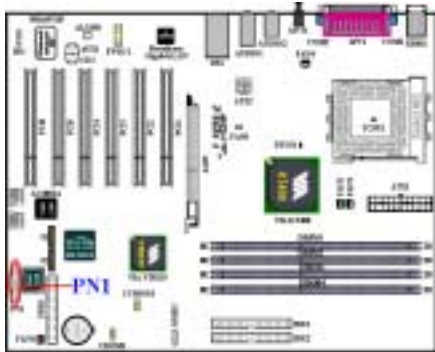


USB2/USB3

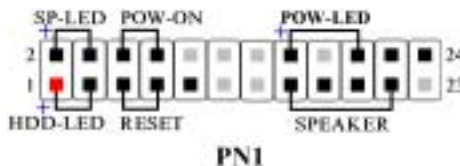
注意: ピン位置とその方向に注意してください。

注意

USB2 & USB3 ヘッドはUSB 2.0仕様機能をサポートしています。USB 2.0仕様向けに設計された特殊なケーブルをご使用ください。そうでないと、動作が不安定になったり信号エラーが発生することがあります。

(8). PN1 ヘッド：シャーシフロントパネルのインジケータおよびスイッチ用ヘッド

PN1 はシャーシフロントパネルのスイッチおよびインジケータ用ヘッドで、複数の機能を備えています。ピンの位置や向きを間違えると、LED が正しく点灯しない場合があります。PN1 のピンの機能については下図を参照してください。



注意：ピン位置とその方向に注意してください。

PN1 (ピン1および3)：HDD LEDヘッド

このヘッドにはケースフロントパネルのHDD LEDからのコードを接続します。接続する方向を間違えると、LED ライトは正しく点灯しません。

注意：HDD LED ピンの位置と向きに注意してください。

PN1 (ピン5および7)：ハードウェアリセットスイッチヘッド

このヘッドにはケースフロントパネルのリセットスイッチのコードを接続します。リセットボタンを1秒以上押すと、システムはリセットします。

PN1 (ピン15-17-19-21)：スピーカーヘッド

このヘッドにはシステムスピーカーのコードを接続します。

PN1 (ピン2および4)：サスペンドLEDヘッド

このヘッドには2線のサスペンドLEDのコードを接続します。接続する方向を間違えると、LED ライトは正しく点灯しません。

注意：サスペンド LED ピンの位置と向きに注意してください。

PN1 (ピン6および8)：パワーオンスイッチヘッド

このヘッドにはケースフロントパネルのパワーオンスイッチのコードを接続します。

PN1 (ピン 16-18-20) : パワーオンLEDヘッダ

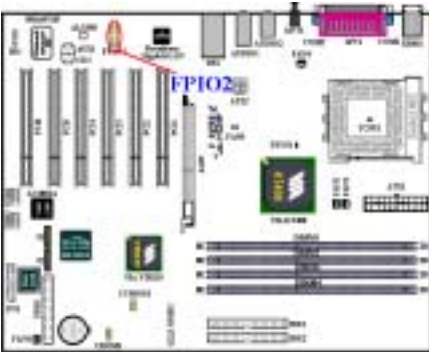
ピン 1 から 3 まで向きがあります。このヘッダには 3 線のパワーオン LED コードを接続します。マザーボードの各コネクタに正しいピンが接続していることを確認してください。接続する方向を間違えると、LED ライトは正しく点灯しません。

注意: パワーオン LED ピンの位置と向きに注意してください。

PN1 の各ピンの機能については表 2-2 を参照してください。

Table 2-2. PN1 ピンの機能リスト

ピン番号		信号の意味	ピン番号		信号の意味
PN1	ピン 1	HDD LED (+)	PN1	ピン 2	サスペンド LED (+)
	ピン 3	HDD LED (-)		ピン 4	サスペンド LED (-)
	ピン 5	リセットスイッチ (-)		ピン 6	パワーオン (+)
	ピン 7	リセットスイッチ (+)		ピン 8	パワーオン (-)
	ピン 9	接続なし		ピン 10	ピンなし
	ピン 11	ピンなし		ピン 12	ピンなし
	ピン 13	ピンなし		ピン 14	ピンなし
	ピン 15	スピーカー (+5V)		ピン 16	パワーオン LED (+)
	ピン 17	スピーカー (GND)		ピン 18	ピンなし
	ピン 19	スピーカー (GND)		ピン 20	パワーオン LED (-)
	ピン 21	スピーカー (ドライバ)		ピン 22	接続なし
ピン 23	ピンなし	ピン 24	接続なし		

(9). FPIO2 ヘッダ: 前面パネル入力/出力信号ヘッダ

このヘッダは、KD7-B/KD7-S/KD7-G マザーボードにあり、ABIT Media XP 製品に接続できるように設計されています。そして、フロント右およびフロント左のチャンネルに対して、アナログオーディオ出力を提供できます。その他に、1 つのデジタル S/PDIF 出力コネクタと 1 つのマイク入力コネクタも提供します。

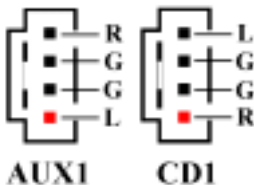


注意： パワーオン LED ピンの位置と向きに注意してください。

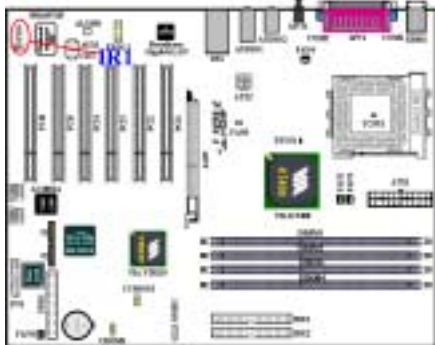
(10). CD1 と AUX1 ヘッダ： CD オーディオと補助オーディオ信号入力ヘッダ



これらのコネクタは、内蔵 CD-ROM ドライブのオーディオ出力またはアドオンカードオーディオ出力に接続されます。

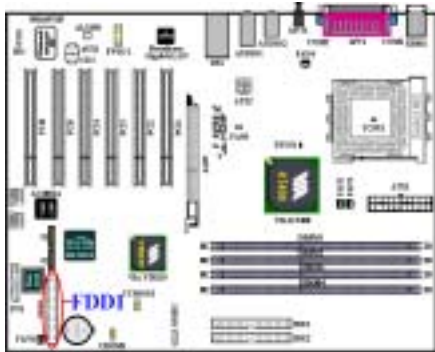


注意： パワーオン LED ピンの位置と向きに注意してください。

(11). IR1: IRヘッダ (赤外線)

ピン1から5まで向きがあります。IRキットやIRデバイスのコネクタはIR1のヘッダに接続してください。このマザーボードは標準のIR転送速度をサポートしています。

注意: パワーオンLEDピンの位置と向きに注意してください。

(12). FDD1 コネクタ

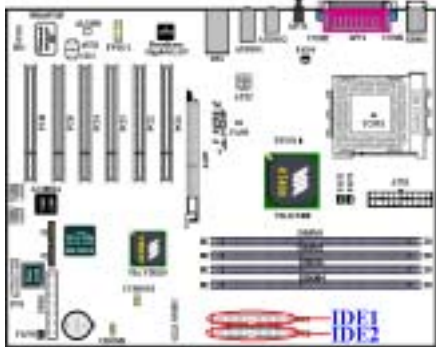
この34ピンコネクタは、“フロッピーディスクドライブ(FDD)コネクタ”と呼ばれ、360K、5.25”、1.2M、5.25”、720K、3.5”、1.44M、3.5”、2.88M、3.5”などのFDDを接続することができます。また3モードのFDDにも対応しています。

FDDケーブルは34本の信号線と2台までのFDDを接続するためのコネクタとマザーボードに接続するためのコネクタが付いています。ケーブルの片端をFDC1繋いでから、FDD側のコネクタを接続してください。通常はシステム上に1台のフロッピーディスクしかインストールしません。

注意

ケーブルの赤い線は1番ピンを示しています。ピン1とFDD1同じ側に来ることを確かめてから、ワイヤーコネクタをFDD1コネクタに差し込んでください。

(13). IDE1 および IDE2 コネクタ



このマザーボードは2つの IDE ポート (IDE1 & IDE2) を提供して、Ultra DMA 66 リボンケーブルにより Ultra DMA 133 モードに最高4つの IDE デバイスを接続します。各ケーブルには、40ピン80コンダクタと3つのコネクタが付いているので、マザーボードに2台のハードドライブを接続することができます。リボンケーブルの長い方の端にある信号端子(青いコネクタ)をマザーボードの IDE ポートに接続し、リボンケーブルの短いほうの端にある他の2つの端子(グレート黒いコネクタ)をハードドライブのコネクタに接続します。

1つの IDE チャンネルを通して2台のハードドライブを一緒に接続したい場合、2番目のドライブを最初のマスタドライブの後でスレーブモードに構成する必要があります。ジャンパ設定については、ドライブのマニュアルを参照してください。IDE1に接続されている最初のドライブは、IDE1に接続されている最初のドライブは、一般に「一次マスタ」と、2番目のドライブは「一次スレーブ」と呼ばれています。IDE2に接続されている最初のドライブは「2次マスタ」と、2番目のドライブは「2次スレーブ」と呼ばれています。

CD-ROM のような、従来型の低速デバイスと同じ IDE チャンネルのハードドライブに接続することはおやめください。統合システムの性能が落ちることになります。

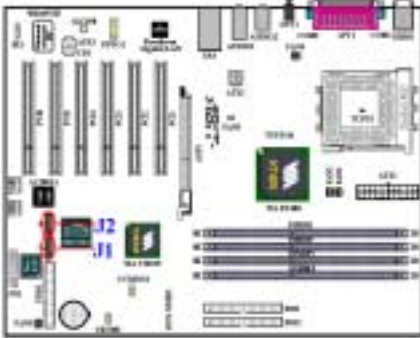


図 2-8. Ultra DMA 66 リボンケーブルの略図

注意

- ハードディスクドライブのマスタまたはスレーブの状態は、ハードディスク自体に設定されます。ハードディスクドライブのユーザーズマニュアルを参照してください。
- IDE1 から IDE6 に Ultra DMA 100 & Ultra DMA 133 デバイスを接続するには、Ultra DMA 66 ケーブルが必要となります。
- ワイヤの赤いマークは、一般にピン 1 の場所を示します。ワイヤコネクタを IDE コネクタに挿入する前に、ワイヤピン 1 を IDE コネクタのピン 1 に合わせる必要があります。

(14). J1 および J2 コネクタ (オプション): シリアル ATA コネクタ



このマザーボードは2つのシリアル ATA チャンネルを提供して、特殊なシリアル ATA リボンケーブルによりシリアル ATA 150 モードで2つのシリアル ATA デバイスを接続します。J1 は 1 次チャンネルで、J2 は 2 次チャンネルです。各ケーブルには 7 ピン 7 コンダクタおよび 2 つのコネクタが付いていて、マザーボードに 1 つのシリアル ATA ハードドライブ接続を提供します。リボンケーブルの一方の端をマザーボードのシリアル ATA ポートに、リボンケーブルのもう一方の端をシリアル ATA ハードドライブのコネクタに接続します。



J1 & J2

注意

- J1 から J2 にシリアル ATA デバイスを接続するには、シリアル ATA ケーブルが必要となります。
- シリアル ATA コントローラは、Ultra DMA/ATA-100 以上のハードドライブのみをサポートします。この仕様以下のハードドライブでは機能しないので、使用しないでください。
- シリアル ATA 記憶装置を J1 (1 次チャンネル) から J2 (2 次チャンネル) に順番に取り付けてください。1 つのシリアル ATA 記憶装置を取り付けるとき、これを J1 (1 次コネクタ) に接続することをお勧めします。

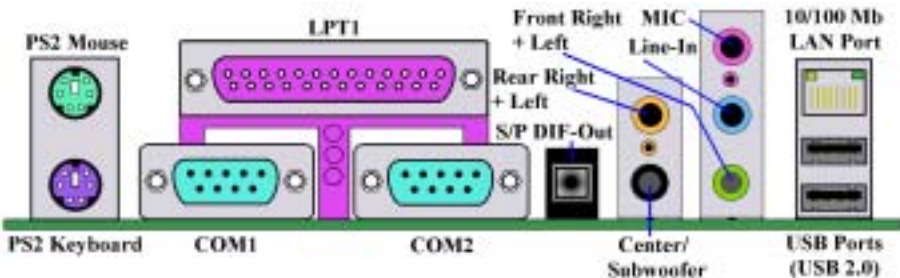


図 2-9. KD7-B/KD7-S/KD7-G バックパネルコネクタ

図 2-9 は KD7-B/KD7-S/KD7-G のバックパネルにあるコネクタの位置を示しています。これらのコ

ネクタはデバイスの外側からマザーボードへ接続するためのものです。以下に、これらのネクタに接続すべきデバイスについて説明します。

(15). PS/2 キーボードネクタ



PS/2 キーボードのネクタをこの 6 ピン Din コネクタに接続します。AT キーボードを使用する場合は、コンピュータショップにて変換ネクタをお求めの上、接続してください。互換性上、PS/2 キーボードのご利用をお薦めします。

(16). PS/2 マウスネクタ



PS/2 マウスをこの 6 ピン Din コネクタに接続します。

(17). シリアルポート COM1 & COM2 ポートネクタ

このマザーボードは 2 つの COM ポートを提供しており、外付けモデムやマウスその他のシリアル機器を接続できます。

COM1 と COM2 に接続する外部装置は自由に決めることができます。各 COM ポートには一度に 1 台の装置しか接続できません。

(18). パラレルポートネクタ



Laser Printer



Inkjet Printer



EPP/ECF Scanner

このパラレルポートは一般にプリンタを接続するため、“LPT” ポートとも呼ばれます。このポートのプロトコルをサポートする EPP/ECF スキャナなど他の機器を接とも可能です。

(19). OPT1 : S/P DIF-アウトコネクタ

このコネクタにより、光ケーブルを使用して装置に接続し、その光ケーブルを通してデジタルデータを転送することが可能になります。この信号をデジタルデコーダに接続し、デジタル信号をアナログ信号に転送することができます。

(20). オーディオ 1 およびオーディオ 2 コネクタ

オーディオ 1 とオーディオ 2 コネクタは、アナログオーディオ信号インやアウト用のオーディオコネクタです。

Mic インコネクタ: マイクから出ているプラグをこのコネクタに接続することができます。他のオーディオ(または信号)ソースをこのコネクタに接続しないでください。

ラインインコネクタ: TV アダプタオーディオ出力信号、または CD ウォークマン、VTR 一体型カメラ、VHS レコーダオーディオ出力信号プラグのような外部オーディオソースをこのコネクタに接続することができます。オーディオソフトウェアは、ラインイン信号用に入力レベルを制御することができます。

フロント右 + 左チャンネルコネクタ: フロントチャンネルスピーカーやフロントチャンネルアンプから出ているプラグを、このコネクタに接続することができます。フロントチャンネルスピーカーやフロントチャンネルアンプに正しく接続していることを確認してください。そうでないと、間違ったサウンドポジショニングを得ることになります。

リア右+左チャンネルコネクタ: リアチャンネルスピーカーやリアチャンネルアンプから出ているプラグを、このコネクタに接続することができます。リアチャンネルスピーカーやリアチャンネルアンプに正しく接続していることを確認してください。そうでないと、間違ったサウンドポジショニングを得ることになります。

センター + サブウーファチャンネルコネクタ: センター/サブウーファチャンネルスピーカーやセンター/サブウーファチャンネルアンプから出ているプラグを、このコネクタに接続することができます。センター/サブウーファチャンネルスピーカーやセンター/サブウーファチャンネルアンプに正しく接続していることを確認してください。そうでないと、間違ったサウンドポジショニングを得ることになります。

(21). 10/100 Mb LAN ポートコネクタ (RJ-45)

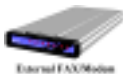
このマザーボードは 10/100 Mb LAN ポートを組み込んでいます。このジャックは LAN ハブの RJ-45 ケーブルをコンピュータに接続するためのものです。カテゴリ 5 UTP (シールドなしより対線) または STP (シールド付きより対線) ケーブルを使用してこの接続を行うようにお奨めします。ハブからコンピュータまでの長さは、100 メートル以下で最高の性能を発揮します。

緑の LED は接続状態を示します。ネットワークが完全にアクティブになっていると、この LED が点灯します。黄色の LED は、データがアクティブになっているかいないかを示します。コンピュータがネットワークからデータの送受信を行っている場合、この LED は点滅します。

(22). USB ポートコネクタ

このマザーボードは 2 つの USB ポートを提供しています。それぞれの USB 機器をケーブルを介してここに接続してください。

USB 機器を利用される前に、ご使用になるオペレーティングシステムがこの機能をサポートしていることを確認し、必要であればそれぞれのドライバをインストールしてください。詳細は、それぞれの USB 機器のマニュアルを参照してください。



注

これらの USB ポートは USB 2.0 機能を使用するので、USB 2.0 仕様向けに設計された特殊な USB ケーブルを使用してください。そうでないと、不安定になったり信号エラーが発生する原因となります。


注意

本章には多くのカラー画像やダイアグラムが掲載されておりますので、CD-Title に保管されている PDF ファイルをご覧くださいませよう強くお勧めします。



第3章 BIOS について

BIOS はマザーボードの Flash Memory チップに保存されるプログラムです。このプログラムはコンピュータの電源を OFF にしても消去されません。同プログラムはブートプログラムとも呼ばれ、ハードウェア回路が OS と通信するための唯一のチャンネルです。その主な機能はマザーボードやインタフェースカードのパラメータの設定を管理することです。これには、時間、日付、ハードディスクなどの簡単なパラメータや、ハードウェアの同期、デバイスの動作モード、**CPU SOFT MENU™ III** 機能、CPU 速度などの比較的複雑なパラメータの設定が含まれます。これらのパラメータが正しく設定された場合のみ、コンピュータは正常に動作します。

 操作がわからない場合は BIOS 内のパラメータを変更しないでください。

BIOS 内のパラメータはハードウェアの同期化はデバイスの動作モードの設定に使用されます。パラメータが正しくないと、エラーが発生して、コンピュータはクラッシュしてしまいます。コンピュータがクラッシュすると、起動できないこともあります。BIOS の操作に慣れていない場合は BIOS 内のパラメータを変更しないようお勧めします。コンピュータが起動できない場合は、第2章の「**CMOS クリアジャンプ**」のセクションを参照して CMOS データを一旦消去してください。

コンピュータを起動すると、コンピュータは BIOS プログラムによって制御されます。BIOS はまず必要なすべてのハードウェアの自動診断を実施し、ハードウェア同期のパラメータを設定して、すべてのハードウェアを検出します。これらのタスクが終了しない限り、コンピュータの制御は次レベルのプログラムである OS に渡りません。BIOS はハードウェアとソフトウェアが通信する唯一のチャンネルなので、システムの安定性および最適なシステムパフォーマンスのための重要な要素です。BIOS が自動診断と自動検出操作を終了すると、次のメッセージが表示されます。

PRESS DEL TO ENTER SETUP

メッセージが表示されてから 3~5 秒以内に **Del** キーを押すと、BIOS のセットアップメニューにアクセスします。セットアップメニューに入ると、BIOS は次のメニューを表示します。



図 3-1. CMOS Setup Utility

図 3-1 の BIOS 設定のメインメニューにはいくつかのオプションがあります。この章では以下それらのオプションについて順に解説してゆきますが、その前にファンクションキーの機能について簡単に説明します。

- BIOS Setup を終了するには、**Esc** キーを押します。
- メインメニューで確定または変更するオプションを選択するには **↑↓→←**（上、下、左、右）を使用してください。
- BIOS のパラメータを設定し、それらのパラメータを保存して BIOS のセットアップメニューを終了する場合は **F10** キーを押してください。
- アクティブなオプションの BIOS のパラメータを変更するには、**Page Up/Page Down** か **+/-** キーを押します。

注意

BIOS のバージョンが定期的に変更されるため、スクリーンショットの一部は画面に表示されるものと同じでないこともあります。しかし、本書でサポートされているほとんどの機能は動作します。新しいマニュアルがリリースされているかを調べるために、ときどき当社の WEB サイトにアクセスすることをお勧めします。ここで、新たに更新された BIOS 項目をチェックすることができます。

コンピュータ豆知識：CMOS データ

“CMOS データが消えた” というようなことをお聞きになったことがありますか？ CMOS とは、BIOS パラメータを保存しておくメモリのことです。CMOS からはデータを読み込んだり、データを保存したりすることができます。CMOS はコンピュータの電源を切ってもデータを保持できるように、電池でバックアップされています。したがって、電池切れや電池不良により電池を交換しなければならなくなったときに、CMOS のデータが失われてしまいます。あらかじめ CMOS データの内容を書き留めてコンピュータに貼り付けておくなどして、保管しておいてください。

3-1. CPU SETUP [SOFT MENU™ III]

CPU はプログラム可能なスイッチ (CPU SOFT MENU™ III) によって設定できます。これは従来の手動によるハードウェアの設定に代わるものです。この機能を使えばインストールがもっと容易になります。ジャンパやスイッチの設定を必要とせずに CPU のインストールができます。CPU はその仕様に合った設定が必要です。最初のオプションで<Enter>キーを押すと、そのオプションに対して変更可能なすべての項目が表示されます。

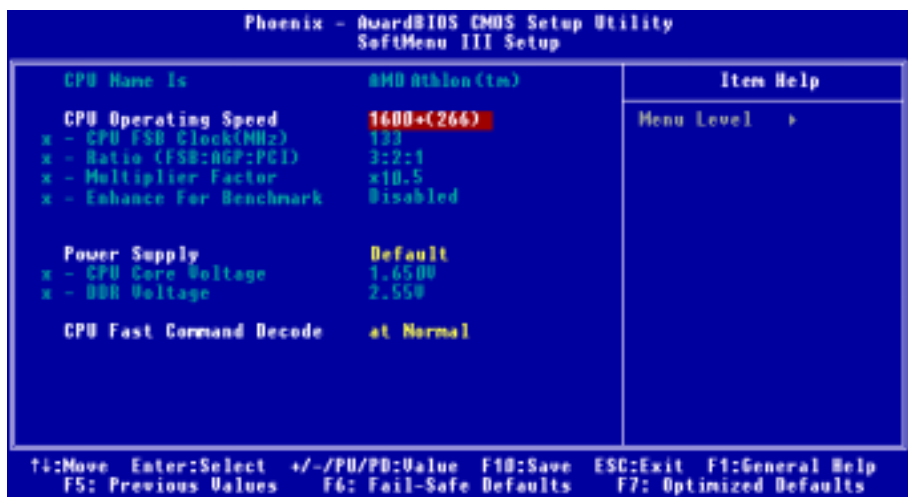


図 3-2. CPU SOFT MENU™ III

CPU Name Is:

- > AMD Athlon (tm) XP
- > AMD Athlon (tm)
- > AMD Duron (tm)

CPU Operating Speed:

このオプションは CPU 速度を設定します。CPU の種類と速度に従って CPU 速度を選択してください。AMD Athlon™ XP、Athlon™、Duron™ プロセッサの場合、次の設定を選択できます(この例は AMD Athlon™ XP プロセッサ用です)。

- >User Define >1500+ (266) >1600+ (266) >1700+ (266) >1800+ (266) >1900+ (266)
- >2000+ (266) >2100+ (266) >2200+ (266) >2400+ (266) >2600+ (266) >2700+ (333)
- >2800+ (333)

注意

このアイテムは、異なるタイプのプロセッサを取り付けたときに異なって表示されることがあります。ここに示す図は、ほんの一例です。

ユーザが外部クロックとクロック倍数を指定する場合：

► User Defined

⚠⚠⚠⚠ **警告** ⚠⚠⚠⚠

クロック倍数や外部クロックの設定を間違えると、CPU が破損する恐れがあります。

間違った倍率設定や外部クロック設定を行うと CPU を壊す恐れがあります。PCI バスや、プロセッサなどに対して規定以上の速度の周波数を設定すると、メモリが不安定になったり、システムのハングアップ、ハードディスクのデータの蒸失、VGA 機能の不安定動作、また拡張カードの不安定動作などが発生し得ます。非規定スペックの設定動作をさせることはこの説明する所の意図ではありません。これらの機能は、エンジニアリングテストの目的で使われ、通常使用を目的としたものではありません。

通常の操作で仕様を超えて設定した場合、システムが不安定になり、システムの信頼性に影響が出ることがあります。また、仕様外の設定に対しては安定性や互換性の保証はできません。マザーボードのコンポーネントに問題が生じた場合の責任を負うことはできません。

このオプションの設定を完了するとき、ポストは実際の実行速度がユーザーのセットアップした速度と同じであるかどうかをチェックしません。

⇒ **CPU FSB Clock (MHz) (CPU FSB クロック (MHz)):**

ここで、CPU FSB クロック速度を上げることができます。これは、CPU FSB クロック速度を個別に上げることができることを意味します。100 から 250 までの DEC (10 進数) 番号を使用することができますが、デフォルトの設定は 100 です。この設定を変更して CPU FSB クロック速度を上げることができます。標準のバス速度を上回る CPU FSB 速度はサポートされていますが、CPU 仕様が原因で保証されていません。

⇒ **Ratio (FSB:AGP:PCI) (比 (FSB:AGP:PCI)):**

次の 3 つのオプション、3:2:1 → 4:2:1 → 5:2:1 が設定できます。このアイテムによって、プロセッサのフロントサイドバス (FSB)、AGP、および PCI クロックを設定することができます。これは、設定されたプロセッサの FSB クロックに関連付けられています。多くのオプションが利用可能で、希望するデバイダ比を選択することが可能です。設定が 3:2:1 の場合、AGP クロックは 3 で割り 2 を掛けたプロセッサの FSB クロックになります。PCI クロックは、3 で割り 1 を掛けたプロセッサの FSB クロックになります。

注意: プロセッサの FSB 周波数によっては、デフォルト値も変化することがあります。

⇒ **Multiplier Factor (マルチプライヤファクタ):**

いくつかの選択肢があります。

▶x5 ▶x5.5 ▶x6 ▶x6.5 ▶x7 ▶x7.5 ▶x8 ▶x8.5 ▶x9
 ▶x9.5 ▶x10 ▶x10.5 ▶x11 ▶x11.5 ▶x12 ▶x12.5 ▶x13 ▶x13.5
 ▶x14 ▶x15 ▶x16 ▶x16.5 ▶x17 ▶x18 ▶x19 ▶x20 ▶x21
 ▶x22.5

⇒ **Enhance For Benchmark (ベンチマーク用に拡張):**

次の 2 つのオプション、Disabled (使用しない) → Enabled (使用する) が設定できま

す。デフォルトは *Disabled* (使用しない) です。このアイテムは、プロセッサとシステムパフォーマンスを向上することができます。

通常、CPU 速度やクロック倍数の設定で “**User Define (ユーザー指定)**” のオプションは使用しないでください。このオプションは今後、仕様が未知の CPU をセットアップするためのものです。現在の CPU の仕様はすべてデフォルト設定の中に含まれています。CPU の全パラメータに非常に精通している場合を除き、外部クロックやクロック倍数を自分で指定するのは非常に危険です。

無効なクロック設定による起動の問題の解決方法：

通常、CPU のクロック設定に問題がある場合、起動することはできません。その場合はシステムを OFF にしてから再起動してください。CPU は自動的に標準のパラメータを使用して起動します。BIOS の設定に入って CPU のクロックを設定し直してください。BIOS の設定に入れない場合は、数回 (3-4 回) システムの電源を入れ直すか、“**INSERT**” キーを押したままシステムを ON にしてください。システムは自動的に標準のパラメータを使って起動します。その後、BIOS の設定に入って新しいパラメータを設定してください。

CPU を交換する場合：

このマザーボードは、ジャンパや DIP スイッチをいっさい構成することなく、ソケットに CPU を差し込んだ後にシステムの電源をオンにできるように設計されています。しかし、CPU を交換する場合、普通は電源装置の電源を (機械的に) オフにし、CPU を交換してから、**SOFT MENU^{III}** を通して CPU のパラメータをセットアップする必要があります。ただし、新しい CPU が古い CPU (同じブランドで同じ種類) より遅い場合、当社では CPU の交換操作を正常に完了するためのメソッドを 2 つ提供しています。

メソッド 1： そのブランドに対する最低速度の CPU をセットアップします。電源装置の電源を (機械的に) オフにして、CPU を交換します。システムの電源を再びオンにし、**SOFT MENU^{III}** を通して CPU のパラメータをセットアップします。

メソッド 2： CPU を交換の時に CCMOS ジャンパを使って以前の CPU のパラメータを消去します。この後 BIOS の設定に入って CPU のパラメータをセットアップできます。

注意

パラメータを設定して BIOS 設定を終了後、システムが正しく再起動することを確認するまで、リセットボタンを押したり、電源を OFF にしたりしないでください。BIOS が正しく読み込まれず、パラメータが失われ、**CPU SOFT MENU^{III}** に再び入ってパラメータをすべて設定し直さなければならない場合があります。

電源気候コントローラ：

このオプションにより、デフォルトとユーザー定義の電圧を切り替えることができます。

➤ **Default (デフォルト)：** システムは CPU の種類を検出し、適切な電圧を自動的に選択します。有効になっているとき、オプション “**CPU Core 電圧**” は CPU によって定義される現在の電圧設定を示し、変更されることがありません。現在の CPU の種類と電圧設定が検出されない限り、または正しくない限り、この CPU のデフォルトの設定を使用して変更しないようにお勧めしま

す。

- ▶ **USER Defined(ユーザー定義)**: このオプションによって、ユーザーは電圧を手動で選択することができます。上矢印および下矢印キーを使用することによって、“**CPU Core Voltage**” (CPU Core 電圧)、“**DDR Voltage**” (DDR 電圧) オプション一覧の値を変更することができます。

CPU Fast Command Decode (CPU 高速コマンドデコード):

次の3つのオプションが指定できます: *at Normal* (標準で) → *to Fast or at Fast* (高速にまたは高速で) → *to Normal* (標準に)。これは、ユーザーがどんな状態を選択しているかに依存します。このアイテムを“**at Fast (高速で)**” から “**to Normal (標準に)**” に設定すると、システムを再起動して POST プロセスを終了するとき、状態は新しい設定に変わります (ここでは、*to Normal*)。その後、BIOS メニューを再び表示すると、このアイテムは“**at Normal (標準で)**” を表示し、**<Enter>**キーを押すと、3つのオプション: *at Normal* (標準で) → *to Fast* (高速に) を表示し、デフォルトの設定が *at Normal* (標準で) になります。このアイテムを“**at Normal (標準で)**” から “**to Fast (高速に)**” に設定し、前に述べた手順を同じように実行すると、このアイテムは“**at Fast (高速で)**” を表示し、**<Enter>**キーを押すと、3つのオプション: *at Fast* (高速で) → *to Normal* (標準に) を表示し、デフォルトの設定が *at Fast* (高速で) になります。CPU デコードアドレスが高速または標準の速度になっている場合、アイテムを選択することができます。最大の安定性を得るには、*to Normal* (標準に) を選択するようにお勧めします。性能を向上させたい場合は、*to Fast* (高速に) を選択することができます。メインボードの“**CROM1**” と呼ばれるジャンパをピン1およびピン2ショートに設定すると、このアイテムがこのメニューに表示されます。

3-2. Standard CMOS Features Setup Menu

ここでは、日付、時間、VGA カード、FDD、HDD などの BIOS の基本的な設定パラメータが含まれています。



図 3-3A. Standard CMOS Setup

Date (mm:dd:yy) (日付):

このアイテムでは月 (mm)、日 (dd)、年 (yy) などの日付情報を設定します。

Time (hh:mm:ss) (時間):

このアイテムでは時 (hh)、分 (mm)、秒 (ss) などの時間情報を設定します。

IDE Primary Master / Slave and IDE Secondary Master / Slave:

このアイテムにはオプションを持つサブメニューがあります。どのようなオプションがあるかは、図 3-3B をご覧ください。

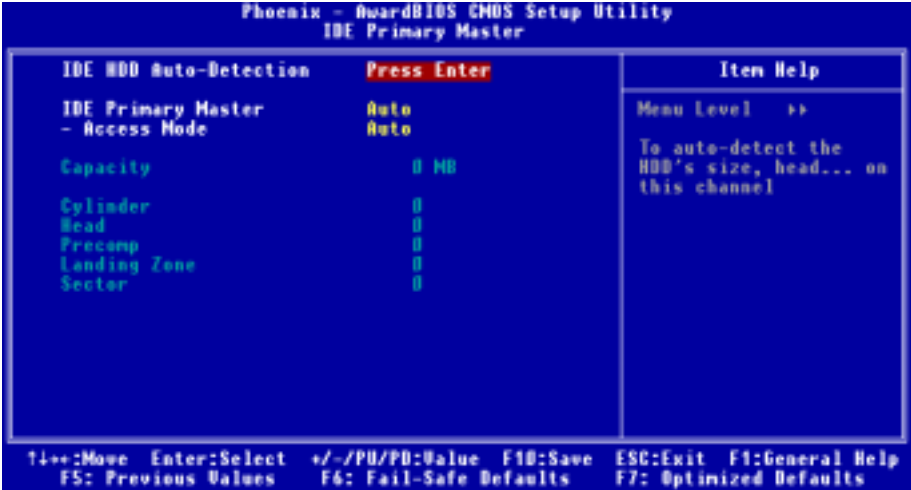


図 3-3B IDE Primary Master Setup 画面

IDE HDD Auto-Detection:

Enter キーを押すと、ハードディスクドライブの詳しいパラメータをすべて BIOS が自動的に検出します。自動的に検出されたら、このメニューの中のほかのアイテムに正しい値が表示されません。

注意

- ① 新しい IDE HDD はフォーマットをしないことには読み書きができません。基本的な HDD のセットアップ方法は、FDISK を起動し、その後 Format を実行することです。最近のほとんどの HDD はローレベルフォーマットを工場出荷時に行っているため、それを行う必要はまずないでしょう。ひとつ注意しなくてはならないことは、プライマリ IDE HDD のパーティションには FDISK コマンドにおいてアクティブ設定をする必要があることです。
- ② すでに初期化されている古い HDD を使用する場合は、正しいパラメータが検出されない場合があります。低レベルフォーマットを行うか、手動でパラメータを設定した上で HDD が作動するかどうかを確認してください。

IDE Primary Master (IDE1 次マスタ):

次の 3 つのオプション、None(なし) → Auto(自動) → Manual(手動)が設定できます。デフォルトは Auto(自動)です。Auto を選択すると、使用している HDD の種類を BIOS が自動的にチェックします。各パラメータについて十分な知識がある方以外は、これらのパラメータを手動で変更

することはおやめください。またパラメータを変更するときには、必ず HDD の説明書をよくお読みください。

⇒ **Access Mode:**

以前の OS では容量が 528 MB までの HDD しか対応できなかったため、528 MB を超える空間については利用できませんでした。AWARD BIOS はこの問題を解決する機能を備えています。OS の種類によって、CHS、LBA、Large、Auto の 4 つのモードから選択できます。CHS → LBA → Large → Auto

サブメニューの HDD 自動検出オプション (IDE HARD DISK DETECTION) はハードディスクのパラメータおよびサポートされているモードを自動的に検出します。

➤ **CHS:**

通常のノーマルモードは 528 MB までのハードディスクに対応します。このモードはシリンダ (CYLS)、ヘッド、セクタで示された位置を使ってデータにアクセスします。

➤ **LBA (Logical Block Addressing) mode (LBA (論理ブロックアドレス指定)モード):**

初期の LBA モードは容量が 8.4 GB までの HDD に対応できます。このモードは異なる方法を用いてアクセスするディスクデータの位置を計算します。シリンダ (CYLS)、ヘッド、セクタをデータが保存されている論理アクセスの中に翻訳します。このメニューに表示されるシリンダ、ヘッド、セクタはハードディスクの実際の構造に反映するのではなく、実際の位置の計算に使用される参照数値に過ぎません。現在ではすべての大容量ハードディスクがこのモードをサポートしているためこのモードを使用するようお勧めします。当 BIOS は INT 13h 拡張機能もサポートしているので、LBA モードは容量が 8.4 GB を超えるハードディスクドライブにも対応できます。

➤ **Large mode:**

ハードディスクのシリンダ (CYL) 数が 1024 を超えていて DOS が対応できない場合または OS が LBA モードに対応していない場合にこのモードを選択してください。

➤ **Auto (自動):**

BIOS が HDD のアクセスモードを自動的に検出し、設定します。

⇒ **Capacity (キャパシティ):**

HDD のサイズを表示します。この値は初期化したディスクのチェックプログラムで検出されるサイズよりも若干大きくなりますので注意してください。

注意

以下のアイテムは、Primary IDE Master を Manual に設定すると設定可能となります。

⇒ **Cylinder (シリンダ):**

シャフトに沿って直接重ねられたディスクで、ある特定の位置にある全トラックにより構成される同心円状の「スライス」を「シリンダ」と呼びます。ここでは HDD のシリンダの数を設定できます。最小値は 0、最大値は 65535 です。

⇒ Head(ヘッド):

ヘッドとはディスク上に作成した磁気パターンを読み取るための小さい電磁コイルと金属棒のことで、(読み書きヘッドとも呼びます)。ここでは読み書きヘッドの数を設定できます。最小値は0、最大値は255です。

⇒ Precomp:

最小値は0、最大値は65535です。

⇒ Landing Zone:

これはディスクの内側のシリンダ上にある非データエリアで、電源がOFFのときにヘッドを休ませておく場所です。最小値は0、最大値は65535です。

⇒ Sector(セクタ):

ディスク上のデータを読み書きする際の、記憶領域の最小単位です。通常セクタはブロックや論理ブロックに分けられています。ここではトラックあたりのセクタ数を指定します。最小値は0、最大値は255です。

Driver A & Driver B(フロッピードライブ A & フロッピードライブ B):

ここにフロッピーディスクドライブをインストールした場合、サポートするフロッピードライブの種類を選択できます。次の6つのオプションが指定できます: None → 360K, 5.25 in. → 1.2M, 5.25in. → 720K, 3.5 in. → 1.44M, 3.5 in. → 2.88M, 3.5 in.

Floppy 3 Mode Support :

次の4つのオプションが指定できます: Disabled → Driver A → Driver B → Both。デフォルトは *Disabled* です。3モードのフロッピーディスクドライブ (FDD) は日本のコンピュータシステムで使用されている3 1/2" ドライブです。このタイプのフロッピーに保存されているデータにアクセスする必要がある場合は、このモードを選択してください。もちろん、フロッピードライブも3モードをサポートしていなければなりません。

Video(ビデオ):

ビデオアダプタのVGAモードを選択します。次の4つのオプションが指定できます: EGA/VGA → CGA 40 → CGA 80 → MONO。デフォルトは *EGA/VGA* です。

Halt On:

システムを停止させるエラーの種類を選択できます。次の5つのオプションが指定可能です: All Errors → No Errors → All, But Keyboard → All, But Diskette → All, But Disk/Key。デフォルトは *All, But Keyboard* です。

右下のボックスにはシステムメモリのリストが表示されます。表示されるのはシステムの基本メモリ、拡張メモリ、およびメモリの合計サイズです。これらはブート時に自動的に検出されます。

3-3. Advanced BIOS Features Setup Menu

各アイテムではいつでも <Enter> を押すと、そのアイテムのすべてのオプションを表示できます。

注意

Advanced BIOS Features Setup メニューはあらかじめ最適な条件に設定されています。このメニューの各オプションについてよく理解できない場合はデフォルト値を使用してください。



図 3-4. 拡張 BIOS 機能セットアップの画面

Virus Warning:

次の 2 つのオプション、Enabled(使用する)または Disabled(使用する)が設定できます。デフォルトは *Disabled(使用しない)* です。この機能を使用すると、ソフトウェアやアプリケーションからブートセクタやパーティションテーブルに対して書込みアクセスがある度に、ブートウィルスがハードディスクにアクセスしようとしているとして警告を出します。

Quick Power On Self Test:

次の 2 つのオプション、Enabled(使用する)または Disabled(使用する)が設定できます。デフォルトは *Enabled(使用しない)* です。コンピュータに電源を投入すると、マザーボードの BIOS はシステムとその周辺装置をチェックするために一連のテストを行ないます。「有効」に設定すると、BIOS はブートプロセスを簡略化して、立ち上げの速度を優先します。

First Boot Device (第1ブートデバイス):

コンピュータをブートすると、BIOSはフロッピーディスクドライブA、LS120、ZIP100デバイス、ハードディスクドライブC、SCSIハードディスクドライブ、CD-ROMなど、これらのアイテムで選択した順番でOSを読み込もうとします(デフォルトはCD-ROMです)。

次の11のオプション、Floppy(フロッピー) → LS120 → HDD-0 → SCSI → CDROM → HDD-1 → HDD-2 → HDD-3 → ZIP100 → LAN → Disabled(使用しない) → Back to Floppy(フロッピーに戻る)が設定できます。デフォルトはFloppy(フロッピー)です。

Second Boot Device (第2ブートデバイス):

First Boot Deviceの説明を参照してください。デフォルトはHDD-0です。

Third Boot Device (第3ブートデバイス):

First Boot Deviceの説明を参照してください。デフォルトはCDROMです。

Boot Other Device(他のブートデバイス):

次の2つのオプション、Disabled(使用する)またはEnabled(使用する)が設定できます。デフォルトはEnabled(使用しない)です。デフォルトの設定はEnabledです。この項目は、BIOSが、上記のFirst, Second, Thirdの3つのブート機器以外のデバイスからブートすることを設定します。「無効」に設定しますと、上記で設定した3つの機器からのみブートします。

Swap Floppy Drive(フロッピードライブの交換):

このアイテムはDisabled(無効)またはEnabled(有効)に設定できます。デフォルトはDisabledです。この機能を使用すると、コンピュータのケースを開けずに、フロッピーディスクドライブのコネクタの位置を交換したのと同じ効果が得られます。これによりドライブA:をドライブB:として、ドライブB:をドライブA:として使用できます。

Boot Up Floppy Seek (起動フロッピーシーク):

次の2つのオプション、Enabled(使用する)またはDisabled(使用する)が設定できます。デフォルトはDisabled(使用しない)です。コンピュータを起動するとき、BIOSはシステムがFDDであるかそうでないかを検出します。この項目を「有効」に設定するとき、BIOSがフロッピードライブを検出しないと、フロッピーディスクドライブのエラーメッセージが表示されます。この項目が無効になっていると、BIOSはこの検査をスキップします。

Boot Up NumLock Status:

- Off: 起動後、数字キーパッドはカーソル制御モードで動作します。
- On: 起動後、数字キーパッドは数字入力モードで動作します。(デフォルト)

Security Option:

このオプションはSystemとSetupに設定できます。デフォルトはSetupです。Password Settingでパスワードを設定すると、不正なユーザーによるシステム(System)へのアクセスを、またはコンピュータ設定(BIOS Setup)の変更を拒否します。

- **SETUP:** Setup を選択すると、BIOS 設定にアクセスする場合だけパスワードが求められます。正しいパスワードを入力しないと、BIOS セットアップメニューに入ることができません。(デフォルトの設定)
- **SYSTEM:** System を選択すると、コンピュータを起動する度にパスワードが求められます。正しいパスワードが入力されない限り、システムは起動しません。

セキュリティを無効にするにはメインメニューで「Set Password」を選択するとパスワードの入力を求められますので、何も入力せずに Enter キーを押してください。この場合はシステムがブートした後、自由に BIOS セットアップに入ることができます。

注意

パスワードは忘れないでください。パスワードを忘れた場合、コンピュータのケースを開けて、CMOS のすべての情報をクリアにしてからシステムを起動してください。この場合、以前に設定したすべてのオプションはリセットされます。

APIC Mode (APIC モード):

2つのオプション、Disabled (無効) または Enabled (有効) を使用することができます。Enabled に設定した場合、次の項目を選択することが可能になります。「無効」に設定すると、システムはすべてのデバイスに対しデフォルトの 6つの PCI IRQ を使用しますが、PCI IRQ の数は増えません。

☞ MPS Version Ctrl For OS (OS 用の MPS バージョン コントロール):

このオプションは、MPS のどのバージョンをマザーボードが使用するかを指定します。2つのオプション、1.1 または 1.4 を使用することができます。MPS は Multi-Processor Specification (マルチプロセッサ仕様) の略語です。デュアルプロセッサを実行するために古い OS を使用している場合、このオプションを 1.1 に設定してください。

OS Select For DRAM > 64MB:

次の2つのオプション、Non-OS2 (非-OS2) または OS2 が設定できます。デフォルトは Non-OS2 (非-OS2) です。システムメモリが 64MB を超えると、BIOS と OS の通信方法は OS の種類によって異なります。OS/2 を使用している場合は OS2 を、他の OS の場合は Non-OS2 を選んでください。

Report No FDD For OS (OS に対するレポート番号 FDD):

次の2つのオプション、Disabled (使用する) または Enabled (使用する) が設定できます。デフォルトは Disabled (使用する) です。フロッピードライブのない、一部の古い Windows オペレーティングシステム (例えば、Windows® 95) を実行しているときは、このアイテムを Enabled (使用する) に設定します。それ以外の場合は、Disabled (使用する) に設定します。

Delay IDE Initial (Secs):

このアイテムは、古いモデルや特定のタイプの HDD や CD-ROM をサポートするために使用します。これらの装置を初期化したり、作動させるまでには新しいタイプの装置を使用する場合よりも時間がかかります。BIOS はシステムブート時にこれらの装置を検出しませんので、これらの装置に合った値に調整してください。値を高くすると、装置への遅延時間が長くなります。最小値は

0、最大値は15です。デフォルト値は0です。

Disable unuse DIMM/PCI Clk (未使用DIMM/PCI Clkを無効にする) :

次の2つのオプションが指定できます: Yes (はい) または No (いいえ)。デフォルト設定は Yes (はい) です。オプションを Yes (はい) に設定しているとき、システムは未使用の DIMM と PCI スロットを自動的に検出し、クロック信号のこれらの未使用スロットへの送信を停止します。このオプションを No (いいえ) に設定しているとき、システムは常にすべてのスロットにクロック信号を送信します。

注意

アダプタによっては、システムにより自動的に検出されず、誤動作の原因となるものもあります。この場合、このオプションを no (いいえ) に設定してください。問題を解決することができます。

3-4. Advanced Chipset Features Setup Menu

Advanced Chipset Features Setup メニューはマザーボード上のチップセットのパッファ内容を変更するのに使用されます。パッファのパラメータはハードウェアと密接な関係があるため、設定が正しくないと、マザーボードが不安定になったり、システムが起動しなくなったりします。ハードウェアについてあまり詳しくない方は、デフォルトを使用してください (Load Optimized Defaults オプションを使用するなど)。このメニューでは、システムを使用していてデータが失われてしまう場合に限って変更を行うようにしてください。

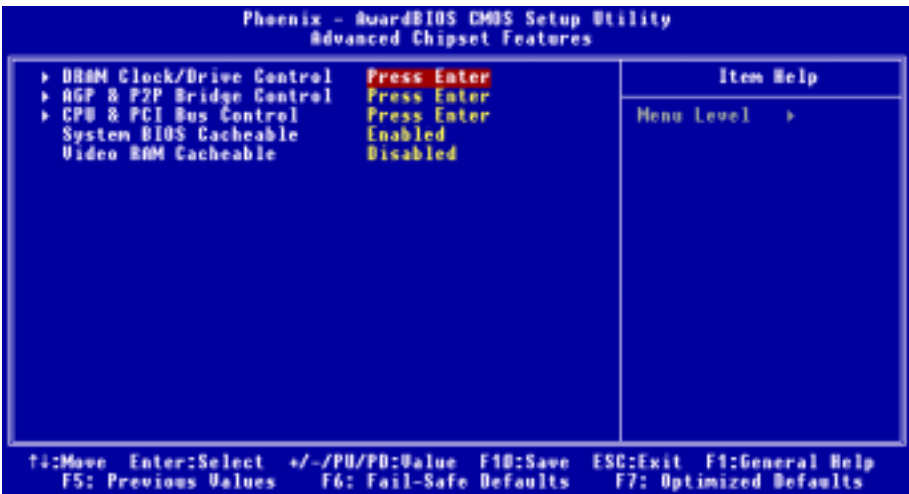


図 3-5A. Advanced Chipset Features Setup 画面

アイテム間を移動するには PgUP, PgDn, +, - キーを使用します。設定が終了したら、Esc キーを押すとメインメニューに戻ります。

注意

このメニューのパラメータは、システムデザイナーや専門技師、および十分な知識を有するユーザ以外の方は変更しないでください。

DRAM Clock/Drive Control (DRAM クロック/ドライブコントロール) :

この項目により、DRAM パラメータに関する複数の項目を設定することができます。各項目の機能が分からない場合、デフォルトの設定のままにしてください。間違った設定を行うと、システムが不安定になったり、データが消失したり、起動できなくなることもあります！

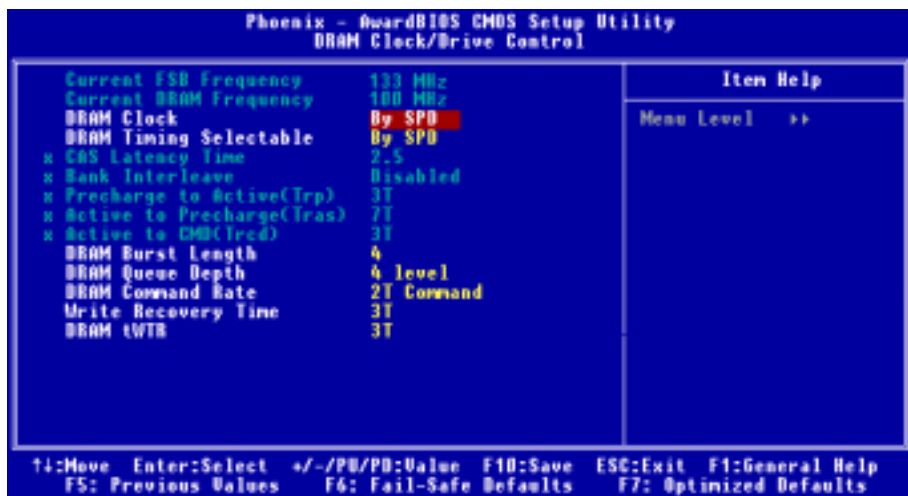


図 3-5B. DRAM クロック/ドライブコントロールの上部画面

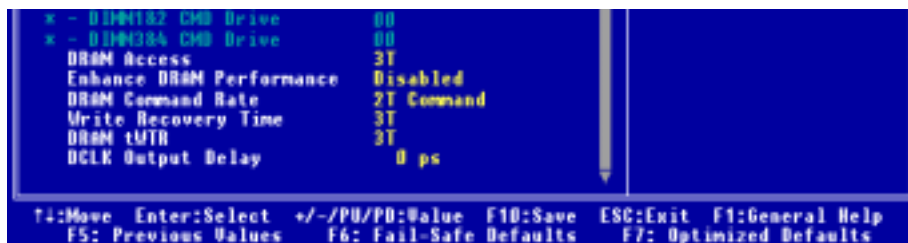


図 3-5B. DRAM クロック/ドライブコントロールの下部画面

Current FSB Frequency (現在の FSB 周波数) :

この項目は、現在のシステムの前方バス速度を表示します。

Current DRAM Frequency (現在の DRAM 周波数):

この項目は、現在の DRAM バス速度を表示します。

DRAM Clock (DRAM クロック):

次の5つのオプション、By SPD (SPDによる) → 100 MHz → 133 MHz → 166 MHz → 200 MHz が設定できます。デフォルトは *By SPD (SPDによる)* です。DRAM の実行速度を設定することができますが、お使いの DRAM モジュールが設定速度をサポートしていない場合、システムは不安定になったり起動することができなくなります。「**SPD による**」に設定する場合、BIOS は DRAM モジュール SPD データを読み込み、格納されている値に DRAM 実行速度を自動的に設定します。

注意

異なるタイプの DDR SDRAM を取り付けている場合、このアイテムの表示と異なることがあります。ここでは、一例を示しています。

SPD とは何か?

SPD (Serial Presence Detect) は多くの SDRAM/DDR SDRAM DIMM モジュールで利用できる機能で、BIOS がシステムを適切に構成して SDRAM 性能プロフィールに簡単に適合できるようにすることにより、業界全体の互換性問題を解決します。

SPD デバイスは小さなシリアル EEPROM チップで、DIMM モジュールのサイズ、速度、電圧、ドライブの強さ、レイテンシータイミング、行および列アドレスの数に関するさまざまな情報を格納します。POST 中に BIOS がこれらのパラメータを読み取るとき、CMOS 拡張チップセット機能画面の値を自動的に調整して、最大の信頼性と性能を実現します。

SPD がない場合、BIOS (または、ユーザー) は DIMM のパラメータに関して仮定する必要があります。多くのユーザーは、非 SPD SDRAM DIMM を使用している場合、各自のシステムが起動しないことに気づいています。SDRAM と DDR SDRAM DIMM は高速のクロック速度で動作しているため、エラーが起こる余地はあまりありません。SDRAM と DDR SDRAM DIMM のパラメータに関する間違った BIOS を仮定すると、深刻な結果が引き起こされることもあります (例えば、起動できないまたは致命的な例外エラー)。

DRAM Timing Selectable(選択可能な DRAM タイミング):

4 つのオプション、Manual (手動) → By SPD → Turbo → Ultra を使用することができます。デフォルトの設定は *By SPD* です。By SPD に設定すると、BIOS は DRAM モジュール SPD データを読み取り、保存されている値を自動的に設定します。「手動」に設定すると、ユーザーは次の5つの項目を使用して調整することが可能になります。

⇒ CAS Latency Time (CAS レイテンシー時間):

4 つのオプション、1.5 → 2 → 2.5 → 3 を使用することができます。デフォルトの設定は 2.5 です。SDRAM 仕様に従い、SDRAM CAS (カラムアドレスストロブ) レイテンシータイムを選択することができます。

⇒ Bank Interleave (バンクインタリーブ):

3 つのオプション、無効(Disabled) → 2 バンク(Bank) → 4 バンク(Bank)を使用すること

ができます。デフォルトの設定は無効(*Disabled*)です。SDRAM モジュール構造によって、“4 バンク(Bank)” 設定は最高の性能を提供することができます。間違った設定を選択すると、コンピュータシステムは安定した方法で実行されません。SDRAM モジュールの詳細については、SDRAM モジュールのメーカーにお問合せください。

☛ **Precharge to Active (Trp) (プリチャージからアクティブへ (Trp)):**

2 つのオプション、2T または 3T を使用することができます。デフォルトの設定は 3T です。Trp タイミング値 (プリチャージ時間 - プリチャージコマンドからバンクをアクティブにできるまでの時間)。

☛ **Active to Precharge (Tras) (アクティブからプリチャージへ (Tras)):**

2 つのオプション、6T または 7T を使用することができます。デフォルトの設定は 7T です。Tras タイミング値 = アクティブから同じバンクのプリチャージまでの最小バンクアクティブ時間

☛ **Active to CMD (Trcd) (アクティブから CMD へ (Trcd)):**

2 つのオプション、2T または 3T を使用することができます。デフォルトの設定は 3T です。Trcd タイミング値 = RAS から CAS レイテンシー + rd

DRAM Burst Length (DRAM パースト長):

DDR SDRAM モジュールはパーストモードを提供します。パーストモードとは、4 または 8 ロケーションのプログラム可能な READ (読み込み) または WRITE (書き込み) パースト長に対する自動プリチャージ機能を意味します。

これは、パースト長を 8 に設定すると、プリチャージするためにアドレスバスがサイクル当り 8 バイトにアクセスすることを意味します。

DRAM Queue Depth (DRAM キュー深度):

3 つのオプション、2 レベル → 4 レベル → 3 レベルを使用することができます。デフォルトの設定は 4 レベルです。この項目は DRAM キュー深度を設定して、最大のメモリスループットに適合させることができます。

DQS Drive Strength (DQS ドライブ強度):

次の 4 つのオプションが指定できます: Auto (自動) → Low (低) → Medium (中) → High (高)。デフォルトは Auto (自動) です。このアイテムは DDR SDRAM に送信されたデータの DOS 信号ドライブ強度を調整することができます。さらに多くの DDR SDRAM DIMM を取り付ける場合、これを High (高) に設定する必要があります。

DDR DQS Input Delay (DDR DQS 入力遅延):

2 つのオプション、Auto (自動) または Manual (手動) を使用することができます。デフォルトの設定は Auto です。Manual に設定すると、次の項目を使用することができます。

☛ **Input Delay Value (入力遅延値):**

この項目により、メモリのデータ入力ストロブ遅延時間を調整することができます。このセクションに HEX 番号を打ち込むことができます。最小の番号は 0000 で、最大の番号は

00FF です。

DDR DQS Output Delay (DDR DQS 出力遅延):

2 つのオプション、Auto (自動) または Manual (手動) を使用することができます。デフォルトの設定は「自動」です。「手動」に設定すると、次の項目を使用することができます。

⇒ Output Delay Value (出力遅延値):

この項目により、メモリのデータ出力ストロブ遅延時間を調整することができます。このセクションに HEX 番号を打ち込むことができます。最小の番号は 0000 で、最大の番号は 00FF です。

MD Drive Strength (MD ドライブ強度):

次の 2 つのオプションが指定できます: Auto (自動) または Manual (手動)。デフォルトは *Auto* (自動) です。Manual (手動) に設定すると、次のアイテムが利用できます。

⇒ Driver Value ドライブ値:

このアイテムにより、メモリデータのドライブ強度を調整することができます。このセクションには、16 進数の数字を入力できます。最小の数字は 0000 で、最大の数字は 00FF です。

DIMM1-4 CMD Drive Control (DIMM1-4 CMD ドライブコントロール):

次の 2 つのオプションが指定できます: Auto (自動) または Manual (手動)。デフォルトは *Auto* (自動) です。このアイテムにより、自動または手動方式を使用して、DIMM1 から DIMM4 コマンドのドライブ強度をコントロールすることができます。Manual (手動) に設定すると、次のアイテムが利用できます。

⇒ DIMM1&2 CMD Drive (DIMM1&2 CMD ドライブ):

このアイテムにより、メモリデータのドライブ強度を調整することができます。このセクションには、16 進数の数字を入力できます。最小の数字は 0000 で、最大の数字は 00FF です。DDR SDRAM に送信されたコマンドのドライブ強度を調整します(この調整は DIMM 1 および DIMM 2 専用です)。これは、設定する DDR SDRAM 仕様と数によって決まります。さらに多くの DDR SDRAM DIMM を取り付ける場合、これを高い値に設定する必要があります。

⇒ DIMM3&4 CMD Drive (DIMM3&4 CMD ドライブ):

このアイテムにより、メモリデータのドライブ強度を調整することができます。このセクションには、16 進数の数字を入力できます。最小の数字は 0000 で、最大の数字は 00FF です。DDR SDRAM に送信されたコマンドのドライブ強度を調整します(この調整は DIMM 3 および DIMM 4 専用です)。これは、設定する DDR SDRAM 仕様と数によって決まります。さらに多くの DDR SDRAM DIMM を取り付ける場合、これを高い値に設定する必要があります。

Enhance DRAM Performance (拡張 DRAM パフォーマンス):

次の 2 つのオプション、Disabled (使用しない) または Enabled (使用する) が設定できます。デフォルトは *Disabled* (使用しない) です。このアイテムは、DRAM のパフォーマンスを向上させることができます。

DRAM Command Rate (DRAM コマンド率):

2 つのオプション、2T コマンドまたは 1T コマンドを使用することができます。デフォルトの設定は 2T コマンドです。ホスト (ノースブリッジ) が希望するメモリアドレスを配置するとき、コマンドの待ち状態を処理します。システム互換性を実現するためにこれを「2T コマンド」に、またはシステム性能を向上させるために「1T コマンド」に設定します。

Write Recovery time(書き込み回復時間)

次の 2 つのオプションが指定できます: 2T または 3T。デフォルトは 3T です。これは、2 つの書き込み時間の間の期間です。

DRAM tWTR:

次の 2 つのオプションが指定できます: 1T または 3T。デフォルトは 3T です。これは、内部 WRITE (書き込み) から READ (読み込み) コマンドの遅延時間です。

DCLK Output Delay (DCLK 出力遅延):

次の 8 つのオプションが指定できます: 0 ps → 150 ps → 300 ps → 450 ps → 600 ps → 750 ps → 900 ps → 1050 ps。デフォルトは 0 ps です。ノースブリッジは出力信号を DRAM モジュールのクロックバッファに送信し、それからクロックバッファは信号をノースブリッジにフィードバックします。設定した値は DCLK 出力信号の遅延時間に影響を与えます。このアイテムは DRAM モジュールの安定性に影響を与えるため、0 ps に設定するようにお勧めします。

AGP & P2P ブリッジコントロール:

この項目により、AGP パラメータに関する複数の項目を設定することができます。各項目の機能が分からない場合、デフォルトの設定のままにしてください。間違った設定を行うと、システムが不安定になったり、起動できなくなることもあります！

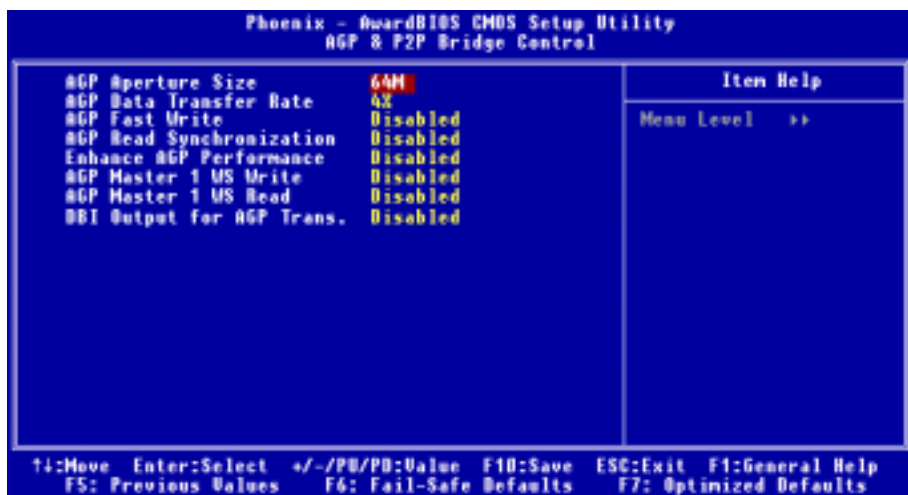


Figure 3-5C. AGP & P2P Bridge Control 画面

AGP Aperture Size (AGP アパチャサイズ):

次の7つのオプションが指定できます: 256M → 128M → 64M → 32M → 16M → 8M → 4M → Back to 256M (256Mに戻る)。デフォルトは 64M です。AGP 3.0仕様をサポートする AGP アダプタをインストールすると、このアイテムはさらに2つのアイテム 1G and 2G を表示します。このオプションは、AGP デバイスにより使用されるシステムメモリの量を指定します。アパチャは、グラフィックスメモリアドレススペース専用の PCI メモリアドレス範囲の一部分です。アパチャ範囲に達したホストサイクルは、変換されずに AGP に転送されます。AGP 情報については、www.agpforum.org をご覧ください。

AGP Data Transfer Rate (AGP データの転送速度):

次の2つのオプションが指定できます: 4X → 2X。デフォルトは 4X です (AGP 4X アダプタをインストールした後、AGP 3.0仕様をサポートする AGP 4X アダプタをインストールすると、このアイテムは非表示になります)。

注意

ここで 2X モードとは、AGP 4X アダプタを使用しているのに、ソフトウェアまたはアプリケーション AGP 関連の設定を介して 2X モードに設定していることを意味します。
--

AGP Fast Write (AGP 高速書き込み):

2つのオプション、Disabled (無効) または Enabled (有効) を使用することができます。デフォルトの設定は *Disabled* です。お使いの AGP アダプタがこの機能をサポートできる場合、「有効」を選択することができます。そうでない場合は、「無効」を選択します。

AGP Read Synchronization (AGP 読み込み同期):

2つのオプション、無効(Disabled)または有効(Enabled)を使用することができます。デフォルトの設定は無効(*Disabled*)です。データを読み込むときに、この項目は AGP 同期を制御することができます。システム性能を改善するとき、それを有効(*Enabled*)に設定することができます。ビデオ形式のファイルを再生するときに問題が発生する場合、この項目を無効(*Disabled*)に設定してください。

Enhance AGP Performance (拡張 AGP パフォーマンス):

次の2つのオプション、Disabled (使用しない) または Enabled (使用する) が設定できます。デフォルトは *Disabled (使用しない)* です。このアイテムは、APG ディスプレイパフォーマンスを向上することができます。

AGP Master 1 WS Write (AGP マスタ 1 WS 書き込み):

2つのオプション、Enabled (有効) または Disabled (無効) を使用することができます。デフォルトの設定は *Disabled* です。このオプションは、AGP バスに書き込んでいるとき単一遅延を実行します。これを「有効」に設定するとき、システムにより2つの待ち状態が使用され、安定性がさらに増します。

AGP Master 1 WS Read (AGP マスタ 1 WS 読み取り):

2 つのオプション、Enabled (有効)またはDisabled (無効)を使用することができます。デフォルトの設定は *Disabled* です。このオプションは、AGP バスを読み込んでいるとき単一遅延を実行します。これを「有効」に設定するとき、システムにより 2 つの待ち状態が使用され、安定性がさらに増します。

DBI Output for AGP Trans.:

次の 2 つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) → Enabled (使用する)。デフォルト設定は *Disabled (使用しない)* です。同時切り替え出力の影響を緩和するために、AGP 3.0 は Dynamic Bus Inversion (DBI) と呼ばれるスキーマを採用して、ソース同期データ転送の同時遷移の最大数を制限します。

注意

このアイテムは、AGP 8X ディスプレイアダプタをインストールしている場合にのみ表示されます。つまり、AGP 3.0 仕様をサポートしていない 4X または他のディスプレイアダプタをインストールしている場合、このアイテムは表示されませ。

CPU & PCI Bus Control (CPU & PCI バスコントロール):

この項目により、PCI パラメータに関する複数の項目を設定することができます。各項目の機能が分からない場合、デフォルトの設定のままにしてください。間違った設定を行うと、システムが不安定になります。

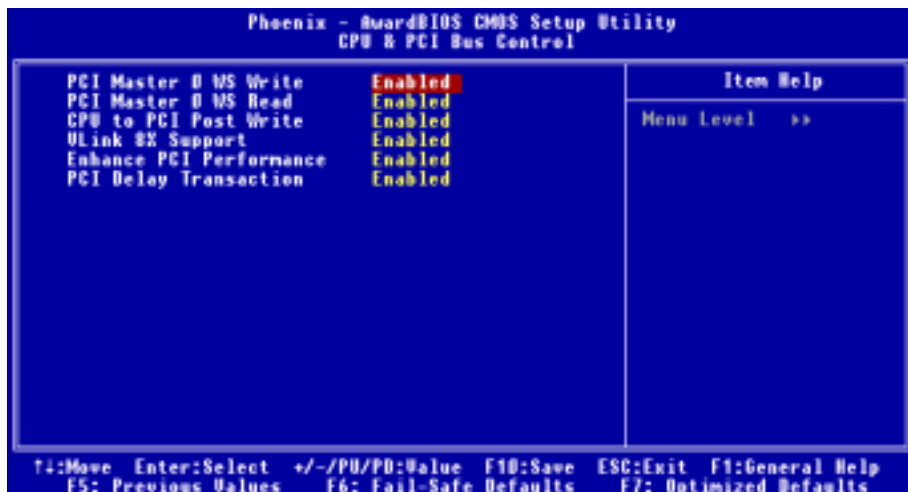


図 3-5D. CPU & PCI バスコントロール画面

PCI Master 0 WS Write:

次の 2 つのオプションが指定できます: Enabled (使用する) → Disabled (使用しない)。デ

フォルト設定は Enabled (使用しない) です。Enabled (使用する) に設定されているとき、PCI バスへの書き込みは、PCI がデータ受信の準備ができると (直ちに) ゼロの待ち状態を実行します。Disabled (使用しない) に設定されていると、システムはデータを PCI バスに書き込む前に 1 の待ち状態を実行します。

PCI Master 0 WS Read :

次の 2 つのオプションが指定できます: Enabled (使用する) → Disabled (使用しない)。デフォルト設定は Enabled (使用する) です。Enabled (使用する) に設定されていると、PCI バスへの読み込みは、PCI バスがデータ転送の準備ができると (直ちに) ゼロの待ち状態で実行されます。Disabled (使用しない) に設定されていると、システムはデータを PCI バスに書き込む前に 1 の待ち状態を実行します。

CPU to PCI Post Write :

次の 2 つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) → Enabled (使用する)。デフォルト設定は Enabled (使用する) です。Enabled (使用する) に設定しているとき、PCI ポスト書き込みバッファを有効にして、PCI マスター読み込み待ち時間を最小限にします。

VLink 8X Support (VLink 8X サポート):

次の 2 つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) または Enabled (使用する)。デフォルトは *Enabled (使用する)* です。このアイテムにより、ノースブリッジとサウスブリッジの間で VLink バスデータ転送が可能になります。

Enhance PCI Performance (拡張 PCI パフォーマンス):

次の 2 つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) → Enabled (使用する)。デフォルトは *Enabled (使用する)* です。このアイテムは PCI 送信性能を改善することができます。

PCI Delay Transaction (PCI 遅延トランザクション):

2 つのオプション、Disabled (無効) または Enabled (有効) を使用することができます。デフォルトの設定は *Disabled* です。チップセットは 32 ビット Post 書き込みバッファを埋め込み、遅延トランザクションサイクルをサポートします。「**有効**」を選択すると、PCI 仕様バージョン 2.1 に対する準拠をサポートします。

ここで、**拡張チップセット機能のセットアップメニューに戻ります:**

System BIOS Cacheable:

Disabled (使用しない) か Enabled (使用する) のどちらかに設定します。デフォルトは *Enabled (使用する)* です。Enabled に設定すると、L2 キャッシュを使用するので、システム BIOS の実行速度が向上します。

Video RAM Cacheable:

Disabled (使用しない) か Enabled (使用する) のどちらかに設定します。デフォルトは Disabled (使用する) です。Enabled を選択すると、L2 キャッシュを使用するので、ビデオ RAM の実行速度が向上します。互換性の問題が生じないかどうか VGA アダプタのマニュアルをチェックしてく

ださい。

3-5. Integrated Peripherals

このメニューで、オンボード I/O デバイス、I/O ポートアドレスおよびその他のハードウェア設定を変更することができます。

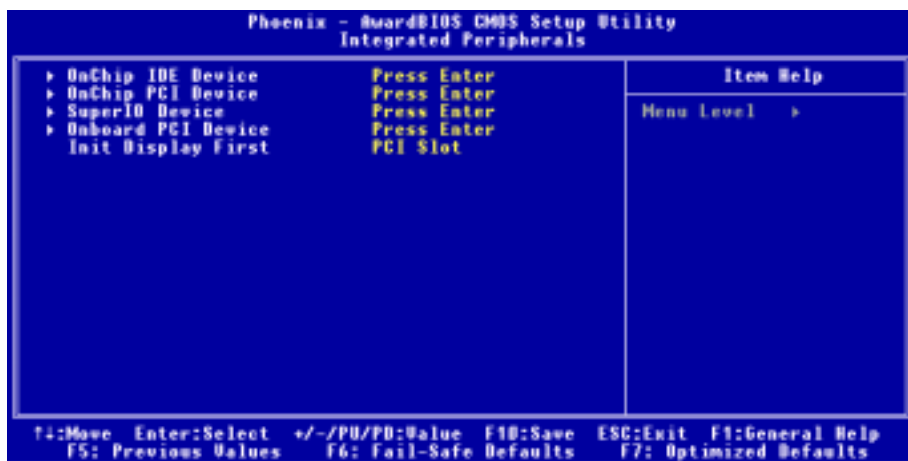


図 3-6A. 統合された周辺装置メニューのデフォルト画面

OnChip IDE デバイス:

この項目では、OnChip IDE デバイスのパラメータに関する項目を設定することができます。

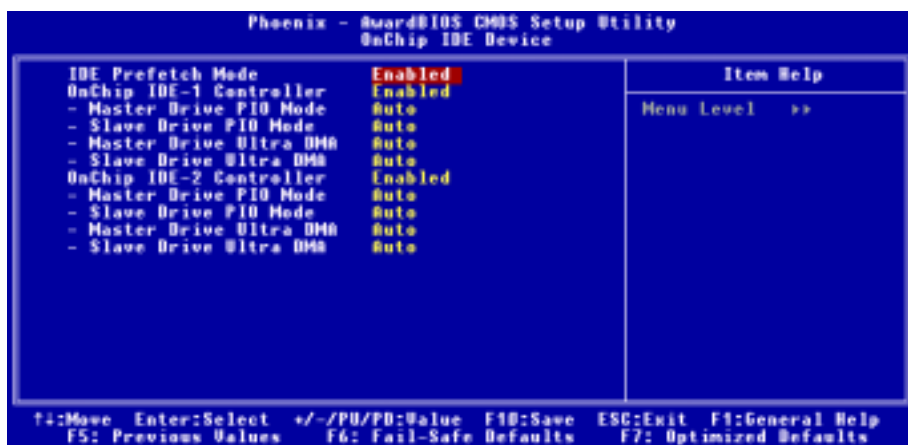


図 3-6B. オンチップ IDE デバイス画面

IDE Prefetch Mode (IDE 先取りモード):

2つのオプション、無効(Disabled)または有効(Enabled)を使用することができます。デフォルトの設定は無効(Disabled)です。オンボード IDE ドライブインターフェイスは、高速ドライブアクセスを先取りするための IDE 先取りをサポートします。プライマリまたはセカンダリアドイン IDE インターフェイスおよびその両方を取り付ける場合、インターフェイスが先取りをサポートしていない場合、このフィールドを無効(Disabled)に設定してください。

OnChip IDE-1 Controller (OnChip IDE-1 コントローラ):

オンボード IDE 1 コントローラは、Enabled (有効) または Disabled (無効) として設定することができます。

⇒ Master Drive PIO Mode (マスタドライブ PIO モード):

- ▶ 自動: BIOS はそのデータ転送速度を設定するために、IDE デバイスの転送モードを次度検出することができます (デフォルト)。そのデータ転送速度を設定するために、IDE デバイスの 0 から 4 まで PIO モードを選択することができます。

⇒ Slave Drive PIO Mode (スレーブドライブ PIO モード):

- ▶ 自動: BIOS はそのデータ転送速度を設定するために、IDE デバイスの転送モードを自動検出することができます (デフォルト)。そのデータ転送速度を設定するために、IDE デバイスの 0 から 4 まで PIO モードを選択することができます。

⇒ Master Drive Ultra DMA (マスタドライブ Ultra DMA):

Ultra DMA は DMA データ転送プロトコルで、ATA コマンドと ATA バスを利用して、DMA コマンドが 133 MB/秒の最大バースト速度でデータを転送することを可能にします。

- ▶ 無効: Ultra DMA デバイスを使用するときに問題が発生する場合、この項目を「無効」に設定してみてください。
- ▶ 自動: 「自動」を選択すると、システムは各 IDE デバイスに対する最適のデータ転送速度を自動的に判断します (デフォルト)。

⇒ Slave Drive Ultra DMA (スレーブドライブ Ultra DMA):

- ▶ 無効: Ultra DMA デバイスを使用するときに問題が発生する場合、この項目を「無効」に設定してみてください。
- ▶ 自動: 「自動」を選択すると、システムは各 IDE デバイスに対する最適のデータ転送速度を自動的に判断します (デフォルト)。

OnChip IDE-2 Controller (OnChip IDE-2 コントローラ):

OnChip IDE 2 コントローラは、Enabled (有効) または Disabled (無効) として設定することができます。説明は、「OnChip IDE-1 コントローラ」の項目と同じです。上記の説明を参照してください。

PIO MODE 0 ~ 4 は IDE デバイスデータ転送速度を反映します。「モード」値が高くなればなるほど、IDE デバイスのデータ転送速度は速くなります。しかし、これはもっとも高い MODE 値を選択できることを意味しません。まず、IDE デバイスがこの「モード」をサポートしていることを確認する必要があります。そうでないと、ハードディスクは正常に動作することができません。

ここで、統合周辺装置のセットアップメニューに戻ります。

OnChip PCI デバイス:

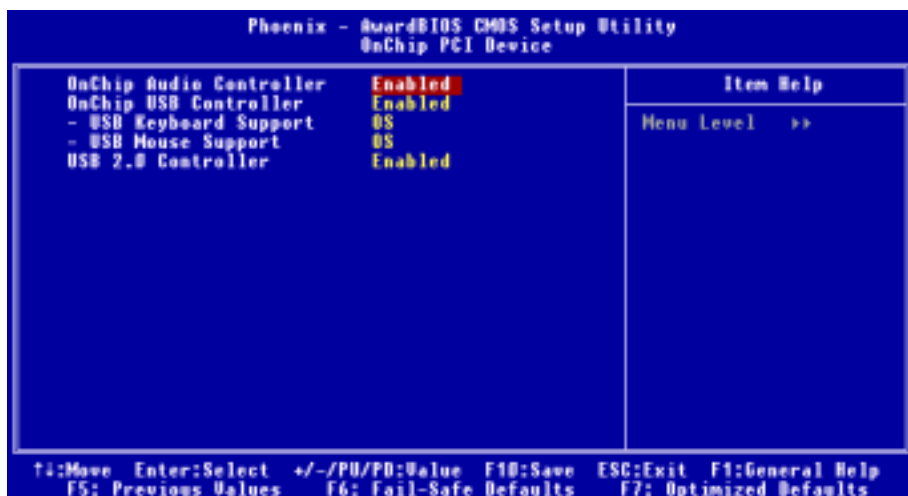


図 3-6C. オンチップ PCI デバイス画面

OnChip Audio Controller (オンチップ オーディオコントローラ):

次の2つのオプションが指定できます: Enabled (使用する) または Disabled (使用しない)。デフォルトは *Enabled* (使用する) です。お使いのマザーボードには、オーディオコントローラが組み込まれています。このコントローラを *Enabled* (使用する) に設定すると、オンボードのオーディオ機能を使用できます。

OnChip USB Controller (オンチップ USB コントローラ):

次の2つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) または Enabled (使用する)。デフォルトは *Enabled* (使用する) です。システムがマザーボードにUSBデバイスを取り付けてありそれを使用したい場合、このオプションを使用するに設定する必要があります。より高いパフォーマンスのコントローラを追加する場合、この機能を Disable (使用しない) に設定する必要があります。このアイテムを Disable (使用しない) に設定すると、“USB キーボードサポート” および “USB マウスサポート” アイテムは *Integrated Peripherals* (統合周辺機器) メニューで選択できません。

⇒ USB Keyboard Support (USB キーボードのサポート):

次の2つのオプション、OS および BIOS が設定できます。デフォルトは *OS* です。お使いのオペレーティングシステムがUSBキーボードをサポートしている場合、これを *OS* に設定してください。USBキーボードをサポートしないピュアDOS環境など、いくつかの限られた状況下では、これをBIOSに設定する必要があります。

⇒ USB Mouse Support (USB マウスのサポート):

2つのオプション: OS → BIOS が設定できます。デフォルトの設定は OS です。お使いのオペレーティングシステムが USB マウスをサポートしている場合、このオプションを OS に設定してください。USB マウスをサポートしない純粋な DOS 環境などのいくつかの場合のみ、このオプションを BIOS に設定する必要があります。

ここで、統合周辺装置のセットアップメニューに戻ります。

Super IO Device (スーパー IO デバイス):

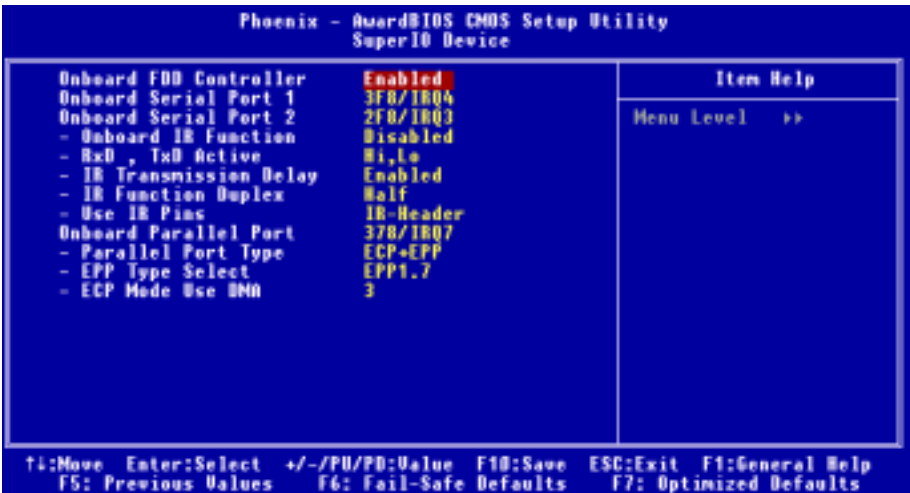


図 3-6D. スーパーIO デバイス画面

Onboard FDD Controller (オンボード FDD コントローラ):

2つのオプション、Disabled (無効) または Enabled (有効) を使用することができます。デフォルトの設定は *Enabled* です。このオプションは、オンボード FDD コントローラを有効または無効にするために使用されます。高い性能のコントローラを追加する場合、この機能を「無効」にする必要があります。

Onboard Serial Port 1 (オンボードシリアルポート 1):

この項目により、どの I/O アドレスにオンボードシリアルポート 1 コントローラがアクセスするかを判断することができます。6つのオプション、Disabled (無効) → 3F8/IRQ4 → 2F8/IRQ3 → 3E8/IRQ4 → 2E8/IRQ3 → 自動 → 無効に戻るを使用することができます。デフォルトの設定は *3F8/IRQ4* です。

Onboard Serial Port 2 (オンボードシリアルポート 2):

この項目により、どの I/O アドレスにオンボードシリアルポート 2 コントローラがアクセスするかを判断することができます。6つのオプション、Disabled (無効) → 3F8/IRQ4 → 2F8/IRQ3

→ 3E8/IRQ4 → 2E8/IRQ3 → 自動 → 無効に戻るを使用することができます。デフォルトの設定は 2F8/IRQ3 です。

「無効」を選択すると、「オンボード IR 機能」の項目は表示されなくなります。

☛ **Onboard IR Function (オンボード IR 機能):**

3 つのオプション、IrDA → ASKIR (Amplitude Shift Keyed IR) → Disabled (無効) を使用することができます。デフォルトの設定は *Disabled* です。

IrDA または ASKIR の項目を選択するとき、次の 2 つの項目が表示されます。

☛ **RxD, TxD Active (RxD, TxD アクティブ):**

4 つのオプション、Hi, Hi → Hi, Lo → Lo, Hi → Lo, Lo を使用することができます。デフォルトの設定は *Hi, Lo* です。伝送/受信極性を高いまたは低いとして設定してください。

☛ **IR Transmission Delay (IR 伝送遅延):**

2 つのオプション、Enabled (有効) または Disabled (無効) を使用することができます。デフォルトの設定は *Enabled* です。SIR が RX モードから TX モードに変更されるとき、IR 伝送遅延 4 キャラクタ時間 (40 ビット時間) に設定してください。

☛ **IR Function Duplex (IR 機能デュプレックス):**

2 つのオプション、Full (完全) または Half (半分) を使用することができます。デフォルトの設定は *Half* です。

IR ポートに接続されている IR デバイスの要求する値を選択します。全二重モードでは、同時双方向伝送を可能にしています。半二重モードでは、同時に一方向だけの転送を可能にしています。

☛ **Use IR Pins (IR ピンの使用):**

2 つのオプション、RxD2、TxD2 と IR-Rx2Tx2 を使用することができます。デフォルトの設定は *IR-Rx2Tx2* です。「**RxD2, TxD2**」を選択する場合、マザーボードは COM ポート IR KIT 接続をサポートする必要があります。そうでないと、「**IR-Rx2Tx2**」を選択して IR KIT を接続するためにマザーボードの IR ヘッダを使用することしかできません。デフォルトの設定をご使用ください。

注意

「**RxD, TxD アクティブ**」の項目に対する設定も「**TX, RX 反転**」と呼ばれており、RxD と TxD のアクティビティを決定することを可能にします。当社ではこれを「**Hi, Lo**」に設定しています。お使いのマザーボードがこの項目を表すために「**いいえ**」と「**はい**」を使用している場合、これを KD7-B/KD7-S/KD7-G と同じセッティングに設定する必要があります。これは、転送速度と受信速度に適合させるために、これを「**はい, いいえ**」に設定する必要があることを意味します。そうすることができなかった場合、KD7-B/KD7-S/KD7-G とその他のコンピュータの間で IR 接続を確立することができません。

Onboard Parallel Port (オンボードパラレルポート):

4 つのオプション、Disabled (無効) → 378/IRQ7 → 278/IRQ5 → 3BC/IRQ7 を使用することが

できます。デフォルトの設定は 378/IRQ7 です。論理 LPT ポート名と物理パラレル（プリンタ）ポートに対して一致するアドレスを選択してください。

⇒ **Parallel Port Type (パラレルモード):**

4 つのオプション、SPP → EPP → ECP → ECP+EPP を使用することができます。デフォルトの設定は ECP+EPP です。オンボードパラレル（プリンタ）ポートに対するオペレーティングモードを選択してください。SPP（標準のパラレルポート）、EPP（拡張パラレルポート）、ECP（拡張機能ポート）または ECP プラス EPP。

お使いのハードウェアとソフトウェアが EPP と ECP モードをともにサポートしていることがはっきりしない限り、SPP を選択してください。選択に従って、次の項目が表示されます。

⇒ **EPP Type Select (EPP タイプの選択):**

2 つのオプション、EPP1.9 → EPP1.7 を使用することができます。デフォルトの設定は EPP1.7 です。パラレルポートモードに対して選択されるモードが EPP である場合、2 つの EPP モードオプションを使用することができます。

⇒ **ECP Mode Use DMA (ECP モードが DMA を使用):**

2 つのオプション、1 → 3 を使用することができます。デフォルトの設定は 3 です。オンボードパラレルポートに対して選択されたモードが ECP または ECP+EPP である場合、選択した DMA チャンネルは 1（チャンネル 1）または 3（チャンネル 3）になります。

ここで統合周辺装置のセットアップメニューに戻る:

Onboard PCI デバイス:

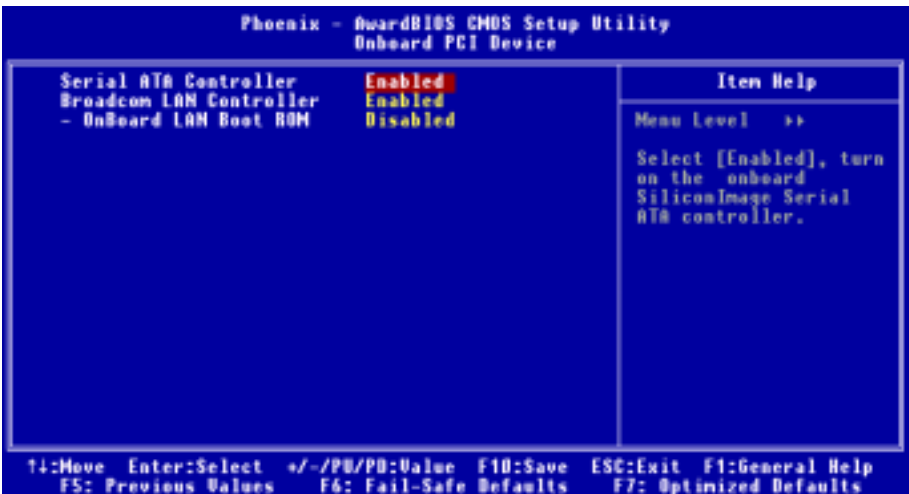


図 3-6E. オンボード PCI デバイス画面

Serial ATA Controller (シリアル ATA コントローラ):

次の2つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) → Enabled (使用する)。デフォルトは *Enabled (使用する)* です。このマザーボードには Silicon Image SIL3112A コントローラが内蔵されているため、シリアル ATA 150 仕様をサポートすることができます。このコントローラを *Enabled (使用する)* に設定すると、RAID 0 と RAID 1 を含む、シリアル IDE RAID 機能を使用することができます。この機能により、データ記憶性能とセキュリティを最大限にすることができます。詳細については、第5章を参照してください。

Broadcom LAN Controller (Broadcom LAN コントローラ):

次の2つのオプションが指定できます: Enabled (使用する) または Disabled (使用しない)。デフォルトは *Enabled (使用する)* です。このマザーボードには LAN チップセットが内蔵されているため、LAN 機能をサポートすることができます。このコントローラを *Enabled (使用する)* に設定すると、LAN 機能を使用することができます。

☛ OnBoard LAN Boot ROM:

次の2つのオプションが指定できます: Enabled (使用しない) → Disabled (使用する)。デフォルト設定は *Disabled (使用しない)* です。Enabled (使用する) に設定していると、コンピュータシステムにブート可能なデバイスを接続できない場合でも、システムはローカルネットワークを通してブート可能なファイルを検索します。システムがローカルネットワークにブート可能なファイルを検出すると、そのファイルをロードしてコンピュータシステムをブートするために使用します。

3-6. Power Management Setup Menu

コンピュータは正常に動作しているとき、通常モードに入っています。このモードでは、省電力プログラムがビデオ、I/O ポートとドライブ、およびキーボード、マウス、その他のデバイスの操作ステータスへのアクセスを監視します。これらは省電力イベントと呼ばれます。これらのイベントがどれも設定時間内に起こらない場合、システムは省電力モードに入ります。制御されたイベントのどれかが発生すると、システムは直ちに標準モードに戻り、その最高速度で動作します。

1. メインメニューから「**Power Management Setup**」を選んで<Enter>を押してください。次のスクリーンが表示されます。

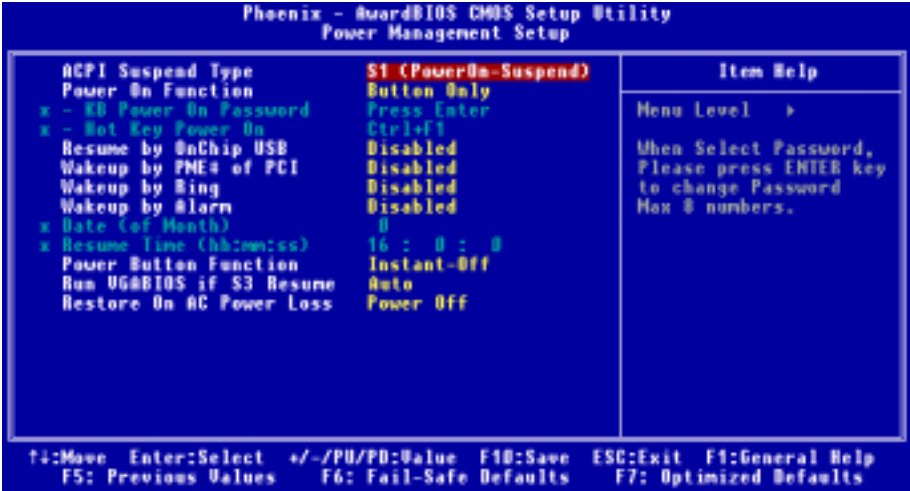


図 3-7A. Power Management Setup のメインメニュー

2. アイテム間を移動するには PgUP, PgDn, +, - キーを使用します。設定が終了したら、Esc キーを押すとメインメニューに戻ります。
3. Power Management 機能の設定後、<Esc>キーを押すとメインメニューに戻ります。以下、このメニューのオプションについて簡潔に説明します。

ACPI Function (Advanced Configuration and Power Interface Function):

ACPI は、コンピュータの省電力機能およびプラグアンドプレイ機能に関して、オペレーティングシステムを直接制御します。BIOS は ACPI 機能を完全にサポートします。ACPI 機能を正常に機能させたい場合、次の 2 つの点に注視する必要があります。1 つは、お使いのオペレーティングシステムが ACPI をサポートしなければならないということです。現時点では、Microsoft® Windows® 2000、Windows® ME、Windows® XP だけがこれらの機能をサポートしています。2 つ目はシステムのすべてのデバイスとアドオンカードがハードウェアとソフトウェア（ドライバ）の両面で ACPI に完全対応していなければならないということです。デバイスやアドオンカードが ACPI に対応しているかどうかは、デバイスまたはアドオンカードのメーカーに問い合わせを確認してください。ACPI 仕様について詳しくは下のアドレスにアクセスしてください。詳しい情報が入手できます：<http://www.acpi.info/>。

- Plug&Play (バスおよびデバイスの検出を含む) および APM 機能。
- 各デバイス、アドインボード (ACPI 対応のドライバが必要なアドインモードもあります)、ビデオディスプレイ、ハードディスクドライブのパワーマネージメント制御。
- OS がコンピュータの電源を OFF にできるソフトオフ機能。
- 複数の Wakeup イベントに対応 (表 3-6-1 を参照)。

- フロントパネルの電源およびスリープモードスイッチに対応。（表 3-6-2 参照）ACPI 対応の OS の ACPI 設定により、電源スイッチを押しつづける時間に基づくシステム状態を説明します。

System States and Power States

ACPI により、OS はシステムおよびデバイスの電源状態の変化をすべて管理します。OS はユーザーの設定およびアプリケーションによるデバイスの使用状況に基づいて、デバイスの低電力状態の ON/OFF を制御します。使用されていないデバイスは OFF にできます。OS はアプリケーションおよびユーザー設定の情報に基づいて、システム全体を低電力状態にします。

下の表はある状態からコンピュータを復帰させるデバイスおよびイベントの種類を示しています。

表 3-6-1: 復帰させるデバイスとイベント

コンピュータを復帰させるデバイス/イベント	復帰前の状態
Power switch	スリープモードまたは電源オフモード
RTC alarm	スリープモードまたは電源オフモード
PCI Card (PME)	スリープモードまたは電源オフモード
Modem	スリープモードまたは電源オフモード
USB	スリープモード

表 3-6-2: 電源スイッチを押す効果

電源スイッチを押す前の状態	電源スイッチを押しつづける時間	新しい状態
Off	4 秒以下	Power on
On	4 秒以上	Fail safe power off
On	4 秒以下	Soft off/Suspend
Sleep	4 秒以下	Wake up

ACPI Suspend Type:

次の 3 つのオプション、S1 (PowerOn-Suspend) → S3 (Suspend-To-RAM) → Auto が設定できます。デフォルトは S1 (PowerOn-Suspend) です。POS は「パワーオンサスペンド (Power On Suspend)」の略で、STR は「サスペンドツーRAM (Suspend To RAM)」の略です。一般的に ACPI には次の 6 つの状態があります: System S0 state, S1, S2, S3, S4, S5。以下に S1 の状態について説明します。

状態 S1 (POS) (POS とは Power On Suspend の略です):

システムが S1 スリープ状態に入ったときの動作について説明します。

- CPU はコマンドを実行しません。CPU の複雑な状態は維持されます。
- DRAM の状態は維持されます。
- Power Resources はシステムの S1 状態と互換性のある状態に入ります。System Level リファレンス S0 になるすべての Power Resources は、OFF 状態に入ります。

- デバイスの状態は現在の Power Resource の状態と互換性があります。特定のデバイスが On 状態にある Power Resources だけを参照するデバイスだけが、そのデバイスと同じ状態に入ります。その他のケースでは、デバイスは D3 (off) 状態に入ります。
- システムを Wake Up させるように設定されたデバイスと、現在の状態からデバイスを Wake Up させることのできるデバイスが、システムを状態 S0 に移行させるイベントを発生させます。このようなイベントが発生すると、Off に入る前の状態からプロセッサが動作を続行します。

S1 状態に移行させるために OS が CPU のキャッシュをフラッシュする必要はありません。

状態 S3 (STR) (STR とは Suspend to RAM の略です):

S3 状態は物理的に S2 状態よりも低いもので、電力を保存するように作られています。この状態での動作は以下のとおりです。

- プロセッサは指令を行いません。プロセッサの複雑な状態は維持されません。
- DRAM の状態は維持されます。
- Power Resources はシステムの S3 状態と互換性のある状態に入ります。System Level リファレンス S0、S1、S2 になるすべての Power Resources は、OFF 状態に入ります。
- デバイスの状態は現在の Power Resource の状態と互換性があります。特定のデバイスが On 状態にある Power Resources だけを参照するデバイスだけが、そのデバイスと同じ状態に入ります。その他のケースでは、デバイスは D3 (off) 状態に入ります。
- システムを Wake Up させるように設定されたデバイスと、現在の状態からデバイスを Wake Up させることのできるデバイスが、システムを S0 状態に移行させるイベントを発生させます。このようなイベントが発生すると、Off に入る前の状態からプロセッサが動作を続行します。BIOS は内部機能の初期化を行い S3 状態を終了させた後でファームウェアをベクタに回復させます。BIOS の初期化については、ACPI Specification Rev. 1.0 の 9.3.2 章をご参照ください。

ソフトウェアとしては、この状態は S2 の状態と機能的に同じです。操作上の違いは、S2 状態で ON にしたままにすると、Power Resource が S3 状態で使用できないことです。このように、追加デバイスは S3 状態の場合は S2 状態よりも物理的に低い D0、D1、D2、D3 にしなければなりません。同様に、いくつかのデバイスを Wake Up させるイベントは S2 では機能しますが、S3 では機能しません。

S3 状態ではプロセッサの内部情報が失われるため、S3 状態への移行はオペレーティングソフトウェアがすべての使用キャッシュを DRAM へフラッシュします。

* システム S1 に関する上記の説明は、ACPI Specification Rev. 1.0 を参考にしてあります。

Power On Function(電源オン機能):

次の 4 つの機能が指定できます: Hot Key (ホットキー) → Password (パスワード) → Mouse (マウス) → Button Only (ボタンのみ)。デフォルトは *Button Only (ボタンのみ)* です。このアイテムにより、コンピュータの電源をオンにする方法を選択できます。選択するアイテムに応じて、次のアイテムの一部を利用して詳細設定を行うことができます。例えば、このアイテムを *Password (パスワード)* に設定すると、アイテム “KB 電源オンパスワード” によりパスワ

ードを入力することができます。このアイテムを *Hot Key* (ホットキー) に設定すると、アイテム “**ホットキー電源オン**” により希望するホットキーを選択できます。*Mouse* (マウス) を選択すると、マウスの任意のボタンを押してコンピュータの電源をオンにすることができます。

⇒ **KB Power On Password (KB 電源オンパスワード):**

〈Enter〉キーを押すと、希望するパスワードを入力することができます。入力が完了すると、設定を保存して BIOS 設定メニューを終了し、コンピュータシステムを再起動する必要があります。次にコンピュータをシャットダウンしたとき、電源ボタンを使用してコンピュータの電源をオンにすることはできません。コンピュータの電源をオンにするには、パスワードを入力する必要があります。

⇒ **Hot Key Power On(ホットキー電源オン):**

次の 15 のオプションが指定できます: Ctrl+F1 ~ Ctrl+F12、Power (電源)、Wake (呼び起こし)、Any Key (任意のキー)。デフォルトは *Ctrl+F1* です。希望するホットキーを選択して、コンピュータの電源をオンにすることができます。

Resume by OnChip USB (OnChip USB による再開):

次の 2 つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) または Enabled (使用する)。デフォルトは *Disabled (使用しない)* です。*Enabled (使用する)* に設定すると、オンチップ USB に影響を与えるすべてのイベントは電源がダウンしたシステムを呼び起こします。

Wakeup by PME# of PCI:

次の 2 つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) または Enabled (使用する)。デフォルトは *Disabled (使用しない)* です。*Enabled (使用する)* に設定すると、PCI カード(PME) に影響を与えるすべてのイベントは電源がダウンしたシステムを呼び起こします。

Wakeup By Ring (リングによる呼び起こし):

次の 2 つのアイテム、Disabled (使用しない) または Enabled (使用する) が設定できます。デフォルトは *Disabled (使用しない)* です。*Enabled (使用する)* に設定するとき、モデムリングに影響を及ぼすイベントはパワーダウンしたシステムを呼び起こします。

Wakeup by Alarm(アラームによる呼び起こし):

次の 2 つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) または Enabled (使用する)。デフォルトは *Disabled (使用しない)* です。*Enabled (使用する)* に設定すると、RTC (リアルタイムクロック)アラームがサスペンドモードからシステムを呼び起こす日と時間を設定できます。

⇒ **Date (of month)/Resume Time (hh:mm:ss) (日付 (月の) / 時間の復元 (hh:mm:ss)):**

日付 (月) アラームと時間アラーム (hh:mm:ss) を設定することができます。発生するイベントはすべて、パワーダウンしたシステムを呼び起こします。

Power Button Function(電源ボタン機能):

このアイテムは Delay 4 Sec か Instant-Off に指定できます。デフォルトは *Instant-Off* です。システムが作動中に電源ボタンを 4 秒以上押しつづけると、システムはソフトオフ (ソフトウェ

アによるパワーオフ) モードに変わります。これを電源ボタンオーバーライドと呼びます。

Run VGABIOS if S3 Resume (S3 レジュームの場合 VGABIOS を実行):

次の3つのオプションが指定できます: Auto (自動) → Yes (はい) → No (いいえ)。デフォルトは *Auto (自動)* です。このアイテムにより、いつ S3 レジュームをアクティブにするか、VGA BIOS を開始する必要があるかどうかを選択することができます。

Restore On AC Power Loss (AC 電源のロス時点で復元):

次の3つのオプションが指定できます: Last State (最後の状態) → Power On (電源オン) → Power Off (電源オフ)。デフォルト設定は Power Off (電源オフ) です。この設定により、電源障害後にシステムの動作を設定することができます。このアイテムでは、電源が回復したときにシステム電源状態を設定することが可能です。Power Off (電源オフ) に設定すると、電源が回復したとき、電源障害前にコンピュータがどんな状態にあったにせよ、システムは常に電源をオフにします。Power On (電源オン) に設定すると、電源が回復したとき、電源障害前にコンピュータがどんな状態にあったにせよ、システムは常に電源をオンにします。Last State (最後の状態) に設定すると、電源が回復したときに、コンピュータは前の電源状態に戻ります。

3-7. PnP/PCI Configurations Setup Menu

このメニューで、PCI バスの INT# and IRQ# およびその他のハードウェア設定を変更することができます。

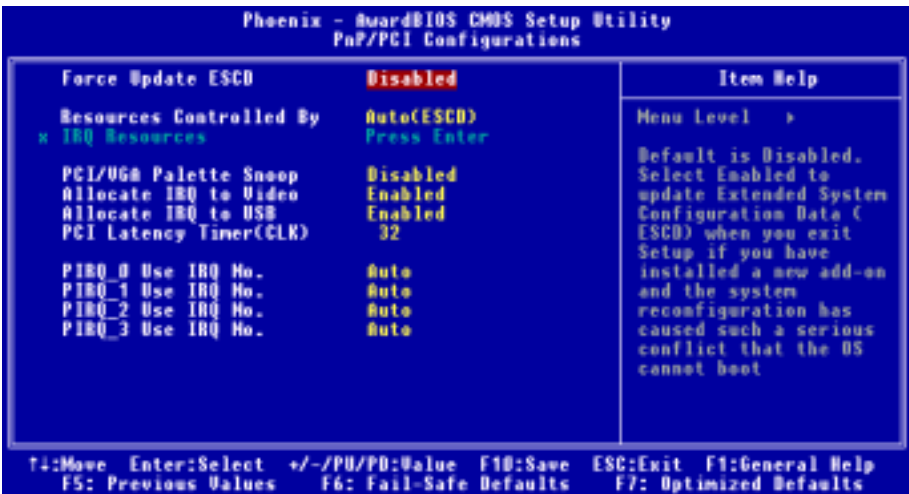


図 3-8A. PnP/PCI 構成セットアップメニュー

Force Update ESCD (ESCD の強制更新) :

2 つのオプション、Disabled (無効) または Enabled (有効) を使用することができます。デフォルトの設定は *Disabled* です。通常、このフィールドは「無効」にしておいてください。新しいアドオンをインストールした後システム構成が深刻な衝突を引き起こしオペレーティングシステムが起動できないためセットアップを終了するとき、有効を選択して拡張システム構成データ (ESCD) をリセットします。

コンピュータ知識 : ESCD (拡張システム構成データ)

ESCD には IRQ、DMA、I/O ポート、システムのメモリ情報が含まれています。これは、プラグアンドプレイ BIOS に特定の仕様であり機能です。

Resources Controlled By (リソースコントロール元) :

リソースを手動でコントロールするとき、割り込みを使用するデバイスの種類に応じて、各システムの割り込みを以下の種類のどれかとして割り当てます。

オリジナルの PC AT バス仕様に準拠する旧来のデバイスは、固有の割り込みを要求します。PCI PnP デバイスは、PCI または旧来のバスアーキテクチャ向けに設計されたものであろうと、プラグアンドプレイ標準に準拠しています。

次の 2 つのオプション、Auto (ESCD) (自動 (ESCD)) または Manual (手動) が設定できます。デフォルトは *Auto (ESCD)* (*自動 (ESCD)*) です。Award Plug and Play BIOS には、すべてのブートおよびプラグアンドプレイ互換デバイスを自動的に設定する機能が装備されています。Auto (ESCD) を選択すると、BIOS がすべての割り込み要求 (IRQ) フィールドを自動的に割り当てるため、それらのフィールドは選択不可能になります。

IRQ Resources (IRQ リソース) :

割り込みリソースを自動的に割り当てる際に問題が発生する場合、「手動」を選択してどの IRQ をどの PCI デバイスに (またはその逆に) 割り当てるかを設定することができます。したの画面ショットをご覧ください。



図 3-8B. IRQ リソースセットアップメニュー

ここで PnP/PCI 構成セットアップメニューに戻る

PCI/VGA Palette Snoop (PCI /VGA パレットスヌープ):

2つのオプション、Disabled (無効) または Enabled (有効) を使用することができます。デフォルトの設定は *Disabled* です。このオプションにより、BIOS は VGA 状態をプレービューし、VGA カードの機能コネクタから MPEG カードへ引き渡された情報を修正することができます。MPEG カードを使用した後、このオプションはディスプレイ反転を黒に設定することができます。

Allocate IRQ to Video (ビデオに IRQ を割り当て):

次の2つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) または Enabled (使用する)。デフォルトは *Enabled (使用する)* です。これは、システムの VGA に割り当てられた割り込み要求 (IRQ) 線を指定します。選択した IRQ のアクティビティは、常にシステムを呼び起こします。

PCI または AGP VGA に対して IRQ を割り当てたり、希望すれば *Disable (使用しない)* に設定することもできます。

Allocate IRQ to USB (USB に IRQ を割り当て):

次の2つのオプションが指定できます: Disabled (使用しない) または Enabled (使用する)。デフォルトは *Enabled (使用する)* です。他の IRQ を解除する必要がある場合、このアイテムを使用しないに設定して IRQ を解除することができます。ただし、Windows® 95 のある状況下では、USB ポートが故障したり、その他の問題を発生する原因となることがあります。

PCI Latency Timer (CLK) (PCI レイテンシータイマ (CLK)) :

0 から 255 までの DEC (10進数) 数字を利用することができます。このオプションは、VIA 8235 アービターによって PCI イニシエータが PCI バスで複数の連続処理を可能にする時間のコントロールを選択します。

PIRQ 0 は IRQ No. を使用 ~ PIRQ 3 は IRQ No. を使用:

次の11のオプション、Auto (自動) → 3 → 4 → 5 → 7 → 9 → 10 → 11 → 12 → 14 → 15 が設定できます。デフォルトは *Auto (自動)* です。このアイテムによって、システムは PCI スロットに取り付けられたデバイスの IRQ 番号を自動的に指定することができます。これは、システムが PCI スロット (または、オンボード PCI デバイス) に取り付けられたデバイスの固定 IRQ 番号を指定できることを意味します。特定のデバイスに対して IRQ を固定したい場合には、これは役に立つ機能となります。

例えば、ハードディスクを他のコンピュータに移しても Windows® NT or Windows® 2000 を再インストールしたくない場合、新しいコンピュータにインストールされたデバイス用の IRQ を指定して最初のコンピュータ設定に適合させてください。

この機能は、PCI 構成状態を変更したい場合、それを記録して固定するオペレーティングシステムに対するものです。

PIRQ (VIA VT8235 チップセットからの信号)、INT# (PCI スロット IRQ 信号を意味) のハードウェアレイアウトとデバイス間の関係については、下の表を参照してください。

信号	PCI スロット 1	PCI スロット 2	PCI スロット 3	PCI スロット 4	PCI スロット 5	PCI スロット 6	AGP	SiI3112A	Broadcom 5702/ 4401
PIRQ_0 割当	INT A	INT B	INT B	INT D	INT C	INT D	INT A	INT C	INT B
PIRQ_1 割当	INT B	INT D	INT A	INT A	INT D	INT B	INT B	X	X
PIRQ_2 割当	INT C	INT C	INT D	INT B	INT A	INT C	X	X	X
PIRQ_3 割当	INT D	INT A	INT C	INT C	INT B	INT A	X	X	X

注意

- PCI スロット 1 は AGP スロットで IRQ 信号を共有。
- PCI スロット 2, PCI スロット 3 は Broadcom 5702/4401 で IRQ 信号を共有。
- PCI スロット 4 は PCI スロット 6 で IRQ 信号を共有。
- PCI スロット 5 は SiI3112A で IRQ 信号を共有。
- 同時に 1 つの IRQ を共有するこれらの PCI スロットに 2 枚の PCI カードを取り付けたい場合、OS と PCI デバイスのドライバが IRQ 共有機能をサポートしていることを確認する必要があります。

3-8. PC Health Status

コンピュータシステムの警告および停止温度を設定することができます。また、コンピュータシステムのファン速度と電源装置電圧をチェックすることもできます。この機能は、コンピュータシステム内の重要なすべてのパラメータを監視するに当たって、役に立ちます。これを、PCヘルステータスと呼んでいます。

Phoenix - AwardBIOS CMOS Setup Utility		Item Help
PC Health Status		Menu Level →
CPU Shutdown Temperature	Disabled	
Shutdown when CPUFAN Fail	Disabled	
CPU Warning Temperature	Disabled	
System Temperature	45°C/113°F	
CPU Surface Temperature	45°C/113°F	
CPU Core Temperature	54°C/133°F	
CPUFAN(FAN#1) Speed	4500 RPM	
CPUFAN(FAN#2) Speed	4500 RPM	
CPU Core Voltage	3.33 V	
I/O Voltage	3.33 V	
+ 5V	5.10 V	
+ 12V	12.16 V	
AGP	3.33 V	
BDR SDRAM Voltage	3.33 V	
Standby Voltage (+5V)	5.10 V	
Battery Voltage (+3V)	3.33 V	

↑↓:Move Enter:Select +/-/PU/PD:Value F10:Save ESC:Exit F1:General Help
F5: Previous Values F6: Fail-Safe Defaults F7: Optimized Defaults

図 3-9. PCヘルステータスと画面

CPU Shutdown Temperature (CPU 停止温度):

5つのオプション、無効(Disabled) → 60°C/140°F → 65°C/149°F → 70°C/158°F → 75°C/167°Fを利用することができます。既定値の設定は無効(Disabled)です。ここで、プロセッサ停止温度を設定することができます。プロセッサの温度が設定値を超えると、システムはプロセッサを過熱から保護するために強制的に停止します。

Shutdown when CPUFAN Fail (CPUFAN が失敗した場合の停止):

2つのオプション、無効(Disabled)または有効(Enabled)を使用することができます。デフォルトの設定は無効(Disabled)です。このオプションを有効(Enabled)に設定している場合、CPUFANが故障すると、システムはプロセッサが過熱しないように停止します。

CPU Temperature Warning (CPU 温度の警告):

8つのオプション、Disabled (無効) → 50°C/122°F → 53°C/127°F → 56°C/133°F → 60°C/140°F → 63°C/145°F → 66°C/151°F → 70°C/158°Fを使用することができます。デフォルトの設定は Disabled です。ここで、プロセッサの警告温度を設定することができます。プロセッサの温度が設定値を超えると、システムはアラームメッセージやサウンドを出して、プロセッサが過熱していることを通知します。

All Voltages, Fans Speed and Thermal Monitoring(すべての電圧、ファン速度および熱監視):

これらのアイテムは、CPU や環境温度、およびファン速度 (CPU ファンとシャーシファン) の現在の状態を一覧表示しています。ユーザーが変更することはできません。次のアイテムは、システム電源の電圧状態を一覧表示しています。これも、変更することはできません。

注意

温度、ファンの回転速度、電圧を測定するためのハードウェア監視機能を有効にする場合は、294H から 297H までの I/O アドレスを使用します。ネットワークアダプタ、サウンドカード、またはこれらの I/O アドレスを使用する可能性のあるアドオンカードが装着されている場合は、競合を避けるためにアドオンカードの I/O アドレスを調整してください。

3-9. Load Fail-Safe Defaults

このオプションで Enter キーを押すと、次のようなメッセージが表示されます。

Load Fail-Safe Defaults (Y/N)? N

Y を押すと、最適なパフォーマンスを実現するために最も安定した BIOS のデフォルト値が読み込まれます。

3-10. Load Optimized Defaults

このオプションで Enter キーを押すと、次のようなメッセージが表示されます。

Load Optimized Defaults (Y/N)? N

Y を押すと、最適なパフォーマンスを実現するための工場設定値であるデフォルト値が読み込まれます。

3-11. Set Password

Set Password: セットアップメニューに入ることはできますが、オプションを変更することはできません。この機能を選択すると、画面中央に次のようなメッセージが表示されます。

ENTER PASSWORD:

8 文字以内でパスワードをタイプし、Enter キーを押します。古いパスワードは、今回タイプしたパスワードによって CMOS メモリから削除されます。パスワードを確認するために、再度同じパスワードを入力して Enter キーを押してください。

また Esc キーを押すと、この機能をキャンセルすることができます。

パスワードを無効にするには、パスワードの入力を求められたときに Enter キーを押してくださ

い。パスワードを無効にするかどうかを確認するメッセージが表示されます。パスワードが無効になると、システムがブートして自由に Setup ユーティリティに入ることができるようになります。

PASSWORD DISABLED.

パスワードを有効にすると、Setup ユーティリティに入るたびに毎回パスワードの入力を求められます。これによって、システムの設定を許可されていないユーザから保護することができます。

さらに、システムをリポートするたびに毎回パスワードの入力を求められます。これによって、コンピュータを許可されていないユーザから保護することができます。

パスワードの種類は、BIOS Features Setup Menu とその Security オプションで指定できます。Security オプションを System に設定すると、ブート時と Setup に入るときにパスワードの入力が求められます。Setup に設定すると、Setup に入るときにのみパスワードの入力が求められません。

3-12. Save & Exit Setup

このオプションで Enter キーを押すと、次のようなメッセージが表示されます。

Save to CMOS and EXIT (Y/N)? **Y**

Y を押すと、各メニューで行った変更内容を CMOS に保存します。CMOS はコンピュータの電源を切ってもデータを維持するメモリ内の特殊なセクションです。次回コンピュータをブートすると、BIOS は CMOS に保存された Setup の内容でシステムを設定します。変更した値を保存したら、システムは再起動されます。

3-13. Exit Without Saving

このオプションで Enter キーを押すと、次のようなメッセージが表示されます。

Quit without saving (Y/N)? **Y**

変更内容を保存せずに Setup を終了します。この場合は、以前の設定内容が有効となります。これを選択すると、Setup を終了してコンピュータを再起動します。

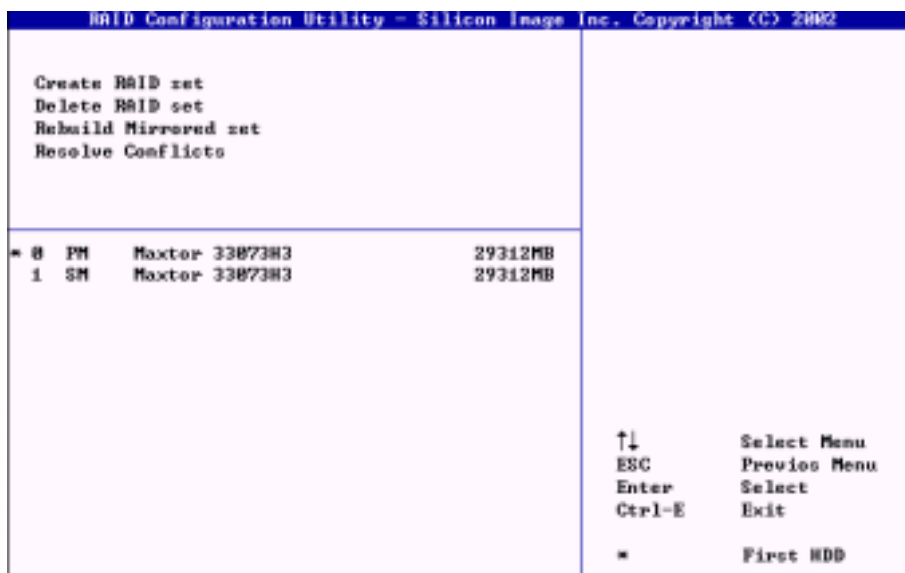
第4章 KD7-G/KD7-S の場合のシリアルATA RAID 設定ガイド

RAID の紹介と概念については、Web サイトの **Technological Terms** をお読みください。または、インターネット上で関連情報を検索してください。このマニュアルには記載されていません。

4-1. KD7-G/KD7-S のシリアルATA RAID の機能

KD7-G/KD7-S は Striped (RAID 0) と Mirrored (RAID 1) RAID セットをサポートします。Striped RAID セットの場合、同一のドライブはデータを同時に読み書きしてパフォーマンスを上げることができます。Mirrored RAID セットは、ファイルの完全なバックアップを作成します。Striped と Mirrored RAID セットは、このために2台のハードディスクを要求します。

4-2. RAID 構成ユーティリティメニュー



システムをリブートします。システムをブート中に<CTRL> + <S> または<F4>キーを押して BIOS 設定メニューに入ります。BIOS 設定ユーティリティのメインメニューが以下のように表示されます：

メニューのオプションを選択するには、次の操作を実行します：

- ↑↓ (上、下矢印)を押して確認したいまたは修正したいオプションを選択します。
- **Enter** を押して選択を確認します。

- **Esc** を押して前のメニューに戻ります。
- **Ctrl-E** を押して RAID 構成ユーティリティを終了します。

注意

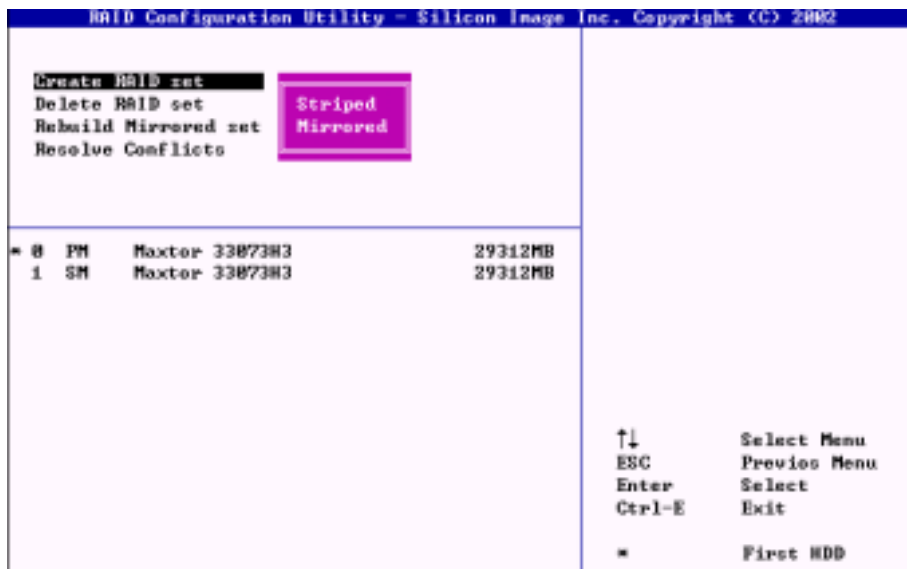
RAID 0 (ストライピング)アレイを作成すると、ハードディスクのすべてのデータがまず消去されます! RAID アレイを作成する前に、ハードディスクのデータのバックアップを取ってください。RAID 1 (ミラリング)アレイを作成したい場合、どのハードディスクがソースディスクで、どのハードディスクが宛先ディスクであるかを確認してください。間違った場合、ブランクデータをソースディスクにコピーしてください。両方のハードディスクがブランクになります!

5-2-1. オプション1: アレイの作成

このアイテムによって、希望するアレイ用の適切な RAID を選択することができます。2つのモードを選択できます。「**Striped**」または「**Mirror**」RAID セットを選択するとき、ユーティリティは「**RAID の作成**」プロセスの前に“よろしいですか?”と尋ねるメッセージを表示します。“Y”を押して確認してください。

このアイテムにより、RAID アレイを作成することができます。

メインメニューから機能を選択した後、<Enter>キーを押して以下に示すようにサブメニューに入ります:



Array Mode (アレイモード):

この項目により、希望するアレイに対して適切な RAID モードを選択することができます。4つのモードが選択可能です。

注意

RAID アレイを定義するときには、同じブランドと同じ型式のハードディスクを接続するように、強くお勧めします。

⇒ RAID 0 (ストライピング) (性能を重視する場合):

この項目は、高い性能を使用する場合に推奨されます。少なくとも、2 枚のディスクが必要です。

⇒ RAID 1 (ミラリング) (データ保護を重視する場合):

この項目は、データセキュリティを使用する場合に推奨されます。少なくとも、2 枚のディスクが必要です。

5-2-2. オプション 2: アレイの削除

このアイテムによって、このオンボードシリアル ATA RAID コントローラ上の RAID アレイを削除することができます。

注意: この選択を行って確認すると、ハードディスクに保存されたデータはすべて失われます (全体のパーティション構成もまた削除されます)。

5-2-3. オプション 3: Mirrored セットの再構築

このアイテムによって、「**Mirrored**」 RAID セットのみを再構築することができます。Mirrored RAID セットを再構築することを決定したら、再構築を行う前に、どのハードディスクがソースディスクでどのハードディスクが宛先ディスクであるかをチェックする必要があります。

5-2-4. オプション 4: 競合の解決

RAID を作成したら、メタデータとドライブ接続情報がディスクに書き込まれます。ディスクが書き込みに失敗したら、交換したディスクが以前は RAID セットの一部であり、ドライブ接続情報に競合データを含んでいる可能性があります。この場合、RAID セットの作成や再構築が禁止されます。RAID セットが適切に機能できるようにするには、古いメタデータを新しいデータで上書きする必要があります。これを解決するために、「**Resolve Conflict**」を選択して交換したディスクに正しいメタデータと正しい接続情報を書き込んでください。

ヒント

RAID 機能は、製品 CD-ROM に付属する「**RAID 管理ソフトウェア**」を使用するように設定することをお勧めします。このソフトウェアは便利で役に立つ情報を提供し、RAID システムを作成する方法を示します。ソフトウェア操作の詳細については、ソフトウェアの「ヘルプ」メニューを参照してください。



付録 A. Windows® 2000 の場合の VIA 4 in 1 ドライバのインストール

Windows® 2000 をインストールした後、VIA 4 in 1 ドライバをインストールする必要があります。これを実行するための操作指示を次のセクションで段階ずつ説明します。

注意

Windows® 2000 をインストールした後、ディスプレイが 640*480 および 16 色に設定されるため、画質が悪くなります。最高の画面キャプチャ品質を得るには、VGA ドライバをインストールし、トゥルーカラーを使用してデスクトップを 800*600 に設定してください。

注意

Windows® 2000 オペレーティングシステムを使用している場合、最高のシステム性能を得るには、Service Pack 2 (SP2) または最新のサービスパックをインストールする必要があります。

注意

Windows® 2000 オペレーティングシステムの詳細は、本書では触れていません。Windows® 2000 のインストール、操作、または設定に問題が生じた場合、Windows® 2000 のユーザーズマニュアルまたは Microsoft® Corporation が提供するその他のデータベースを参照してください。

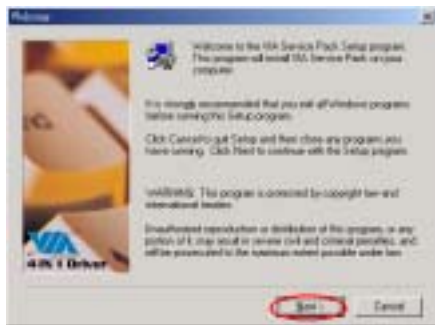
KT シリーズ CD を CD-ROM ドライブに挿入します。プログラムが自動実行します。実行しない場合、CD のルートディレクトリで実行ファイルを実行してください。実行されると、以下の画面が表示されます。



ステップ1: カーソルを[ドライバ]に移動して、それをクリックします。それから、[VIA 4in1 ドライバ]をクリックすると、次の画面が表示されます。



ステップ2: [InstallShield ウィザード]が表示され、しばらくすると次の画面に移動します。



ステップ3: ようこそ画面とそのダイアログボックスが表示されます。[次へ]をクリックして続行します。



ステップ4: Service Pack のリードミー画面が表示されます。[はい] をクリックして続行します。



ステップ5: [標準インストール]または“クイックインストール”を選択して、VIA 4-in-1 ドライバをインストールすることができます。[クイックインストール]モードを

選択すると、このドライバが最新の 4-in-1 ドライバを自動的に検出してインストールします。

VIA ドライバをアップグレードしているユーザーの場合、[クイックインストール]モードを使用して 4-in-1 をインストールするようお勧めします。このモードでは、必須ドライバを自動的に検出して更新します。次のステップでは、[標準インストール]モード手順を説明します。



ステップ6: このセットアッププログラムは、3種類のドライバをインストールします。インストールしたいドライバをチェックしてください。項目を選択するとき、[次へ] ボタンをクリックして続行します。



ステップ7: [VIA PCI IDE バスドライバのインストール] を選択してから、[次へ] ボタンをクリックして続行します。

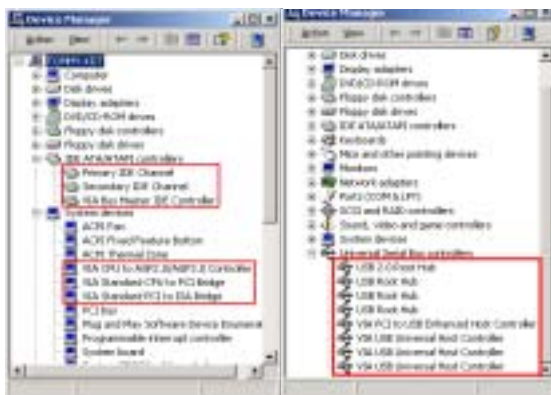


ステップ 8: [AGP ドライバのインストール] を選択してから、[次へ] ボタンをクリックします。



ステップ 9: インストーラが、インストールの進捗パーセンテージを表示します。

ステップ 11: システムが再起動し、オペレーティングシステムに入ったら、[デバイス マネージャ] をチェックしてデバイスが適切にインストールされていることを確認することができます。



ステップ 10: インストールが完了すると、インストーラはコンピュータを再起動するように求めます。[はい、今コンピュータを再起動します] を選択するようにお勧めします。その後、[終了] ボタンをクリックしてコンピュータを再起動し、ドライバの更新を終了します。



付録 B. Windows® 2000 の場合のオーディオドライバのインストール

IA チップセットドライバをインストールした後、オーディオドライバをインストールする必要があります。これを実行するための操作指示を次のセクションで段階ずつ説明します。

注意

Windows® 2000 オペレーティングシステムの詳細は、本書では触れていません。Windows® 2000 のインストール、操作、または設定に問題が生じた場合、Windows® 2000 のユーザーズマニュアルまたは Microsoft® Corporation が提供するその他のデータベースを参照してください。

KT シリーズ CD を CD-ROM ドライブに挿入すると、プログラムが自動実行します。自動実行しない場合、CD のルートディレクトリで実行ファイルを実行してください。インストールが実行されると、以下の画面が表示されます



ステップ1: カーソルを[ドライバ]に移動して、それをクリックします。それから、[RealTek ALC650 オーディオドライバ]をクリックすると、次の画面が表示されます。



ステップ2: [InstallShield ウィザード]が表示され、しばらくすると次の画面に移動しま

す。

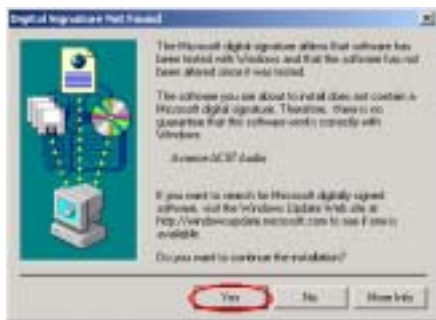


ステップ3: ようこそ画面とそのダイアログボックスが表示されます。[次へ]をクリックして続行します。



ステップ4: インストーラがインストール進

捗パーセンテージを表示します。



ステップ5: [デジタル署名が見つかりません]メニューが表示されます。[はい] をクリックして続行します。この画面が再び表示されたら、[はい] をクリックして続行します。




ステップ6: Windows はドライバのインストールを完了しました。チェックボックスで [はい、今コンピュータを再起動します] を選択し、[終了] をクリックしてコンピュータを再起動し、ドライバの更新を終了します。



ステップ7: システムが再起動し、オペレーティングシステムに入ったら、[デバイス マネージャ] をチェックしてデバイスが適切にインストールされていることを確認することができます。



ステップ8: [スタート]、[プログラム] を選択し、項目 [詳細サウンドマネージャ]、[AvRack] からアプリケーションプログラムを起動することができます。デスクトップの AvRack アイコン  をダブルクリックしてミキサパネルを直ちに起動することができます。



[Recorder=レコーダ/Equalizer=イコライザ/Playlist=再生リスト]

- : ボリュームコントロール
- : キーを上へおよびキーを下へコントロール
- : 音声キャンセルコントロール
- : 環境エフェクトの切り替え
- : レコーダウィンドウの切り替え
- : プレイリストウィンドウの切り替え
- : イコライザウィンドウの切り替え
- : コントロールパネル
- : RtlRack プログラムを閉じる
- : RtlRack ウィンドウを最小化する
- : リpeatモードの切り替え
- : スキンの変更
- : ミュート
- : メディアファイルを開く

レコーダウィンドウ:



- : 録音の停止
- : 録音されたデータの再生
- : 録音
- : 入力ソースの選択
- : 録音されたデータをファイルに保存
- : 録音用ファイルの作成

イコライザウィンドウ:



イコライザウィンドウにより、特定の周波数 dB 値を設定することができます。

再生リストウィンドウ:



- : ファイルを再生リストに追加
- : 再生リストからファイルを削除
- : 再生リストの消去
- : 再生ファイルの読み込み
- : 再生リストの保存



付録 C. Windows® 2000 の場合の Broadcom 440X 10/100 Mb LAN ドライバのインストール

1 ドライバに VIA 4 をインストールした後、LAN ドライバをインストールする必要があります。インストールする方法は、次項で段階的に説明します。

注

Windows® 2000 オペレーティングシステムの詳細については、本書では触れません。Windows® 2000 のインストール、操作、設定で問題が発生した場合、Windows® 2000 のユーザーズガイドまたは Microsoft® Corporation が提供するその他のデータベースを参照してください。

KT シリーズの CD を CD-ROM ドライブに挿入すると、プログラムが自動的に実行します。自動的に実行しない場合、CD のルートディレクトリから実行ファイルを実行することができます。実行後、次の画面が表示されます。

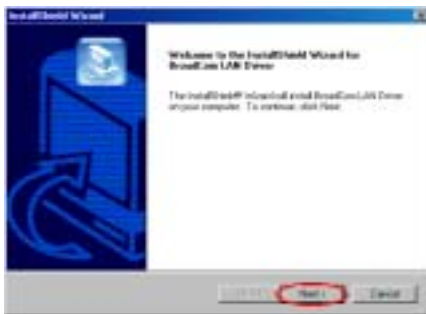


ステップ 1: カーソルを[ドライバ]に移動し、それをクリックします。それから、[Broadcom LAN ドライバ]をクリックすると、次の画面が表示されます。



ステップ 2: [InstallShield ウィザード]が表示され、しばらくすると次の画面に移ります。

す。



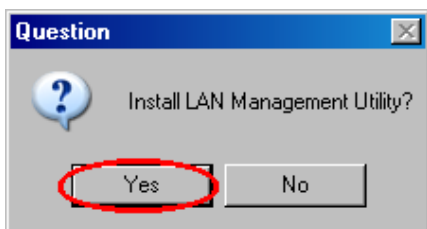
ステップ 3: ようこそ画面とそのダイアログボックスが表示されます。[次へ>]をクリックして続行します。



ステップ 4: [デジタル署名が見つかりません]画面が表示されます。[はい]をクリックして続行します。



ステップ5: インストーラがインストールのステータスを表示します。



ステップ6: [質問]画面が表示されます。[はい]ボタンをクリックして[LAN管理ユーティリティ]をインストールします。

注

インストールプロセスの途中で、以下の画面が表示されることがあります。この場合、[はい]をクリックしてインストールを続行してください。



ステップ7: [InstallShield ウィザード]が表示され、しばらくすると次の画面に移ります。



ステップ8: ようこそ画面とそのダイアログボックスが表示されます。[次へ>]をクリックして続行してください。



ステップ9: [ソフトウェアライセンス契約書]画面が表示されます。[はい]ボタンをクリックして続行してください。



ステップ 10: [コントロール スーツ] オプションが選択されていることを確認し、[次へ] をクリックして続行します。



ステップ 11: インストーラがインストールのステータスを表示します。



ステップ 12: [情報] 画面が表示されます。“OK” ボタンをクリックして続行します。




ステップ 13: インストールが完了したら、インストーラはコンピュータを再起動するように求めます。[はい、今コンピュータを再起動します。]を選択した後に、[終了] ボタンをクリックしてコンピュータを再起動し、ドライバの更新を終了するようにお勧めします。



ステップ 14: システムが再起動してオペレーティングシステムに入ったら、[デバイス マネージャ] をチェックして、デバイスが正常にインストールされていることを確かめることができます。



ステップ15: ツールバーでアイコン  をクリックして、[Broadcom 拡張コントロール スーツ]プログラムを起動することができます。[Broadcom 拡張コントロール スーツ]プログラムの詳細については、CDのオンラインマニュアルを参照してください。

Broadcom 440X LAN チップセットに対して WOL (呼び起こしオン LAN) 機能を有効にする方法

Broadcom 440X 10/100 Mb に対して WOL 機能を有効にするには、以下の指示に従ってください:

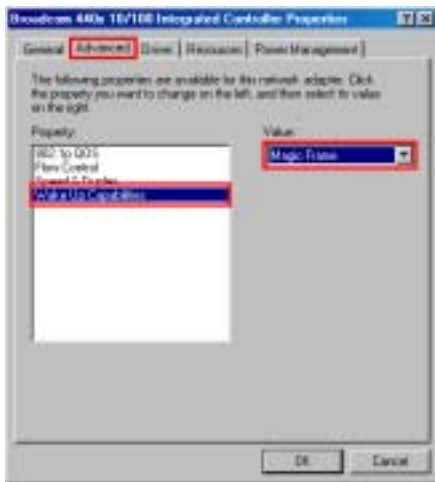
[Broadcom 440x 10/100 統合コントローラ]が表示されます。



ステップ1: [デバイス マネージャ]をチェックすると、[ネットワーク アダプタ]に



ステップ 2: カーソルを [Broadcom 440x 10/100 統合コントローラ] に移動してこれを選択してください。それからマウスの右ボタンをクリックして、[プロパティ] を選択します。



ステップ 3: カーソルを [詳細設定] オプションに移動してこれをクリックしてください。[呼び起こし機能] を選択し、[値] を [Magic Frame] に設定してください。[OK] ボタンをクリックしてコンピュータを再起動し、設定を終了してください。



付録 D. Windows® 2000 の場合の Broadcom 570X Gigabit LAN ドライバと管理アプリケーションのインストール

1 ドライバに VIA 4 をインストールした後、LAN ドライバと LAN 管理アプリケーションをインストールする必要があります。インストールする方法は、次項で段階的に説明します。

注

Windows® 2000 オペレーティングシステムの詳細については、本書では触れません。Windows® 2000 のインストール、操作、設定で問題が発生した場合、Windows® 2000 のユーザーズガイドまたは Microsoft® Corporation が提供するその他のデータベースを参照してください。

KT シリーズの CD を CD-ROM ドライブに挿入し、以下のプロセスに従って LAN ドライバを手動でインストールしてください。

ドライバのインストール:



ステップ1: [デバイス マネージャ] をチェックしてください。[その他のデバイス] に [イーサネット コントローラ] が表示されています。



ステップ2: カーソルを [イーサネット コントローラ] に移動してそれを選択してください。それからマウスの右ボタンをクリックして、[プロパティ] を選択します。



ステップ3: [イーサネット コントローラのプロパティ]画面が表示されます。[ドライバの再インストール]をクリックして続行してください。



ステップ4: [デバイス ドライバのアップグレードウィザード]画面が表示されたら、[次へ]をクリックして続行してください。



ステップ5: [デバイスに最適なドライバを検索する(推奨)]のオプションが選択されていることを確認し、[次へ]をクリックして続行します。



ステップ6: [CD-ROM ドライバ]を選択し、[次へ]をクリックして続行します。

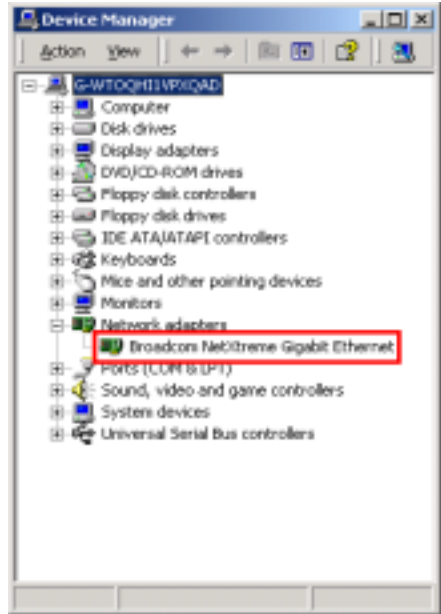


ステップ7: それから[次のデバイスのドライバが検出されました]メッセージが[デバイ

ス ドライバのアップグレードウィザード] 画面に表示されたら、[次へ]をクリックして続行します。



ステップ8: インストールが完了したら、[デバイス ドライバのアップグレードウィザード]画面に[デバイス ドライバのアップグレードウィザードの完了]というメッセージが表示されます。それから、[終了]ボタンをクリックして続行します。



ステップ9: ここで、[デバイス マネージャ]をチェックすると、デバイスが正常にインストールされていることを確認することができます。

管理アプリケーションのインストール:

LAN ドライバのインストール後、管理アプリケーションをインストールする必要があります。インストールする方法は、次項で段階的に説明します。



ステップ1: カーソルを[Broadcom LAN ドライバ]に移動してこれをクリックしてください。次の画面が表示されます。



ステップ2: カーソルを[管理アプリケーション]に移動してこれをクリックしてください。次の画面が表示されます。



ステップ3: [InstallShield ウィザード]が表示され、しばらくすると次の画面に移ります。



ステップ4: よこそ画面とそのダイアログボックスが表示されます。[次へ]をクリックして続行してください。



ステップ5: [ソフトウェアライセンス契約書]の画面が表示されます。[はい]ボタンをクリ

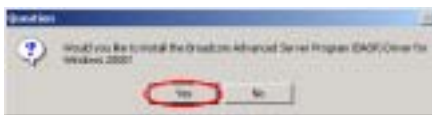
ックして続行します。



ステップ6: すべてのオプションを選択していることを確認したら、[次へ]をクリックして続行します。



ステップ7: インストーラがインストールの進捗状況をパーセンテージで表示します。



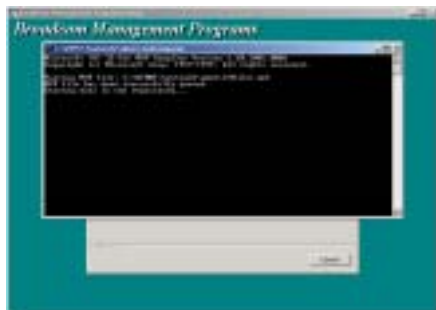
ステップ8: [質問]画面が表示されます。“はい”ボタンをクリックして続行してください。



ステップ9: [Broadcom 拡張サーバープログラムのドライバを構成する]が表示され、しばらくすると次の画面に移ります。



ステップ10: [情報]画面が表示されます。[OK]ボタンをクリックして続行します。




ステップ11: [mofcomp.exe]プログラムが実行され、しばらくすると次の画面に移ります。



ステップ12: [情報]画面が表示されます。[OK]ボタンをクリックして続行します。



ステップ13: ツールバーでアイコン  をクリックすると、[Broadcom 拡張コントロールスイツ]プログラムが起動します。



ステップ14: [Broadcom 拡張コントロールスイツ]の詳細については、CDのオンライン [ユーザーズ ガイド]を参照してください。



付録 E. Windows® 2000 の場合の USB 2.0 ドライバのインストール

1 ドライバに VIA 4 をインストールした後、USB 2.0 ドライバをインストールする必要があります。インストールする方法は、次項で段階的に説明します。

注

- Windows® 2000 オペレーティングシステムの詳細については、本書では触れません。Windows® 2000 のインストール、操作、設定で問題が発生した場合、Windows® 2000 のユーザーガイドまたは Microsoft® Corporation が提供するその他のデータベースを参照してください。
- SP1 (Service Pack 1) をインストールした Windows® XP オペレーティングシステムは、USB 2.0 ドライバを自動的に検出してインストールすることができます。Windows® XP が USB 2.0 を自動的に実行しないとき、Windows XP 用の Service Pack 1 がすでにインストールされているかをチェックし、インストールされていない場合は **“Windows Update”** プログラムによって Microsoft Windows の更新 Web サイトから直接 USB 2.0 ドライバをインストールする必要があります。

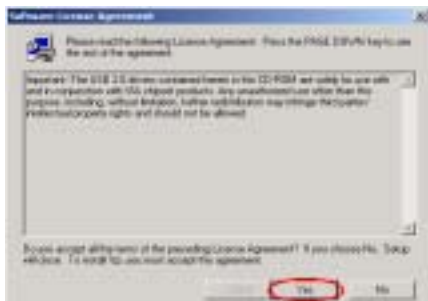
KT シリーズの CD を CD-ROM ドライブに挿入すると、プログラムが自動的に実行します。自動的に実行しない場合、CD のルートディレクトリから実行ファイルを実行することができます。実行後、次の画面が表示されます。



ステップ 1: カーソルを[ドライバー]に移動して、それをクリックします。それから、[VIA USB 2.0 ドライバ]をクリックすると、次の画面が表示されます。



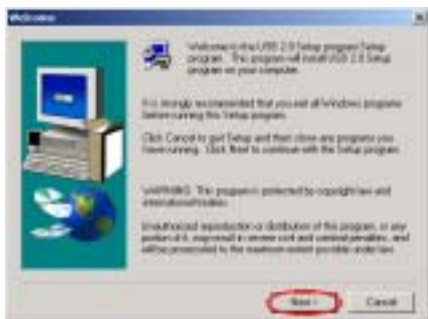
ステップ 2: [InstallShield Wizard]が表示され、しばらくすると次の画面が表示されます。



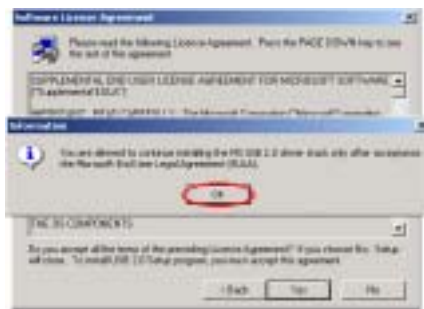
ステップ3: [ソフトウェアライセンス契約書]の画面が表示されます。[はい]ボタンをクリックして続行します。



ステップ6: [ソフトウェアライセンス契約書]の画面が表示されます。[はい]ボタンをクリックして続行します。



ステップ4: ようこそ画面とそのダイアログボックスが表示されます。[次へ]をクリックして続行します。



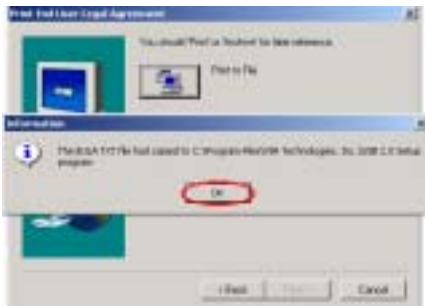
ステップ7: [情報]画面が表示されます。[OK]ボタンをクリックして続行します。



ステップ5: [USB ドライバのインストール]を選択し、[次へ]ボタンをクリックして続行してください。



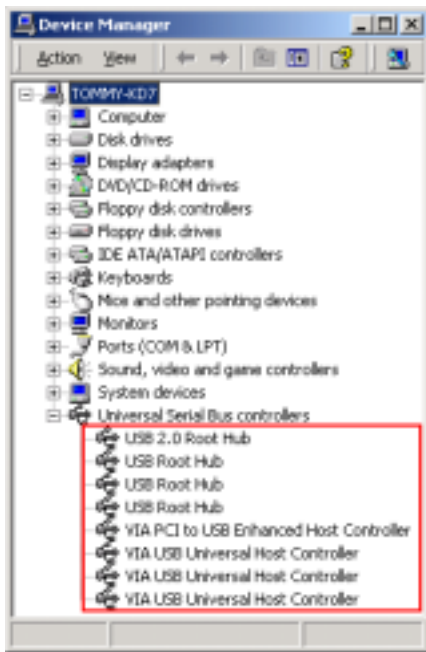
ステップ8: [エンドユーザーの法的契約書の印刷]画面が表示されます。[ファイルに印刷]ボタンをクリックして続行してください。



ステップ 9: [情報]画面が表示されます。[OK] ボタンをクリックして続行します。



ステップ 10: Windows はドライバのインストールを完了しました。[終了]ボタンをクリックして、インストールを完了してください。



ステップ 11: [デバイス マネージャ]をチェックすると、デバイスが正常にインストールされていることを確認することができます。



付録 F. Windows® 2000 の場合の KD7 シリアル ATA ドライバのインストール

チップセットドライバをインストールした後、シリアル ATA ドライバをインストールする必要があります。インストールする方法は、次項で段階的に説明します。

注

Windows® 2000 オペレーティングシステムの詳細については、本書では触れません。Windows® 2000 のインストール、操作、設定で問題が発生した場合、Windows® 2000 のユーザーズガイドまたは Microsoft® Corporation が提供するその他のデータベースを参照してください。

KT シリーズの CD を CD-ROM ドライブに挿入すると、プログラムが自動的に実行します。自動的に実行しない場合、CD のルートディレクトリから実行ファイルを実行することができます。実行後、次の画面が表示されます。



ステップ 1: カーソルを[ドライバ]に移動して、それをクリックします。それから、[シリアル ATA RAID ドライバ]をクリックすると、次の画面が表示されます。



ステップ 2: “シールドのインストール ウィ

ザード]が表示され、しばらくすると次の画面に移ります。



ステップ 3: よこそ画面とそのダイアログボックスが表示されます。[次へ>]をクリックして続行します。



ステップ 4: [デジタル署名が見つかりません]

という画面が表示されます。[はい]をクリックして続行します。



ステップ 5: インストーラがインストールのステータスを表示します。

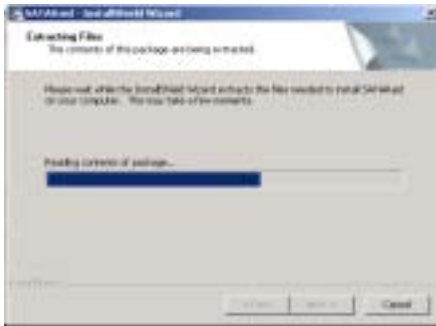


ステップ 6: [保守管理が完了しました]という画面が表示されます。[終了]ボタンをクリックして、SATA RAID GUI アプリケーションのインストールを続行します。



ステップ 7: [SATA RAID GUI のインストール]

画面が表示されます。[はい]ボタンをクリックして続行します。



ステップ 8: インストーラがインストールのステータスを表示します。



ステップ 9: ようこそ画面とそのダイアログボックスが表示されます。[次へ]をクリックして続行します。



ステップ 10: ここで、ドライバをインストールしたい宛先の場所を選択することができます。

ます。宛先の場所としてデフォルトのフォルダを使用するようにお勧めします。フォルダをチェックした後、[次へ] ボタンをクリックしてください。



ステップ 11: インストーラがインストールのステータスを表示します。



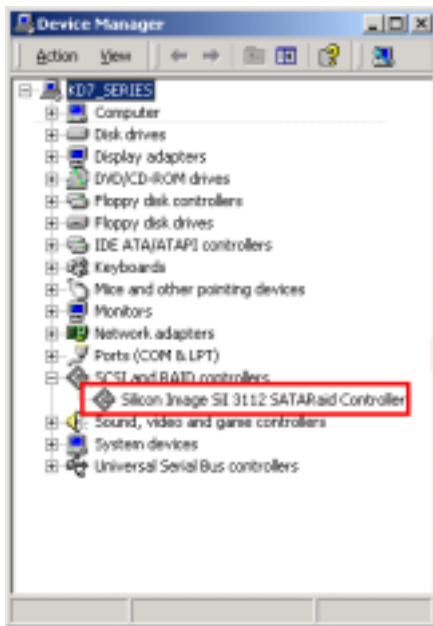
ステップ 12: [InstallShield ウィザードが完了しました] という画面が表示されます。[終了] ボタンをクリックして続行します。



ステップ 13: [保守管理が完了しました] という画面が表示されます。[終了] ボタンをクリックして続行します。

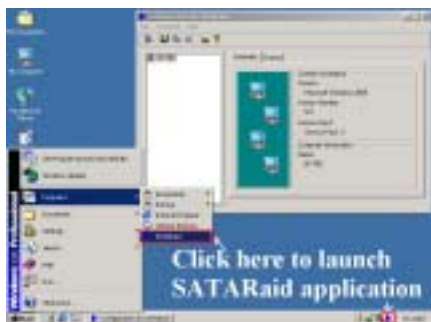


ステップ 14: インストールが完了すると、インストーラはコンピュータの再起動を求めます。[はい、今コンピュータを再起動します。] を選択した後に、[終了] ボタンをクリックしてコンピュータを再起動し、ドライバの更新を終了するようにお勧めします。



ステップ 15: [デバイス マネージャ] をチェックしてデバイスが正常にインストールさ

れていることを確認することができます。



ステップ 16: スタートツールバーからプログラムを選択した後に、[プログラム]を選択することができます。[SATARaid]と呼ばれるアイテムが表示されます。これをクリックすると、SATARaid GUI アプリケーションを起動して RAID 設定状態を監視することができます。



ソフトウェア操作の詳細については、ソフトウェアの[ヘルプ]メニューを参照してください。

付録 G. Winbond ハードウェア監視ソフトウェアのインストール

Winbondハードウェア監視ソフトウェアはPC用の自己診断システムです。このソフトウェアは、電源電圧、CPUとシステムのファン速度、CPUとシステム温度など、いくつかの重要な項目を監視することによってPCハードウェアを保護します。エラーはPCにとって致命的な損傷を引き起こすことがあるため、これらの項目はシステムの操作にとって重要です。どれかの項目がその正常範囲から外れると、警告メッセージがポップアップ表示され適切な測定をするようにユーザーに促します。

以下で、Winbondハードウェア監視ソフトウェアのインストール方法とその使用方法について説明いたします。KTシリーズCDをCD-ROMドライブに挿入すると、プログラムが自動実行します。自動実行しない場合、CDのルートディレクトリで実行ファイルを実行してください。インストーラーが実行されると、以下の画面が表示されます。



ステップ1: カーソルを[ユーティリティ]に移動して、それをクリックします。それから、[ユーティリティ]をクリックすると、次の画面が表示されます。



ステップ2: [ハードウェア監視]ボタンをクリックして、ハードウェア監視システムユー

ティリティのインストールを開始します。



ステップ3: ようこそ画面とそのダイアログボックスが表示されます。[次へ>]ボタンをクリックして続行します。



ステップ4: ドライバをインストールする宛

先を選択することができます。宛先としてデフォルトのホルダを使用するようにお勧めします。ホルダをチェックした後、[次へ] ボタンをクリックします。

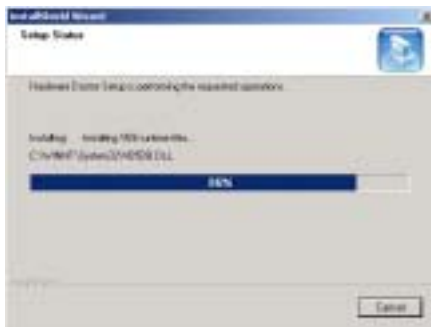


ステップ5: プログラムホルダの名前を選択することができます。デフォルトのプログラムホルダ名を使用するようにお勧めします。プログラムホルダ名をチェックした後、[次へ] ボタンをクリックします。

プログラムがシステムに必要なドライブのインストールを開始します。



ステップ6: インストーラは、ファイルをコピーする準備が整いました。[次へ] ボタンをクリックして続行します。




ステップ7: ウィザードがプログラムファイルのインストールを開始します。インストーラがインストールプロセスのパーセンテージを表示します。



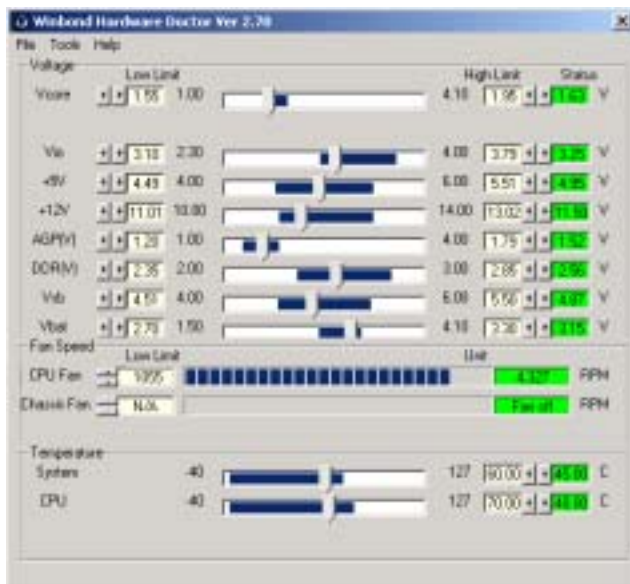
ステップ8: インストールが完了すると、インストーラはコンピュータの再起動を求めます。[はい、今コンピュータを再起動します] を選択してから、[終了] ボタンをクリックし、コンピュータを再起動してドライブの更新を終了するようお勧めします。



ステップ9: [スタート] ツールバーからプログラムを選択して、[プログラム] を選択することができます。[Winbond] → [Hardware

Doctor]  と呼ばれる項目が順に表示されます。[Hardware Doctor] をクリックすると、下の画面が表示されます。

ステップ10: この画面は、ハードウェア監視システム画面を表示しています。表示される情報は、システム温度、電圧、ファン速度などに関するものです。いくつかの項目では、警告範囲を設定することが可能になっています。システムに従ってこれらの範囲を設定することにより、値を最適化することができます。

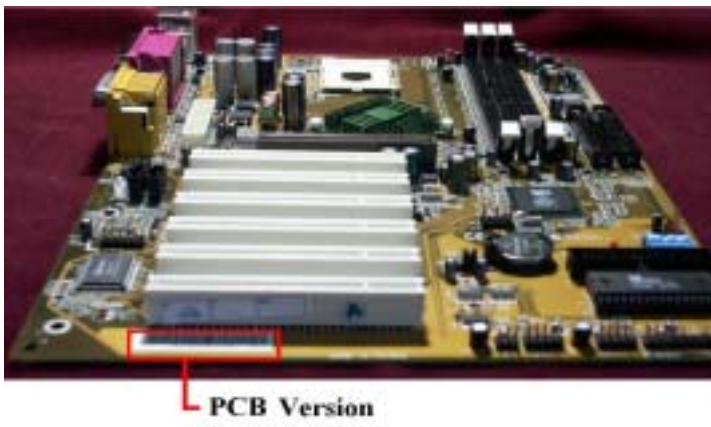




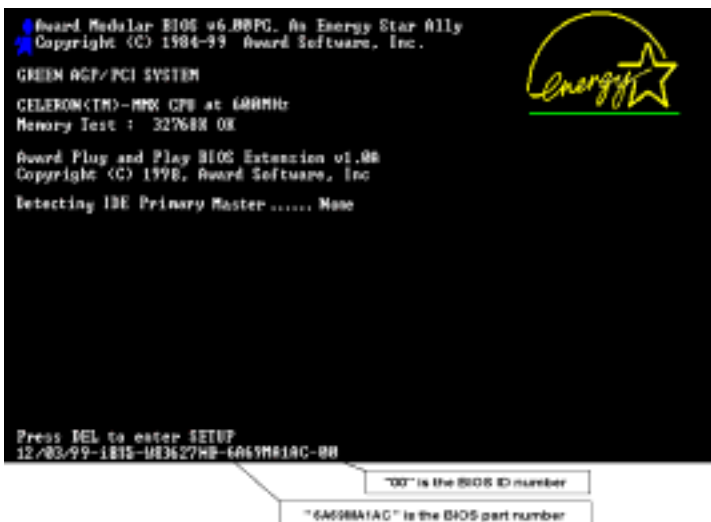
付録 H. BIOS 更新ガイド

ここでは、例として SE6 マザーボードを使用します。その他のモデルはすべて、同じプロセスに従います(下に示すマザーボードの写真は、SX7-533 です)。

1. マザーボードの PCB バージョン番号を調べます。これは、マザーボードの前面または背面にあります。各マザーボードには、PCB のさまざまな場所にラベル (バーコードステッカー) を常に貼られており、PCB バージョンを表示しています (下の写真は、例にすぎません)。



2. 現在の BIOS ID を調べます。



例えば、この場合、現在の BIOS ID は「00」です。すでに最新の BIOS をお使いの場合、更新アクションは必要ありません。BIOS が最新の BIOS でない場合、次のステップに進んでください。

3. Web サイトから、正しい BIOS ファイルをダウンロードします。

緑色のライン上で「ダウンロード」ボタンをクリックしてから、ダウンロードセンターに移動すると、正しい BIOS ファイルを選択して、それをダウンロードすることができます。



4. ダウンロードしたファイルをダブルクリックすると、awdf flash.exe と .bin ファイルが自己解凍します。
5. ブート可能なフロッピーディスクを作成し、必要なファイルをディスクにコピーします。

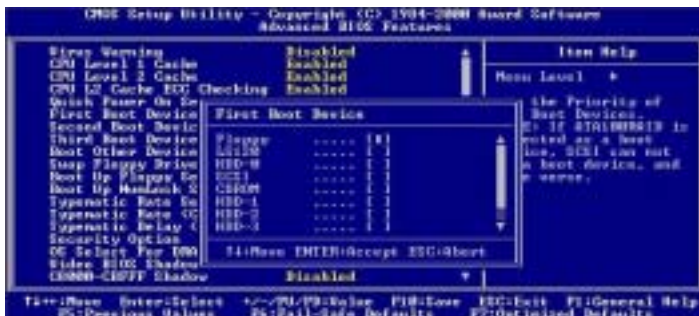


ブート可能なフロッピーディスクは、Explorer または DOS プロンプトモードで作成できます。

```
[c:\>]format a: /s
```

システムをフォーマットしてフロッピーディスクに転送した後、2つのファイルをディスクにコピーします。1つはBIOS フラッシュユーティリティ「awdflash.exe」で、もう1つは圧縮解除されたBIOS「.bin」ファイルです。

6. フロッピーディスクをブートオフします。



まず、ブートシーケンスを BIOS で「**floppy**」として設定し、フロッピーディスクをブートオフします。

7. ピュア DOS モードで、BIOS をフラッシュします。

```
A:\>awdflash se6_sw.bin /cc /cd /cp /py /sn /cks /r_
```

フロッピーが正常にブートオフした後、これらの指示に従ってフラッシュユーティリティを実行します。

注意

「awdflash」の後で上のパラメータを使用し、BIOS をフラッシュするように強く推奨します。.bin ファイルの後で、上のパラメータを付けずに「awdflash se6_sw.bin」とだけ入力しないでください。

注意

Award フラッシュユーティリティは Windows® 95/98、Windows® NT、Windows® 2000、Windows® XP、Windows® ME 環境の下では完了できません。ピュア DOS 環境で行う必要があります。

どの BIOS ファイルがお使いのマザーボードで使用されているかをチェックする必要があります。間違った BIOS ファイルでフラッシュしないでください。そうでないと、システムに誤動作が発生することがあります。

注意

バージョン 7.52C 以前の Award フラッシュメモリライターを使用して KD7-B/KD7-S/KD7-G マザーボード BIOS をフラッシュしないでください。そうでないと、フラッシュに失敗したり、予期しない問題が発生することがあります。

注意

更新の間、進捗状況は白いブロックによって測定されます。フラッシュ更新プロセスの最後の 4 つの青いブロックは、「**BIOS ブートブロック**」を表します。BIOS ブートブロックは、プログラミングの間に BIOS を破損から守ります。毎回、プログラミングされる必要はありません。BIOS がプログラミングの間に破損したとき、この BIOS が「**BIOS ブートブロック**」が無傷であれば、次にコンピュータをブートするときにブート可能なフロッピーからブートすることができます。これにより、代理店から技術サポートを受けることなく、再び BIOS をフラッシュすることが可能になります。

付録 I. トラブルシューティング

マザーボードトラブルシューティング

Q & A:

Q: 新しいPCシステムを組み立てるときに CMOS をクリアする必要がありますか?

A: はい、新しいマザーボードを装着する際に、CMOS をクリアすることを強くお勧めします。CMOS ジャンパをデフォルトの 1-2 のポジションから 2-3 のポジションに移し、2, 3 秒待ち、そして元に戻してください。システムをはじめて起動するとき、ユーザーズマニュアルを参照し、Load Optimized Default を呼び込んでください。

Q: BIOS 更新中にハングアップしてしまったり、間違った CPU パラメータを設定してしまった場合にはどうしたらよいでしょうか?

A: BIOS 更新の失敗や、CPU パラメータ設定間違いによるシステムのハングアップするときは、常に CMOS クリアを行ってサイド起動させてみてください。

Q: BIOS 内部でオーバークロックまたは非標準の設定を試みると、システムを起動できず、画面に何も表示されません。メインボードが故障したのですか? メインボードを販売店に返却する必要がありますか、または RMA プロセスを行うべきですか?

A: 一部の BIOS 設定をデフォルトからオーバークロックまたは非標準の状態に変更しても、ハードウェアまたはメインボードが永久的に損傷する原因とはなりません。当社では、次の 3 つのトラブルシューティングによって CMOS データを放電し、ハードウェアのデフォルトの状態に回復するようにお勧めします。これにより、メインボードが再び機能し、ユーザーの方がわざわざメインボードをお買い上げ時点の設定に戻したり、RMA プロセスを実行する必要はなくなります。

1. 電源装置の電源をオフにし、1 分後に再びオンにします。電源がオンにならない場合、電源コードを抜いて 1 分後に差し込んでください。キーボードの「Insert」キーを押したまま、電源オンボタンを押してシステムを起動します。正常に起動したら、「Insert」キーを離し、「Del」キーを押して BIOS セットアップページに入って正しい設定を行います。それでも問題が解決しない場合、ステップ 1 を 3 度繰り返すか、ステップ n2 を試みてください。
2. 電源装置の電源をオフにするか電源コードを抜いて、シャーシを開けます。電池の傍に CCMOS ジャンパがあります。ジャンパ位置をデフォルトの 1-2 から 2-3 に 1 分間変更して CMOS データを放電し、再びデフォルトの 1-2 に戻します。シャーシを閉じ、電源装置の電源をオンにするか、電源コードを差し込みます。電源オンボタンを押して、システムを起動します。正常に起動したら、「Del」キーを押して BIOS セットアップページに入って、正しい設定を行います。それでも問題が解決しない場合、ステップ 3 を試みてください。
3. ステップ 2 と同じ手順で、メインボードから ATX 電源コネクタを抜き、CMOS が放電している間にメインボードの電池を取り外します。

Q: テクニカルサポートからの迅速な回答をえるにはどうしたらよいですか?

A: このマニュアルの章にある、テクニカルサポートフォームの記述内容に従って記述してください。

動作に問題がある場合、弊社のテクニカルサポートチームが問題をすばやく特定して適切なアドバイスができるよう、テクニカルサポート用紙には、問題に関係のない周辺機器を記入せずに、重要な周辺機器のみを記入してください。記入後は、テクニカルサポートから回答を得られるよう、製品を購入したディーラーまたは販売店に Fax してください（下の例を参照してください）。



例 1: マザーボード（プロセッサや DDR DRAM などを含む）、HDD、CD-ROM、FDD、グラフィックアダプタ、MPEG-2 カード、SCSI アダプタ、オーディオカードなどを含むシステムの場合。システムを組み上げた後に起動できない場合は、以下の手順に従ってシステムのキーコンポーネントをチェックしてください。まず、VGA カード以外のすべてのインタフェースカードを外して、再起動してください。

☞ それでも起動しない場合

他のブランドまたはモデルの VGA カードをインストールして、システムが起動するかどうか試してみてください。それでも起動しない場合は、テクニカルサポート用紙（主な注意事項参照）に VGA カードのモデル名、マザーボードのモデル名、BIOS の ID 番号、CPU の種類を記入し、「**問題の説明**」欄に問題についての詳しい説明を記入してください。

☞ 起動する場合

取り除いたインタフェースカードを 1 つ 1 つ元に戻しながら、システムが起動しなくなるまでシステムの起動をチェックしてください。VGA カードと問題の原因となったインタフェースカードを残して、その他のカードおよび周辺機器を取り外して、システムを再び起動してください。それでも起動しない場合、「**その他のカード**」の欄に 2 枚のカードに関する情報を記入してください。なお、マザーボードのモデル名、バージョン、BIOS の ID 番号、CPU の種類（主な注意事項参照）、および問題をについての詳しい説明を記入するのを忘れないでください。



例 2: マザーボード（プロセッサや DDR DRAM などを含む）、HDD、CD-ROM、FDD、グラフィックアダプタ、MPEG-2 カード、SCSI アダプタ、オーディオカードなどを含むシステムの場合。システムを組み上げて、オーディオカードのドライバをインストールしてから、システムを再起動すると、オーディオカードのドライバが実行されますが、そのときに自動的にリセットする場合、オーディオカードのドライバに問題があります。「**starting DOS...**」のメッセージが表示されているときに、SHIFT (BY-PASS) キーを押して、CONFIG. SYS と AUTOEXEC. BAT をスキップしてから、テキストエディターで CONFIG. SYS を編集します。オーディオカードのドライバをロードする行の先頭に「**REM**」を入力すると、オーディオカードのドライバを無効にできます。下の例を参照してください。

```
CONFIG. SYS:
DEVICE=C:\YDOS\FHIMEM. SYS
DEVICE=C:\YDOS\FEMM386. EXE HIGHSCAN
DOS=HIGH, UMB
FILES=40
```

```
BUFFERS=36
REM DEVICEHIGH=C:\#PLUGPLAY#DWCFCMG.SYS
LASTDRIVE=Z
```

システムを再起動してみてください。システムが起動してリセットしない場合、問題はサウンドカードのドライバにあることがわかります。テクニカルサポート用紙（主な注意事項参照）にサウンドカードのモデル名、マザーボードのモデル名、BIOS の ID 番号を記入し、「問題の説明」欄に詳しい説明を記入してください。

以下、「テクニカルサポート申し込み用紙」の記入方法について説明します。

説明

「テクニカルサポート申し込み用紙」の記入については以下の説明を参考にしてください：

- 1*. **モデル名**：ユーザーマニュアルに記されているモデル番号を記入。
例：KD7-B, KD7-S, KD7-G, KD7-E, AT7-MAX2 など
- 2*. **マザーボードバージョン**：N マザーボードのスロットまたは裏側に「Rev : *.**」と記されているマザーボードバージョンを記入。
例：REV : 1.01
- 3*. **BIOS ID & 部品番号**：詳しくは **付録 H** を参照してください。
4. **ドライバのバージョン**：デバイスのドライバディスク上に「Release *.**」（または Rev. *.** もしくは Version *.**）と記されているドライバのバージョン番号を記入。例：



- 5*. **OS/アプリケーション**：システムで使用している OS およびアプリケーションを記入。
例：Windows® 98 SE、Windows® 2000、Windows® XP など。
- 6*. **プロセッサの種類**：プロセッサの製造元および速度（MHz）を記入。
例：(A) “メーカー名” の欄には “AMD”、“仕様” の欄には “Athlon™ 1 GHz” と記入します。
7. **ハードディスクドライブ**：HDD の製造元および仕様を記入。HDD の容量が分かれば、容量も記入します。また、 IDE1 または IDE2 のどちらかを使用しているほうの「」をチェック（「✓」）してください。チェックがない場合は「 IDE1」マスターで使用しているとみなします。
例：「ハードディスクドライブ」の欄のボックスをチェックして、「製造元」の欄に「SEAGATE」、
「仕様」の欄に「Darracuda ATA2 ST330631A (30 GB)」と記入。

8. **CD-ROM ドライブ**：CD-ROM ドライブの製造元および仕様を記入。また、IDE1 または IDE2 のどちらかを使用しているほうの「」をチェック（「」）してください。チェックがない場合は「IDE2」マスターで使用しているとみなします。

例：「**CD-ROM ドライブ**」の欄のボックスをチェックして、「**ブランド**」の欄に「**Pioneer**」、**仕様**」の欄に「**DVD-16**」と記入。

9. **システムメモリ (DDR SDRAM)**：システムメモリ (DDR DIMM) の製造元および密度、モデル、モジュールコンポーネント、モジュール部品番号、CAS 待ち時間、速度 (MHz) などの使用を記入。例：

「**製造元**」の欄には「**Micron**」、「**仕様**」の欄に以下の内容を記入：

密度：128MB、**モデル**：SS 16 Megx72 2.5V ECC Gold、**モジュールコンポーネント**：(9) 16 Megx 8、**モジュール部品番号**：MT9VDDT1672AG、**CAS 待ち時間**：2、**速度 (MHz)**：200 MHz

問題の再現に役立つので、DDR DIMM モジュールの詳細な情報をお知らせください。

10. **アドオンカード**：問題に関連していることが**確認**されているアドオンカードを記入。

問題の原因が分からない場合は、システムに搭載されているすべてのアドオンカードを記入してください。また、それぞれのカードがどのスロットに挿入されているかも記してください。

例：Creative SB 互換サウンドカードを PCI スロット 3 に挿入。

11. **問題についての説明**：問題について詳しく説明してください。説明がくわしいほど、原因の究明が容易になります。決まって発生する問題ではない場合、原因の究明に時間がかかることがあります。

注意

「*」の項目は必ず記入してください。

テクニカルサポート申し込み用紙

🏢 会社名：

☎ 電話番号：

👤 氏名：

📠 Fax 番号：

✉ E-mail アドレス：

モデル名	*	BIOS ID & 部品番号	*
マザーボードバージョン		ドライババージョン	
OS/アプリケーション	*		
ハードウェア名		製造元	仕様
プロセッサの種類	*		
ハードディスクドライブ	<input type="checkbox"/> IDE1 <input type="checkbox"/> IDE2		
CD-ROM ドライブ	<input type="checkbox"/> IDE1 <input type="checkbox"/> IDE2		
システムメモリ (DDR DRAM)			
アドオンカード			

問題についての説明：





付録 J. テクニカルサポートの受け方について

(ホームページ) <http://www.abit.com.tw>

(米国) <http://www.abit-usa.com>

(ヨーロッパ) <http://www.abit.nl>

ABIT 社の製品をお買い上げいただきありがとうございます。ABIT はディストリビュータ、リセラー、システムインテグレータを通じて製品を販売させていただいておりますため、エンドユーザの皆様が直接製品を販売することはありません。弊社テクニカルサポート部へお問い合わせいただく前に、お客様のシステムを構築したリセラーかシステムインテグレータにお問い合わせいただく方が、より適切なアドバイスを受けることができます。

ABIT ではお客様に常に最高のサービスを提供したいと願っております。弊社はお客様への迅速な対応を最優先に考えておりますが、毎日世界各国からの電話や電子メールによる問い合わせが殺到しておりますため、すべてのご質問にお答えすることができない状況です。したがって、電子メールでお問い合わせいただきましてもご返答できない場合がありますので、あらかじめご了承くださいませようお願い申し上げます。

ABIT は最高の品質と互換性の高い製品を提供するために、互換性や信頼性に関するテストを重ねております。万が一サービスやテクニカルサポートが必要となりました場合には、**まずリセラーかシステムインテグレータにお問い合わせください。**

できるだけ早く問題を解決するために、以下に説明します処理を行ってみてください。それでも問題を解決できない場合には、弊社のテクニカルサポートへお問い合わせください。より多くのお客様に、より質の高いサービスを提供するために、皆様のご協力をお願いします。

- 1. マニュアルのチェック**これは簡単に見えますが、当社ではよく書かれた完全なマニュアルを作成するために大きな注意を払っています。本書には、マザーボードだけにとどまらない情報が満載されています。マザーボードに付属する CD-ROM には、マニュアルだけでなくドライバも含まれています。どちらかでも足りないものがあれば、当社の WEB サイトまたは FTP サーバーのプログラムのダウンロード領域にアクセスしてください。
- 2. 最新の BIOS、ソフトウェア、ドライバをダウンロードしてください。**弊社の Web サイトをご覧になり、バグや互換性に関わる問題が修正された最新バージョンの BIOS をダウンロードしてください。また周辺機器のメーカーにお問い合わせになり、最新バージョンのドライバをインストールしてください。
- 3. Web サイト上の専門用語集および FAQ (よく聞かれる質問)をお読みください。**弊社では今後も引き続き FAQ を充実させていく予定です。皆様のご意見をお待ちいたしております。また新しいトピックにつきましては、HOT FAQ をご覧ください。
- 4. インターネットニュースグループをご利用ください。**ここには貴重な情報が数多く寄せられます。ABIT Internet News グループ (alt.comp.periphs.mainboard.abit) はユーザどうしで情報を交換したり、それぞれの経験を語り合ったりするために設置されたフォーラムです。たいいていの場合、知りたい情報はこのニュースグループ上にすでに記載されています。これは一般に公開されているインターネットニュースグループであり、無料で参加することができます。ほかにも次のようなニュースグループがあります。

[alt.comp.periphs.mainboard.abit](#)
[alt.comp.periphs.mainboard](#)
[comp.sys.ibm.pc.hardware.chips](#)
[alt.comp.hardware.overclocking](#)
[alt.comp.hardware.homebuilt](#)
[alt.comp.hardware.pc-homebuilt](#)

リセラーへお問い合わせください。技術的な問題につきましては、ABIT が認定したディストリビュータにお尋ねください。弊社の製品はディストリビュータからリセラーや小売店へ配送されます。リセラーはお客様のシステムの構成内容をよく理解していますので、お客様が抱える問題をより効率よく解決できるはずです。お客様が受けられるサービス内容によって、お客様が今後もそのリセラーと取り引きを続けていきたいかどうかを判断する材料にもなります。万一問題を解決できない場合は、状況に応じて何らかの対応策が用意されているはずです。詳しくはリセラーにお尋ねください。

5. **ABIT へお問い合わせください。** ABIT へ直接お尋ねになりたいことがございましたら、テクニカルサポート部へ電子メールをお送りください。まず、お近くの ABIT 支店のサポートチームにお問い合わせください。地域の状況や問題、またリセラーがどのような製品とサービスを提供しているかは、地域により全く異なります。ABIT 本社には毎日世界各国から膨大な量の問い合わせが殺到しておりますため、すべてのお客様のご質問にお答えすることができない状況です。弊社ではディストリビュータを通じて製品を販売いたしておりますため、すべてのエンドユーザの皆様にはサービスを提供することができません。何卒ご理解を賜りますようお願い申し上げます。また、弊社のテクニカルサポート部に質問をお寄せになる際は、問題点を英語でできるだけ分かりやすく、簡潔に記載していただき、必ずシステム構成部品のリストしてください。お問い合わせ先は次の通りです。

北米および南米:

ABIT Computer (USA) Corporation

45531 Northport Loop West,
Fremont CA, 94538, U. S. A.

sales@abit-usa.com

technical@abit-usa.com

電話番号: 1-510-623-0500

ファックス番号: 1-510-623-1092

英国およびアイルランド:

ABIT Computer (U.K.) Corporation Ltd.

Unit 3, 24-26 Boulton Road,
Stevenage, Herts SG1 4QX, UK

sales@abitcomputer.co.uk

technical@abitcomputer.co.uk

電話番号: 44-1438-228888

ファックス番号: 44-1438-226333

ドイツおよびベネルクス諸国 (ベルギー、オランダ、ルクセンブルグ)、

デンマーク、ノルウェー、スウェーデン、フィンランド、スイス:

AMOR Computer B. V. (ABIT のヨーロッパ事務所)

Van Coehoornstraat 7,
5916 PH Venlo, The Netherlands

sales@abit.nl

technical@abit.nl

電話番号: 31-77-3204428

ファックス番号: 31-77-3204420

オーストリア、チェコ、ルーマニア、ブルガリア、ユーゴスラビア、スロバキア、スロベニア、クロアチア、セルビア:

Asguard Computer Ges. m. b. H

Schmalbachstrasse 5
A-2201 Gerasdorf/wien

Austria

電話番号: 43-1-7346709

ファックス番号: 43-1-7346713

asguard@asguard.at

日本:

ABIT Computer (Japan) Co. Ltd.

ファックス番号: 81-3-5396-5110

Web サイト: <http://www.abit4u.jp>

上海:

ABIT Computer (Shanghai) Co. Ltd

電話番号: 86-21-6235-1829

ファックス番号: 86-21-6235-1832

Web サイト: <http://www.abit.com.cn>

ロシア:

ABIT Computer (Russia) Corporation Ltd

ファックス番号: 7 (095) 937 8237

Web サイト: <http://www.abit.ru>

フランス:

ABIT Computer France SARL

4, Place La Defense

92974 Paris La Defense cedex

ファックス番号: 33-1-5858-0047

Web サイト: <http://www.abit.com.tw>

その他のすべてのテリトリは上ではカバーされていません。以下にお問合せください:

台湾本部

当社の本部に連絡するときは、当社の所在地が台湾にあり、8+ GMT 時間を採用していることにご注意ください。さらに、お客様の国とは異なる休日も採用しています。

No. 323, Yang Guang St., Neihu,
Taipei, 114, Taiwan

sales@abit.com.tw

market@abit.com.tw

technical@abit.com.tw

Web サイト: <http://www.abit.com.tw>

電話番号: 886-2-87518888

ファックス番号: 886-2-87513381

RMA サービスについて。新しくソフトウェアやハードウェアを追加していないのに、今まで動いていたシステムが突然動かなくなった場合は、コンポーネントの故障が考えられます。このような場合は、製品を購入されたリセラーにお問い合わせください。RMA サービスを受けることができます。

6. **互換性に関する問題がある場合は ABIT へご一報ください。**弊社に寄せられるさまざまな質問の中でも ABIT が特に重視しているタイプの質問があります。互換性に関する問題もその 1 つです。互換性がないために問題が発生していると思われる場合は、システムの構成内容、エラーの状態をできるだけ詳しくお書きください。その他のご質問につきましては、申し訳ございませんが直接お答えできない場合があります。お客様がお知りになりたい情報は、インターネットニュースグループにポストされていることがありますので、定期的にニュースグループをお読みください。
7. 下記は、参考としてのチップセットベンダの Web サイトアドレスです。

ALi WEB サイト: <http://www.ali.com.tw/>

AMD WEB サイト: <http://www.amd.com/>

Highpoint Technology Inc. WEB サイト: <http://www.highpoint-tech.com/>

Intel WEB サイト: <http://www.intel.com/>

Sis WEB サイト: <http://www.sis.com.tw/>

VIA WEB サイト: <http://www.via.com.tw/>

ありがとうございました。ABIT Computer Corporation

<http://www.abit.com.tw>